

Общество с ограниченной ответственностью
«ПРОМ-ТЭК»

**УСТРОЙСТВА УПРАВЛЕНИЯ И СБОРА
ДАННЫХ
СЕРИЙ НСР, МТУ, НС, МСУ**

**КОНТРОЛЛЕРЫ ВВОДА/ВЫВОДА СИГНАЛОВ
МСУ-АТ/(DT)**

*Руководство по эксплуатации
ПРОМ.421455.060-02 РЭ*



ЕАС



2023

Содержание

1 Описание устройства	5
1.1 Назначение	6
1.2 Модификации	7
1.3 Базовые модули	11
1.4 Модули расширения	20
1.5 Параметры надежности	48
1.6 Индикация	49
1.7 ЭМС	54
1.8 Сеть	55
1.9 Упаковка	56
2 Использование по назначению	57
2.1 Высоковольтные испытания и испытания на электрическую прочность	57
2.2 Указания по эксплуатации	57
2.3 Эксплуатационные ограничения	57
2.4 Подготовка к монтажу	57
2.5 Общие указания по монтажу	58
2.6 Монтаж/демонтаж устройства	58
2.7 Монтаж/демонтаж модуля	59
3 Техническое обслуживание и ремонт	61
3.1 Общие указания	61
3.2 Меры безопасности	61
3.3 Порядок технического обслуживания	61
4 Ремонт	62
5 Хранение	63
6 Транспортирование	64
7 Утилизация	65
8 Гарантии изготовителя	66
Приложение А Режимы управления линией электрообогрева	67
Приложение Б Программное обеспечение	69
Приложение В Настройка устройства через Web-интерфейс	79
Приложение Г Настройка модулей расширения	89
Приложение Д Настройка параметров линии электрообогрева	108

Приложение Е Функции доступа к прошивке прикладного ПО	119
Приложение Ж Диагностические данные	121
Приложение З Ручная настройка модуля расширения MCU-F	123

Настоящее руководство по эксплуатации (далее - РЭ) контроллеров серии MCU-AT(DT) (далее устройство) предназначено для обеспечения потребителя всеми сведениями, необходимыми для правильной эксплуатации устройства. РЭ содержит технические данные, описание работы, указания по использованию, техническому обслуживанию, упаковке, транспортированию и хранению.

До начала работы с устройством необходимо ознакомиться с настоящим РЭ. Производитель оставляет за собой право вносить любые изменения без уведомления, не ухудшающие характеристики устройства в целом.

Настоящее РЭ предназначено для персонала, осуществляющего установку, наладку и обслуживание устройств.

РЭ распространяет действие на устройства с базовыми модулями MCU-AT(DT)(2R/RC/2C) и модулями расширения для ввода/вывода сигналов.

ИЗГОТОВИТЕЛЬ ООО «ПРОМ-ТЭК».



При использовании устройства в составе комплектного оборудования и проведении высоковольтных испытаний/испытаний прочности изоляции этого оборудования необходимо отключить все подводящие проводники к устройству.



При проведении высоковольтных испытаний/испытаний прочности изоляции устройства необходимо руководствоваться техническими характеристиками на каждый отдельный модуль.

1 ОПИСАНИЕ УСТРОЙСТВА

Устройство изготовлено в соответствии ТУ 4217-013-20676432-2015.

Конструктивно устройство представляет базовый модуль в одном из вариантов исполнения по типу напряжения питания, который дополняется модулями расширения ввода/вывода.

«Горячее» резервирование базовых модулей и модулей расширения ввода/вывода не предусмотрено.

Отказ канала модуля не влияет на работоспособность всего устройства и других каналов модуля.

Устройство выполнено в корпусе из пластмассы, не поддерживающей горение. Устройство предназначено для крепления на DIN-рейку.

Обмен данными с системой контроля/управления, в зависимости от варианта исполнения, осуществляется через интерфейс RS-485, CAN или Ethernet 100Base-TX.

Отказ канала интерфейса связи не влияет на работоспособность всего устройства и других каналов модуля.

Настройка параметров и режимов работы могут быть произведены через Web-интерфейс и сервисный интерфейс USB. Через интерфейс USB также осуществляется обновление микропрограммного обеспечения.

Web-интерфейс и сервисное ПО русифицированы.

Устройство обеспечивает выполнение прикладных программ, созданных с помощью графической среды разработки «KSE-PLC IDE» на языках стандарта МЭК 61131-3. Предусмотрена возможность разработки собственных функциональных блоков.

Устройство зарегистрировано в Федеральном информационном фонде по обеспечению единства измерений, рег. № 67073-17.

Устройство изготовлено в соответствии с требованиями Российского морского регистра судоходства. Свидетельство № 24.44.01.10182.130.

Системные настройки, конфигурирование сетевых интерфейсов и протоколов приведены в Приложении В.

Установка, обновление и настройка устройства описываются в Приложениях Б- З.

1.1 Назначение

Устройства предназначены для решения задач мониторинга, управления и регулирования в системах автоматизации и могут быть использованы как в качестве модулей распределенного ввода/вывода, так и в качестве программируемых логических контроллеров.

Устройства позволяют создавать как автономные системы управления, так и системы управления, работающие в общей информационной сети автоматизированных систем диспетчерского контроля и управления технологическими процессами.

Схемы подключения приведены в п. 1.3.

1.2 Модификации

1.2.1 Модификации базовых модулей:

Модификации базовых модулей различаются по напряжению питания, интерфейсу связи и наличию дополнительных опций.

MCU-AT

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Напряжение питания 230 В переменного тока

MCU-AT2R

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Два интерфейса RS-485
- Напряжение питания 230 В переменного тока

MCU-ATRC

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Один интерфейс RS-485
- Один интерфейс CAN
- Напряжение питания 230 В переменного тока

MCU-AT2C

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Два интерфейса CAN
- Напряжение питания 230 В переменного тока

MCU-DT

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Напряжение питания 24 В постоянного тока

MCU-DT2R

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Два интерфейса RS-485
- Напряжение питания 24 В постоянного тока

MCU-DTRC

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Один интерфейс RS-485
- Один интерфейс CAN

- Напряжение питания 24 В постоянного тока

MCU-DT2C

- Два порта 100Base-TX (встроенный коммутатор)
- Два интерфейса CAN
- Напряжение питания 24 В постоянного тока

Ниже, на рис. 1.1, приведены все возможные модификации базового модуля в комбинации с модулями расширения и опциями устройства. Максимальное число модулей расширения – восемь.

Информация для заказа

Форма записи при заказе:

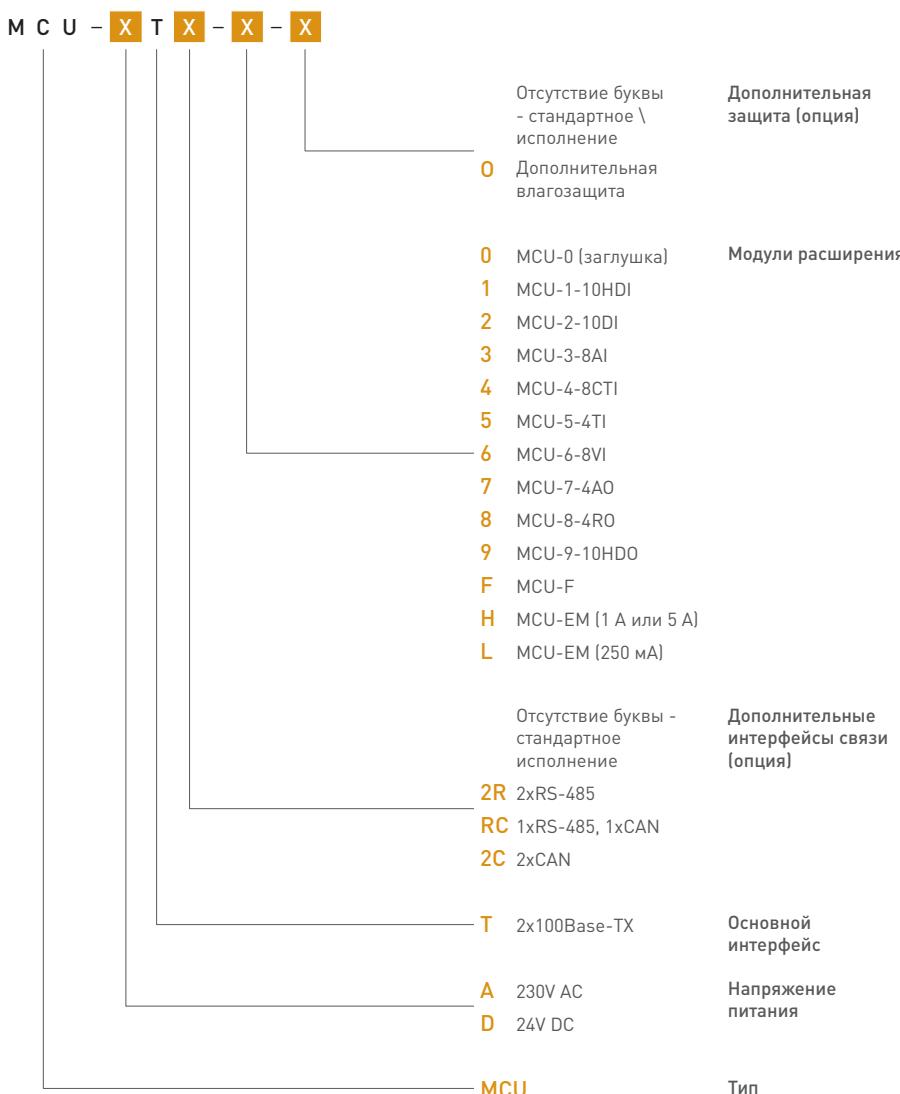


Рисунок 1.1 – Информация для заказа

1.2.2 Модификации модулей расширения:

- MCU-0: заглушка для установки в незанятые модулями расширения слоты с целью резервирования или разделения;
- MCU-1-10HDI: 10 каналов дискретного ввода сигналов 230 В переменного тока и 220 В постоянного тока;
- MCU-2-10DI: 10 каналов дискретного ввода сигналов 24 В постоянного тока;
- MCU-3-8AI: 8 каналов ввода унифицированных аналоговых сигналов 0(4)..20 мА постоянного тока;
- MCU-4-8CTI: 8 каналов аналогового ввода сигналов 0..65 мА переменного тока частотой 50 Гц;
- MCU-5-4TI: 4 канала аналогового ввода сигналов типа термопреобразователь сопротивления по ГОСТ 6651 или термопар по ГОСТ Р 8.585;
- MCU-6-8VI: 8 каналов аналогового ввода унифицированных сигналов напряжения 0..10 В постоянного тока;
- MCU-7-4AO: 4 канала аналогового вывода унифицированных сигналов 0(4)..20mA постоянного тока или напряжения 0...10 В постоянного тока в зависимости от режима;
- MCU-8-4RO: 4 канала дискретного вывода типа перекидного контакта электромеханического реле с нагрузочной способностью до 5 А;
- MCU-9-10HDO: 10 каналов дискретного вывода типа NO контакт твердотельного реле с нагрузочной способностью до 500 мА (до 250 В переменного тока или до 350 В постоянного тока);
- MCU-F: одноканальный модуль-регулятор со встроенным графическим LED-дисплеем;
- MCU-EM-H: модуль-измеритель параметров нагрузки. Тип подключения трансформаторный. Номинальный переменный ток в зависимости от поддиапазона 1 или 5 А. Метрологические характеристики при измерении активной электрической энергии соответствуют требованиям, установленным в ГОСТ 31819.22 для счетчиков класса точности 0,2S. Метрологические характеристики при измерении реактивной электрической энергии соответствуют требованиям, установленным в ГОСТ 31819.23 для счетчиков класса точности 1;
- MCU-EM-L: модуль-измеритель параметров нагрузки. Тип подключения трансформаторный. Номинальный входной переменный ток 65¹ мА и 250 мА. Метрологические характеристики при измерении активной электрической энергии соответствуют требованиям, установленным в ГОСТ 31819.21 для счетчиков класса точности 1. Метрологические характеристики при измерении реактивной электрической энергии соответствуют требованиям, установленным в ГОСТ 31819.23 для счетчиков класса точности 1;

¹ Проверка в поддиапазоне 65 (100) мА исполнения L не предусмотрена.

Пример заказа :

MCU-ATRC-11359999-O: Напряжение питания 230 В, 50 Гц переменного тока, 2 порта 100Base-TX (встроенный коммутатор), один интерфейс RS-485, один интерфейс CAN, 20 каналов дискретного ввода сигналов 230 В переменного тока и 220 В постоянного тока, 8 каналов аналогового ввода сигналов 0(4)...20 мА постоянного тока, 4 канала аналогового ввода сигналов типа термопреобразователь сопротивления по ГОСТ 6651 или термопар по ГОСТ Р 8.585, 40 каналов дискретного вывода типа NO контакт твердотельного реле с нагрузочной способностью до 500 мА (до 250 В переменного или до 350 В постоянного тока), наличие дополнительной влагозащиты.

1.3 Базовые модули

1.3.1 Внешний вид устройства

Внешний вид устройства приведен на рисунке 1.2.

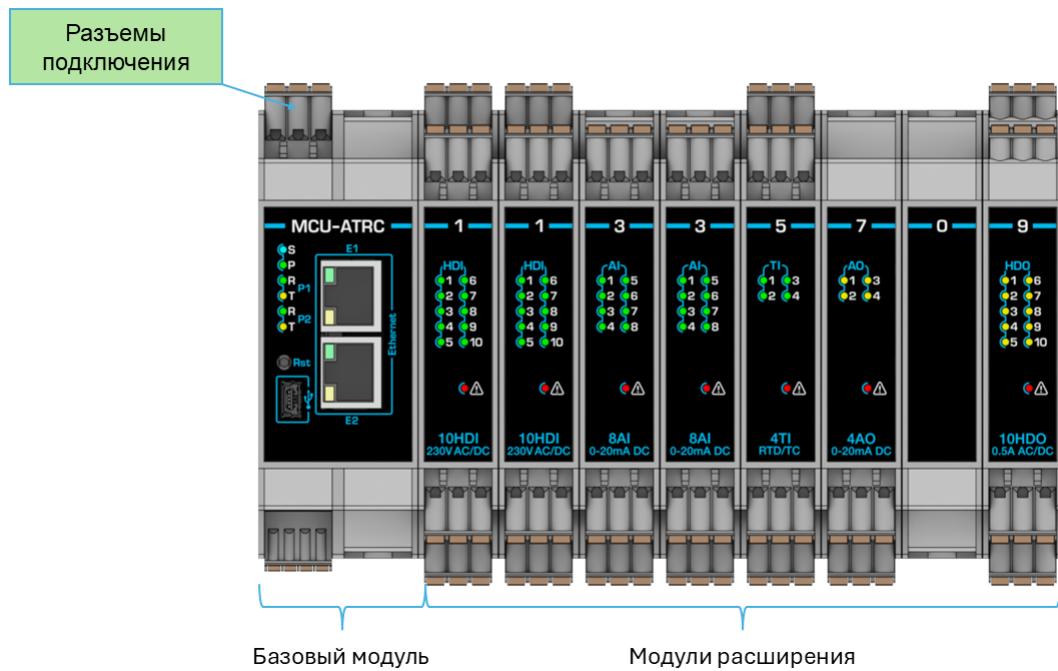


Рисунок 1.2 – Внешний вид устройства

1.3.2 Лицевая панель базового модуля

Внешний вид лицевой панели приведен на рисунке 1.3.

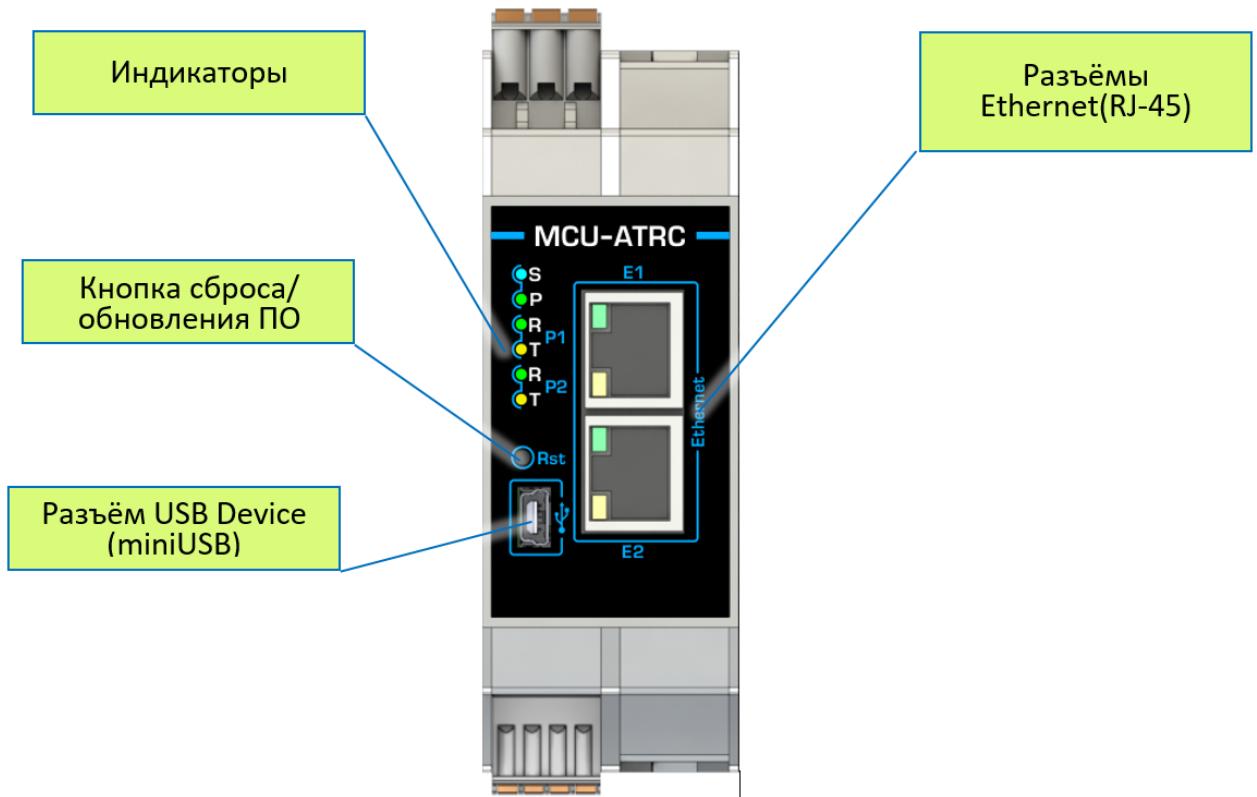


Рисунок 1.3 – Лицевая панель

1.3.3 Маркировочные таблички

На рисунке 1.4 изображены маркировочные таблички для модификаций MCU-AT и MCU-DT, MCU-AT2R и MCU-DT2R, MCU-ATRC и MCU-ADTRC, MCU-AT2C и MCU-DT2C.

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
L	N	NC

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~230 В, 50 Гц, 35 ВА



ТУ 4217-013-20676432-2015

a)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
L	N	NC

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~230 В, 50 Гц, 35 ВА



ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	A	B

X1.4

c)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
L	N	NC

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~230 В, 50 Гц, 35 ВА



ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	L	H

X1.4

e)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
+VS	+VS	-VS

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~24 В, 12,5 Вт



ТУ 4217-013-20676432-2015

b)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
+VS	+VS	-VS

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~24 В, 12,5 Вт



ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	A	B

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	A	B

d)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
+VS	+VS	-VS

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~24 В, 12,5 Вт



ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	L	H

Port 1 Port 2			
1	2	3	4
A	B	L	H

f)

**Устройства управления и
сбора данных серий HCR,
MTU, HC, MCU**
Контроллер ввода/вывода сигналов

X1.1		
1	2	3
L	N	NC

MCU-

Сер. №:

E1 E2

Дата выпуска:

Питание: ~230 В, 50 Гц, 35 ВА



ТУ 4217-013-20676432-2015

Устройства управления и
сбора данных серий НСР,
МТУ, НС, МСУ
Контроллер ввода/вывода сигналов

MCU-

X1.1		
1	2	3
L	N	NC

Сер. №: _____
Дата выпуска: _____

E1 **E2**

Питание: ~230 В, 50 Гц, 35 ВА



ПРОМ-ТЭК



ЕАС

Сделано
в России

ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2

1	2	3	4
L	H	L	H

X1.4

Устройства управления и
сбора данных серий НСР,
МТУ, НС, МСУ
Контроллер ввода/вывода сигналов

MCU-

X1.1		
+VS	+VS	-VS

Сер. №: _____
Дата выпуска: _____

E1 **E2**

Питание: == 24 В, 12,5 Вт



ПРОМ-ТЭК



ЕАС

Сделано
в России

ТУ 4217-013-20676432-2015

Port 1 Port 2

1	2	3	4
L	H	L	H

X1.4

Рисунок 1.4 – Маркировочная табличка устройств: а)MCU-AT, б)MCU-DT,
в)MCU-AT2R, д)MCU-DT2R, е)MCU-ATRC, ж)MCU-DTRC, г)MCU-AT2C,
и)MCU-DT2C

g)

h)

1.3.4 Габаритные размеры

Габаритные размеры базового модуля и модулей расширения приведены на рисунке 1.5 и в таблице 1.1.

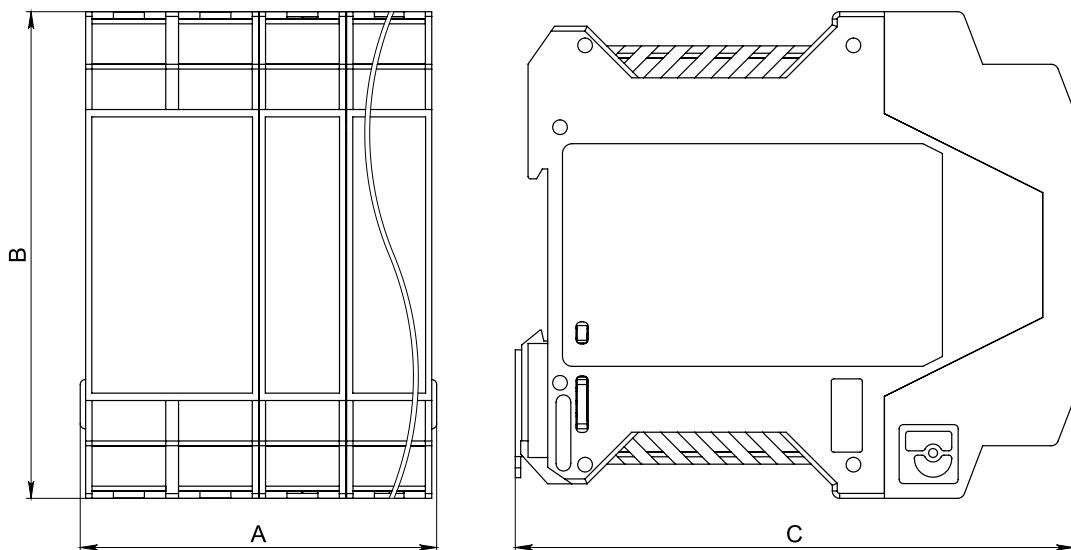


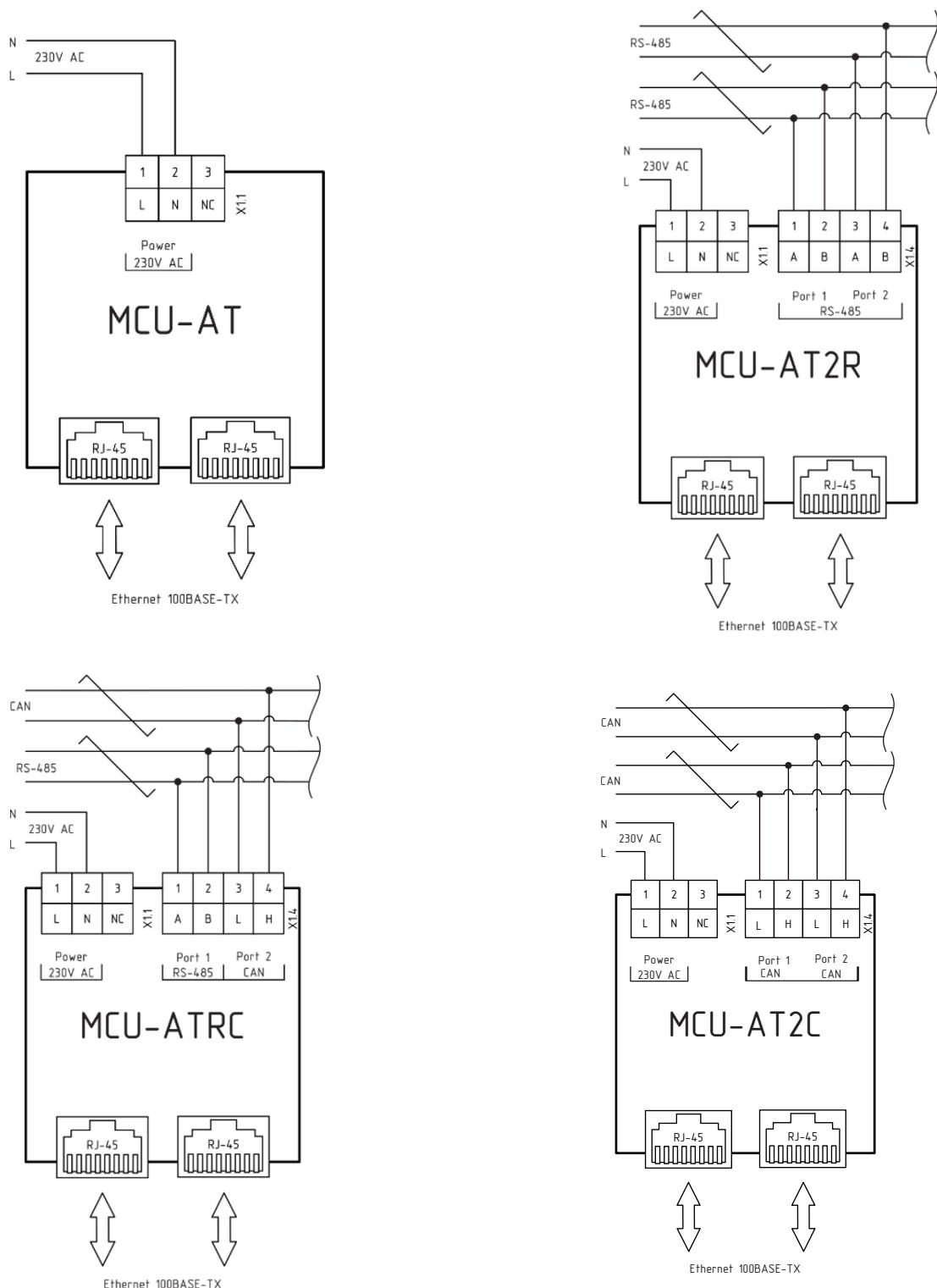
Рисунок 1.5 – Габаритные размеры устройства

Таблица 1.1 – Габаритные размеры

Описание	A, мм	B, мм	C, мм
Базовый модуль	35,2	не более 111,0	113,5
Базовый модуль+1 модуль расширения*	54,6		
Базовый модуль+2 модуля расширения*	72,8		
Базовый модуль+3 модуля расширения*	91,0		
Базовый модуль+4 модуля расширения*	109,2		
Базовый модуль+5 модулей расширения*	127,4		
Базовый модуль+6 модулей расширения*	145,6		
Базовый модуль+7 модулей расширения*	163,8		
Базовый модуль+8 модулей расширения*	182,0		
Модуль расширения MCU-F	35,2		
*-любые модули расширения, кроме MCU-F			

1.3.5 Схемы подключения

Схемы подключения приведены на рисунке 1.6.



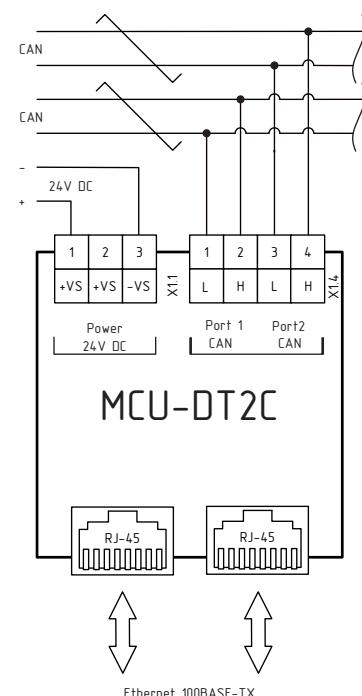
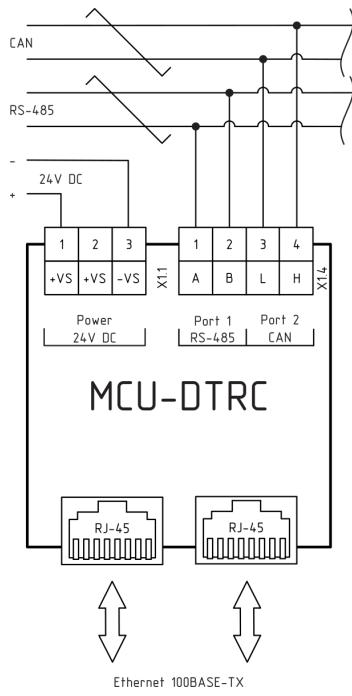
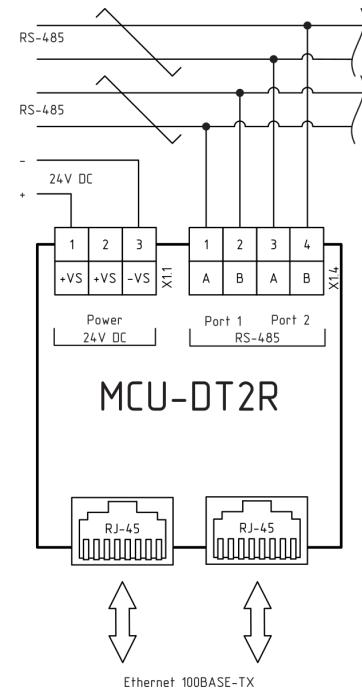
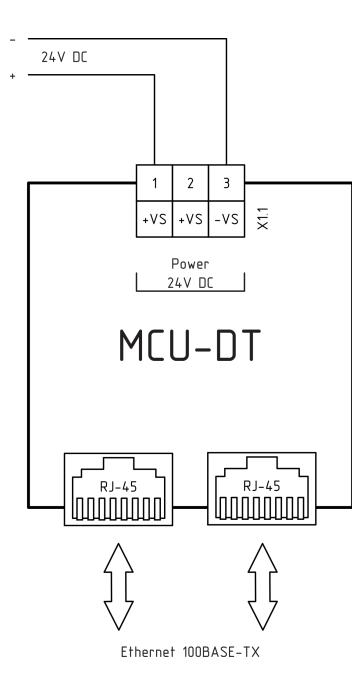


Рисунок 1.6 – Схемы подключения

1.3.6 Основные параметры и характеристики

Основные параметры и технические характеристики базового модуля MCU-xTx приведены в таблице 1.2.

Таблица 1.2 – Технические характеристики

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Основные характеристики</i>	
Тип контроллера	Модульно-компонуемый
Частота процессора	208 МГц
Цикл ЦПУ при максимальной загрузке	Не более 100 мс
Объем оперативной памяти	8 Мб
Количество параметров ввода-выхода, обрабатываемых одним ЦПУ	Не более 2048
Время опроса входного аналогового канала	20 мс
Время опроса входного дискретного канала	2 мс
Время выполнения цикла управления	Не более 100 мс
Длительность цикла прикладных программ	Не более 100 мс
Время полного перезапуска контроллера после перерыва электропитания	4 с
Сохранение управляющих программ, данных и конфигурации контроллера при отсутствии электропитания	Не менее срока службы устройства
<i>Коммуникационные характеристики</i>	
Ethernet	
Тип	100BASE-TX
Количество, шт.	2 порта (встроенный коммутатор)
Протоколы передачи данных*	Modbus TCP, МЭК 60870-5-104*, МЭК-61850*
Исполнение 2R	
Тип	RS-485
Количество, шт.	2
Протоколы передачи данных*	Modbus RTU
Скорость обмена, кбит/с	9,6...115,2

<i>Коммуникационные характеристики</i>				
Исполнение RC				
Тип	RS-485	CAN		
Количество, шт.	1	1		
Протоколы передачи данных*	Modbus RTU	CANopen		
Скорость обмена, кбит/с	9,6...115,2	50...1000		
Исполнение 2С				
Тип	CAN			
Количество, шт.	2			
Протоколы передачи данных*	CANopen			
Скорость обмена, кбит/с	50...1000			
<i>Питание</i>				
Исполнение А				
- от источника переменного тока (частота Гц), В	100...264 (47...63)			
- от источника постоянного тока, В	120...370			
- потребляемая мощность, В·А, не более	35			
Исполнение D				
- от источника постоянного тока, В	10...30			
- потребляемая мощность, Вт	12,5			
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>				
<i>вход питания - системная шина</i>				
Исполнение А, В	2500 AC			
Исполнение D, В	1500 DC			
<i>Прочие параметры</i>				
Требования ЭМС	Согласно ГОСТ 30804.6.2-2013, ГОСТ 30804.6.4-2013			
Степень защиты корпуса	IP20			
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60			
Габаритные размеры (В×Ш), мм	111,0×35,2			
Масса кг, не более	0,3			

*Типы поддерживаемых протоколов могут дополняться

* - по запросу.

1.4 Модули расширения

Настройка модулей расширения описана в приложении Г.

1.4.1 Модуль расширения MCU-1-10HDI

- 10 каналов дискретного ввода сигналов 230 В переменного тока и 220 В постоянного тока.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.7.

Технические характеристики приведены в таблице 1.3.

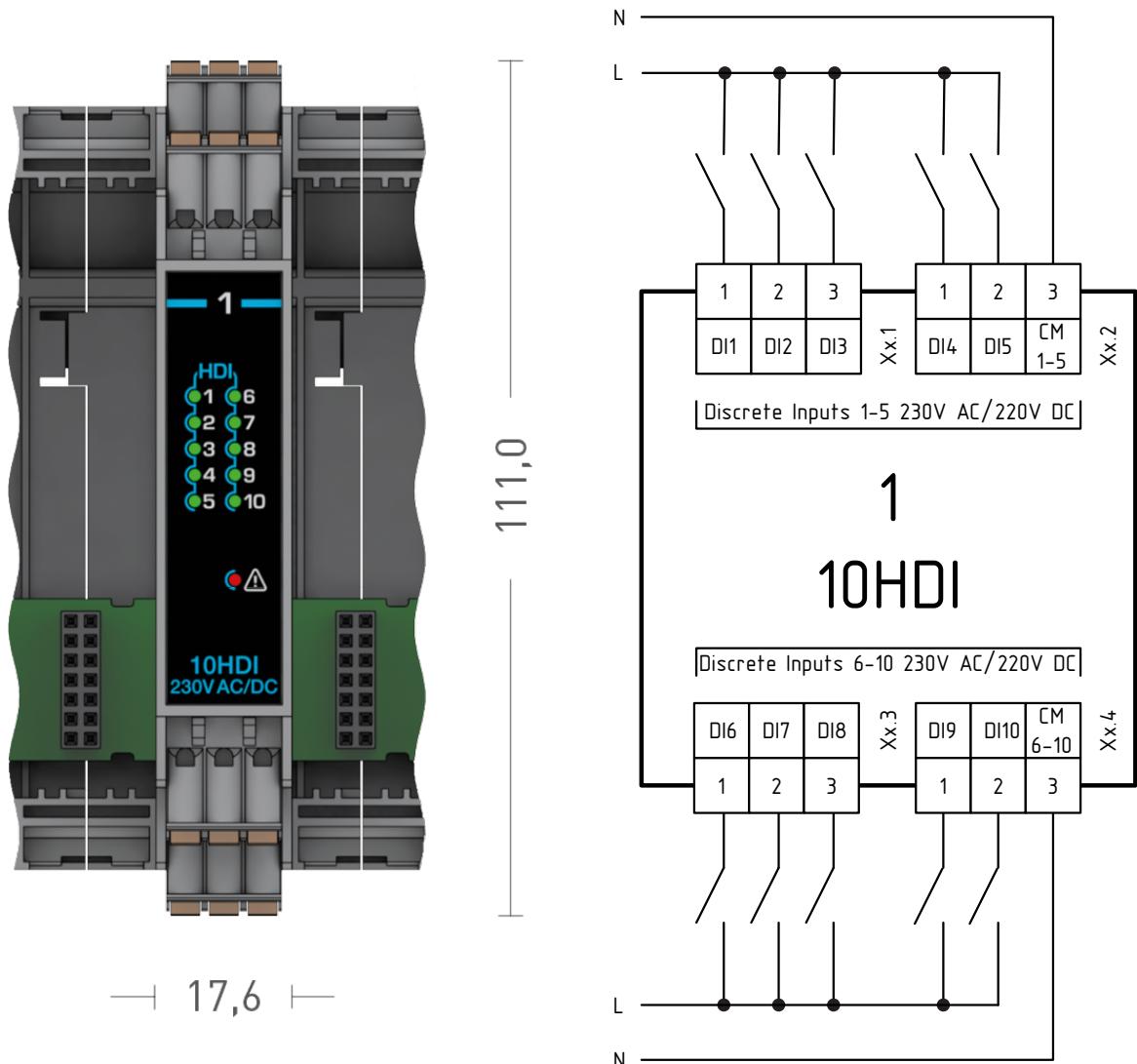


Рисунок 1.7 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-1-10HDI

Таблица 1.3 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 1

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы дискретного ввода сигналов 230 В переменного тока и 220 В постоянного тока</i>	
Количество, шт.	10
Уровень сигнала «лог. 1», В, не более	120
Уровень сигнала «лог. 0», В, не более	60
Типовой входной ток при номинальном напряжении 230 В переменного тока, мА	3,3
Типовой входной ток при номинальном напряжении 220 В постоянного тока, мА	0,5
Типовое время переключения «лог. 0»-«лог. 1» / «лог. 1»-«лог. 0» при номинальном напряжении 230 В переменного тока, мс	46/26
Типовое время переключения «лог. 0»-«лог. 1» / «лог. 1»-«лог. 0» при номинальном напряжении 220 В постоянного тока, мс	33/33
Защита от дребезга контактов	настраиваемая, с определением периода выборки 10...120 мс
<i>Гальваническая изоляция (эл. прочность)</i>	
Тип	2 группы по 5 каналов
Между группами, В	2500 AC
Каналы дискретного ввода – системная шина, В	2500 AC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм, не более	111,0 × 17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °С	от -40 до +60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,12

1.4.2 Модуль расширения MCU-2-10DI

- 10 каналов дискретного ввода сигналов 24 В постоянного тока.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.8.

Технические характеристики приведены в таблице 1.4.

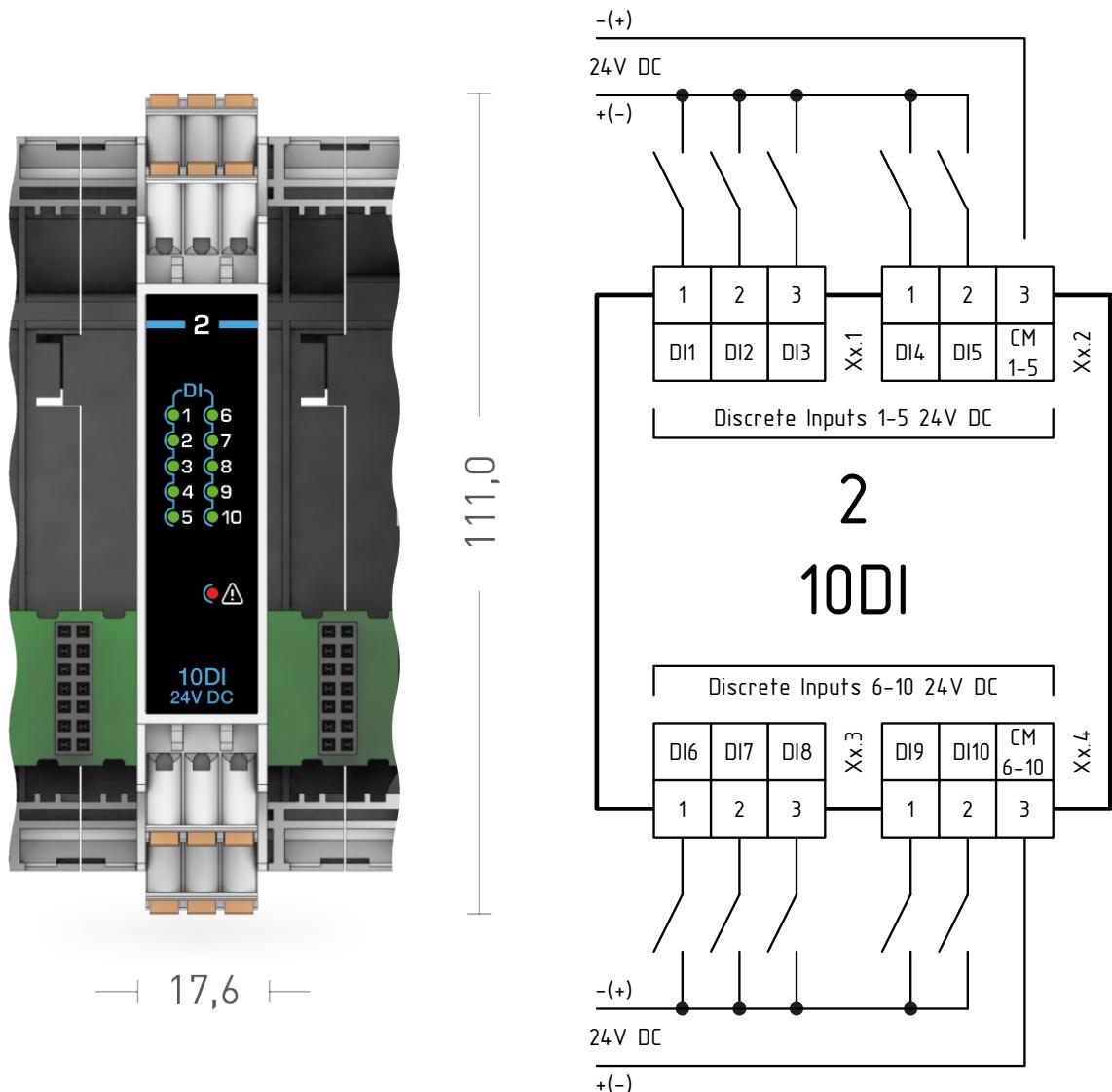


Рисунок 1.8 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-2-10DI

Таблица 1.4 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 2

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы дискретного ввода сигналов 24 В постоянного тока</i>	
Количество, шт.	10 (неполярных)
Уровень сигнала «лог. 1», В	10...30
Уровень сигнала «лог. 0», В	0...5
Типовой входной ток при номинальном напряжении 24 В, мА	5,2
Задержка срабатывания, мс, не более	2
Защита от дребезга контактов	Настраиваемая, с определением периода выборки 2...128 мс
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Тип	2 группы по 5 каналов
Каналы дискретного ввода - системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В×Ш), мм	111,0×17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,14

1.4.3 Модуль расширения MCU-3-8AI

- 8 каналов ввода унифицированных аналоговых сигналов 0(4)…20 мА постоянного тока.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.9.

Технические характеристики приведены в таблице 1.5.

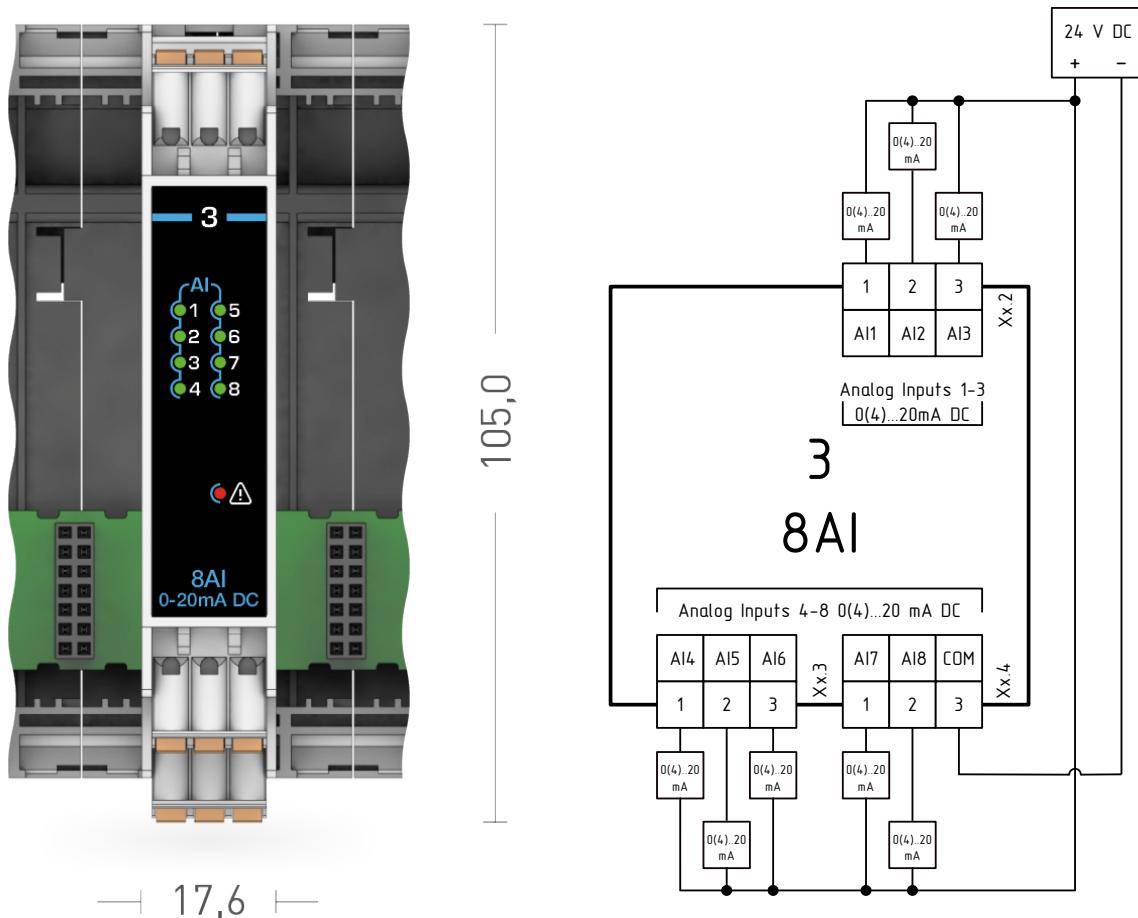


Рисунок 1.9 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-3-8AI

Таблица 1.5 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 3

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы аналогового ввода сигналов 0(4)...20 мА постоянного тока</i>	
Количество, шт.	8
Диапазон измерений силы постоянного тока, мА	0...22,5
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы постоянного тока, %	±0,1
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы постоянного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C, %	±0,05
Входное сопротивление ($\pm 2\%$), Ом	255
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Тип	Групповая
Каналы аналогового ввода - системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Защита от перенапряжения, В	До 30
Период преобразования (включая фильтр), мс, не более	20
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В×Ш), мм	105,0×17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,2

1.4.4 Модуль расширения MCU-4-8CTI

- 8 каналов аналогового ввода сигналов 0...65 мА переменного тока частотой 50 Гц.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.10.

Технические характеристики приведены в таблице 1.6.

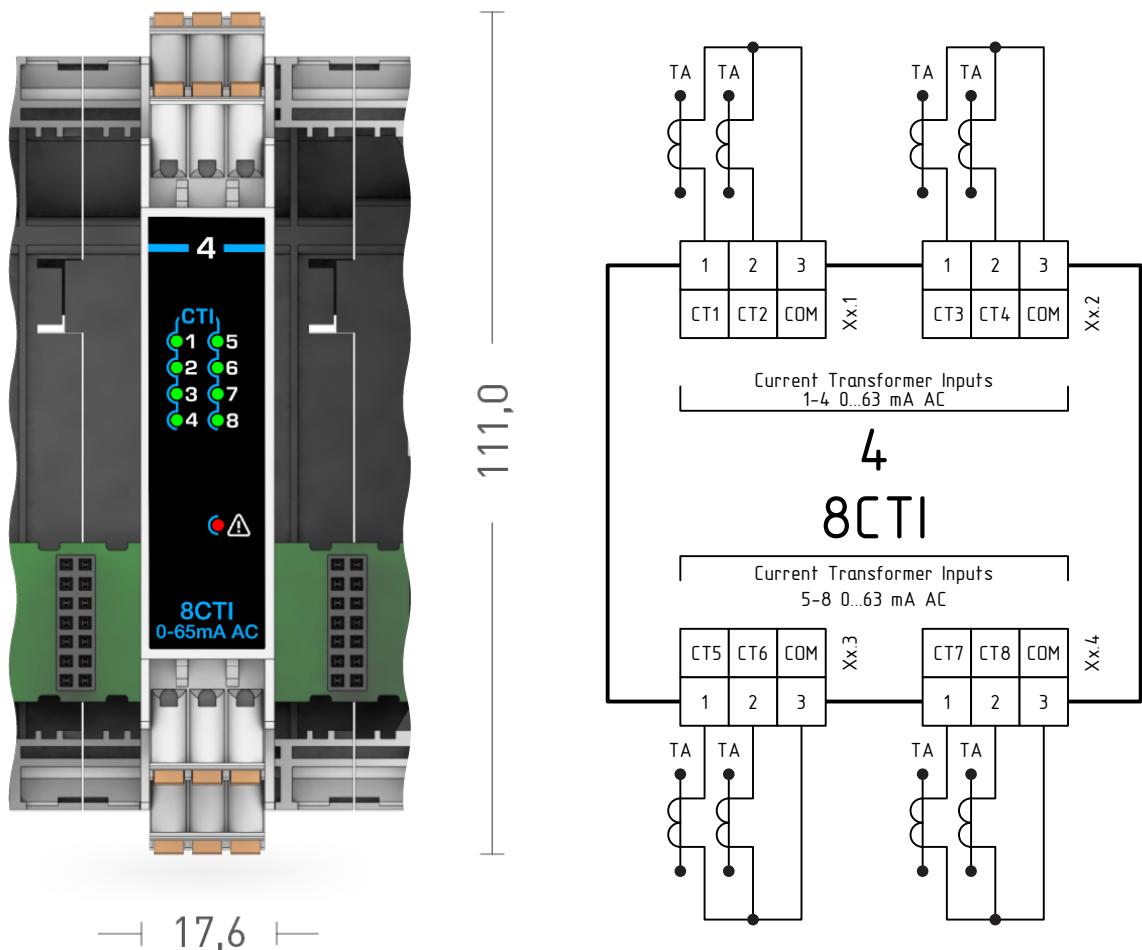


Рисунок 1.10 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-4-8CTI

Таблица 1.6 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 4

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы аналогового ввода сигналов переменного тока</i>	
Количество, шт.	8
<i>Диапазоны измерения тока</i>	
<i>Диапазон 1*</i>	
Диапазон измерений силы переменного тока частотой ($50\pm0,4$) Гц, мА	0...65
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы переменного тока частотой ($50,0\pm0,4$) Гц, %	$\pm0,5$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы переменного тока частотой ($50,0\pm0,4$) Гц от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур, на каждые 10°C , %	$\pm0,1$
Входное сопротивление, ($\pm20\%$), Ом	28
<i>Диапазон 2*</i>	
Диапазон измерений силы переменного тока частотой ($50\pm0,4$) Гц, мкА	0...100
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы переменного тока частотой ($50,0\pm0,4$) Гц, %	$\pm2,0$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы переменного тока частотой ($50,0\pm0,4$) Гц от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур, на каждые 10°C , %	$\pm0,25$
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Тип	Групповая
Каналы дискретного ввода - системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Задержка от перенапряжения, В	До 30
Период преобразования (включая фильтр), мс, не более	20
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В×Ш), мм	$111,0\times17,6$
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, $^{\circ}\text{C}$	$-40...+60$
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,27

*Каналы измерения тока, объединенные попарно в один разъем, должны находиться в одном режиме: Диапазон 1 или Диапазон 2 (переключатели в одном положении).

1.4.5 Модуль расширения MCU-5-4TI

- 4 канала аналогового ввода сигналов типа термопреобразатель сопротивления или термопары.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.11.

Технические характеристики приведены в таблице 1.7.

Основные метрологические характеристики каналов аналогового ввода сигналов термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651 и термопар по ГОСТ Р 8.585 в таблице 1.8.

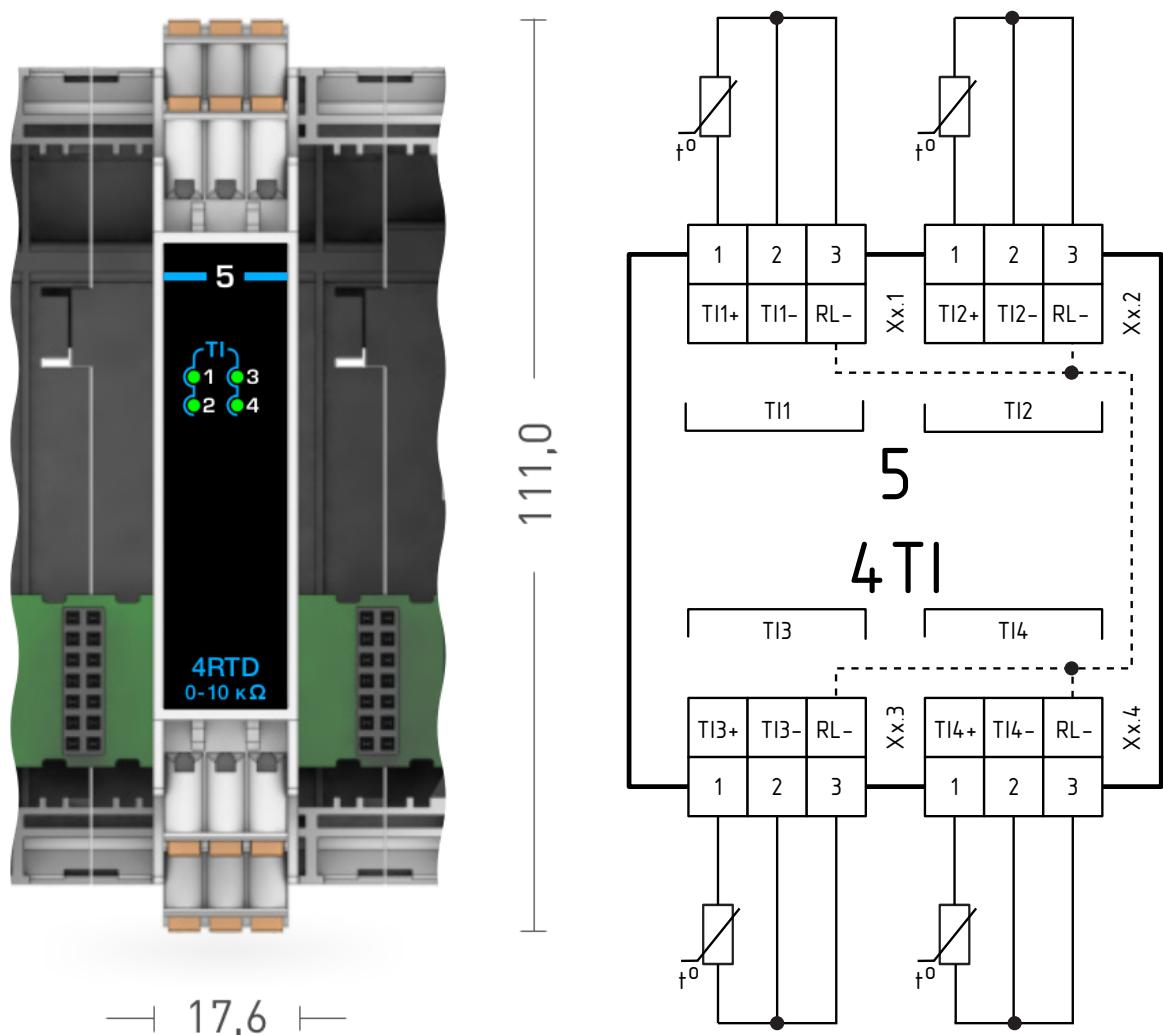


Рисунок 1.11 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-5-4RTD

Таблица 1.7 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 5

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы аналогового ввода сигналов датчиков температуры</i>	
Количество подключаемых каналов, шт.	4
Метрологические характеристики каналов аналогового ввода сигналов датчиков температуры	в соответствии с табл. 1.8
Схема подключения термопреобразователей сопротивления	Трехпроводная
<i>Гальваническая изоляция (эл. прочность)</i>	
Тип	Групповая
Каналы аналогового ввода – системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Защита от перенапряжения, В	До 30
Период преобразования (включая фильтр), мс, не более	200
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм, не более	111,0 × 17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	от -40 до +60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,2

Таблица 1.8 – Основные метрологические характеристики

Наименование	Диапазон измерений, °C	Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений сигналов от термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651-2009 в температурном эквиваленте, %	Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений сигналов от термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651-2009 в температурном эквиваленте от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %
<i>Термопреобразователи сопротивления по ГОСТ 6651-2009</i>			
Cu50($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200	±0,2	±0,025
Cu100($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200		
Cu500($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200		
Cu1000($\alpha=0,00426 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-50...+200		
50M($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-180...+200		
100M($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-180...+200		
500M($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-180...+200		
1000M($\alpha=0,00428 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-180...+200		
Pt50($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
Pt100($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
Pt500($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
Pt1000($\alpha=0,00385 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
50Π($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
100Π($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
500Π($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
1000Π($\alpha=0,00391 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-200...+850		
Ni100($\alpha=0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-60...+180		
Ni120($\alpha=0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-60...+180		
Ni500($\alpha=0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-60...+180		
Ni1000($\alpha=0,00617 \text{ } ^\circ\text{C}^{-1}$)	-60...+180		

Продолжение таблицы 1.8

Наименование	Диапазон измерений, °C	Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений сигналов от термопар по ГОСТ 8.585-2001 в температурном эквиваленте, %	Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений сигналов от термопар по ГОСТ Р 8.585-2001 в температурном эквиваленте от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %
<i>Термопары по ГОСТ Р 8.585-2001</i>			
ТЖК (J)	-210...+1200	±0,25	±0,025
TXA (K)	-200...+1372		
THH (N)	-200...+1300		
TXK (L)	-200...+800		
TXKh (E)	-200...+1000		
ТПП (R)	-50...+1768		
TMK (T)	-200...+400		
TBP (A1)	0...+2500		
TBP (A2)	0...+1800		
TBP (A3)	0...+1800		
ТПП (S)	-50...+1768		
ТПР (B)	+200...+1820		
Пределы допускаемой абсолютной основной погрешности компенсации температуры холодного спая, °C			±1,5
Пределы допускаемой абсолютной дополнительной погрешности компенсации температуры холодного спая от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур, на каждые 10 °C, °C			±0,2

1.4.6 Модуль расширения MCU-6-8VI

- Восемь каналов аналогового ввода унифицированных сигналов напряжения 0...10 В постоянного тока.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.12.

Технические характеристики приведены в таблице 1.9.

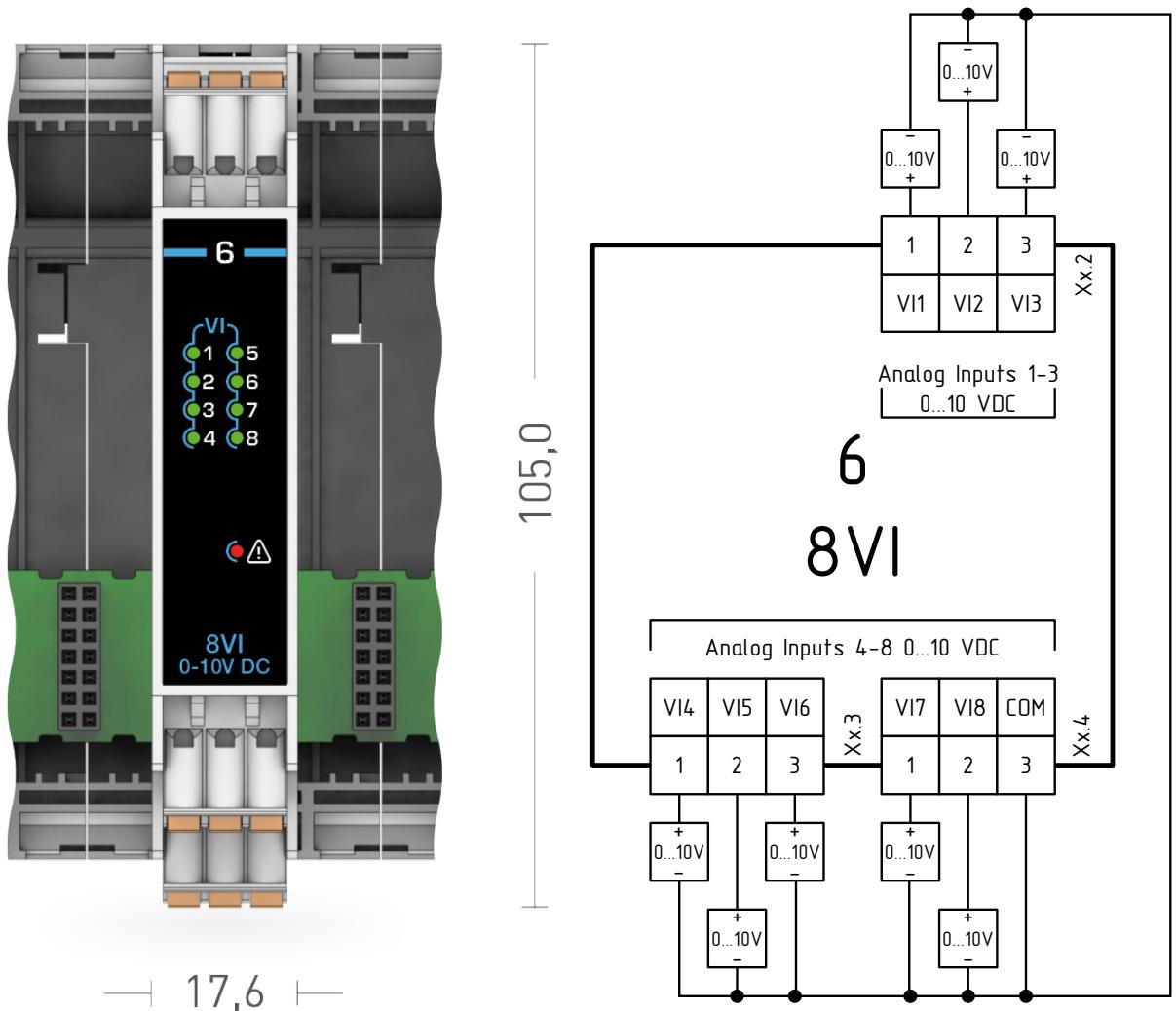


Рисунок 1.12 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-6-8VI

Таблица 1.9 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 6

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы аналогового ввода сигналов 0..10 В постоянного тока</i>	
Количество, шт.	8
Диапазон измерений напряжения постоянного тока, В	0...12
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений напряжения постоянного тока, %	±0,1
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений напряжения постоянного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %	±0,05
Входное сопротивление ($\pm 1\%$), Ом	225
<i>Гальваническая изоляция (эл. прочность)</i>	
Тип	Групповая
Каналы аналогового ввода - системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Защита от перенапряжения, В	До 30
Период преобразования (включая фильтр), мс, не более	20
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм	105,0 × 17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,25

1.4.7 Модуль расширения MCU-7-4AO

- 4 канала аналогового вывода унифицированных сигналов 0(4)...20 мА постоянного тока или напряжения 0...10 В постоянного тока.

Режим «Воспроизведения напряжения» реализован с версии платы 2.0 и выше. Переключение режимов происходит механически. Смещение переключателя в положение «ON» сменяет режим «Воспроизведения тока» на режим «Воспроизведения напряжения».

⚠ Направление переключения в положение «ON» смотреть на переключателе, нумерацию каналов - на плате (рис. 1.14).

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.13.

Технические характеристики приведены в таблице 1.10.

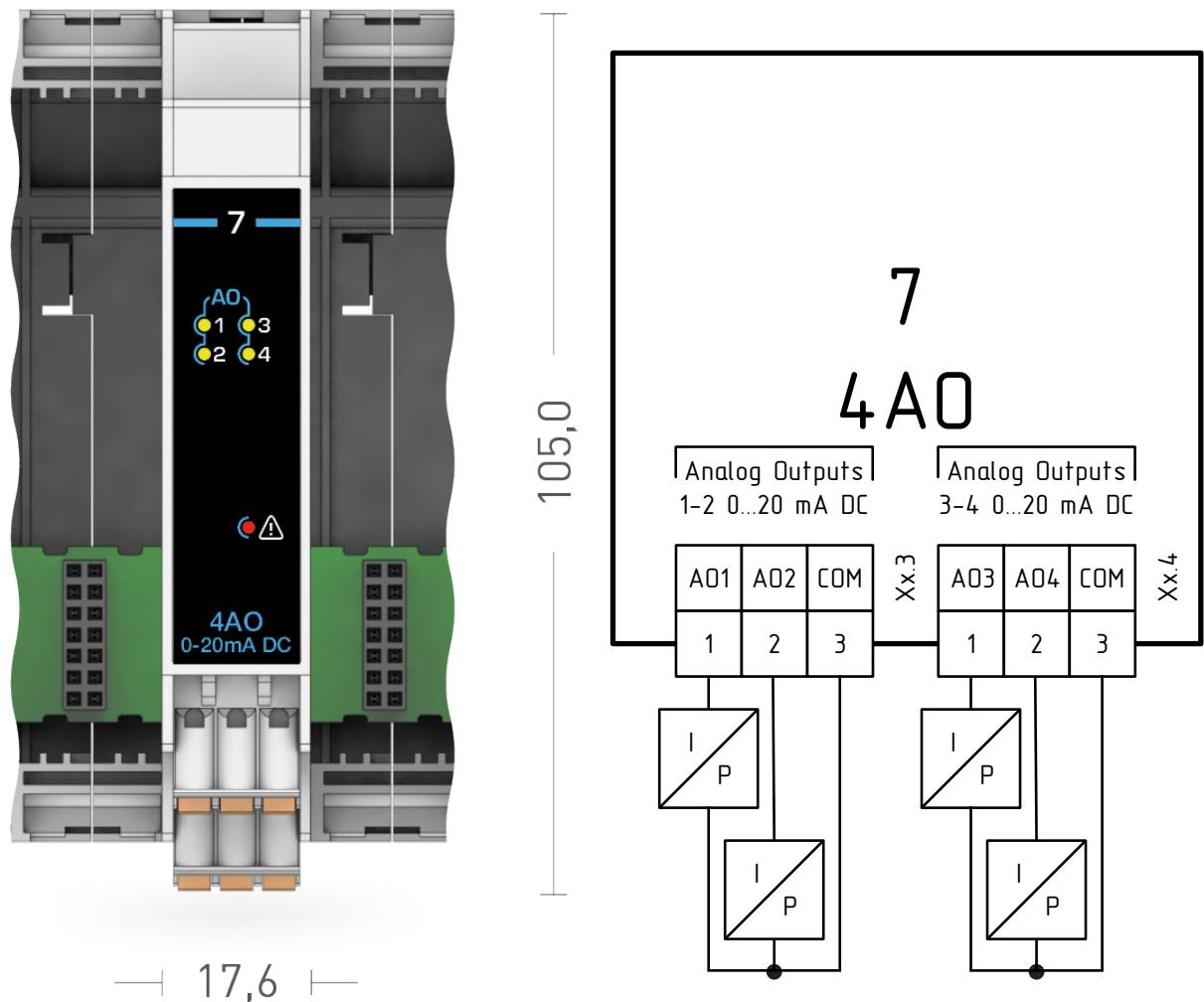


Рисунок 1.13 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-7-4AO

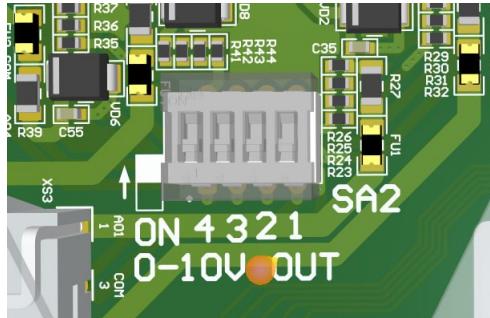


Рисунок 1.14 – Нумерация каналов и переключатели режимов на плате MCU-7-4AO

Таблица 1.10 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 7

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы аналогового вывода сигналов 0(4)..20 мА постоянного тока или 0-10 В постоянного тока</i>	
Количество, шт.	4
Режим 0(4)...20 мА	
Диапазон воспроизведений силы постоянного тока, мА	0...20
Пределы допускаемой приведенной к диапазону воспроизведений основной погрешности воспроизведений силы постоянного тока, %	±0,1
Пределы допускаемой приведенной к диапазону воспроизведений дополнительной погрешности воспроизведений силы постоянного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C, %	±0,05
Максимальное сопротивление нагрузки, не более, Ом	510
Режим 0...10 В	
Диапазон воспроизведений напряжения постоянного тока, В	0...10
Предел допускаемой приведенной к диапазону воспроизведений основной погрешности воспроизведений напряжения постоянного тока, %	±0,2
Предел допускаемой приведенной к диапазону воспроизведений дополнительной погрешности воспроизведений напряжения постоянного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C, %	±0,05
Выходное сопротивление источника напряжения, Ом	500
Сопротивление нагрузки, не менее, кОм	1000
Период обновления выходных данных, мс, не более	8
<i>Гальваническая изоляция (эл. прочность)</i>	
Тип	Групповая
Каналы аналогового ввода - системная шина, В	500 DC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм	105,0 × 17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	1,52

1.4.8 Модуль расширения MCU-8-4RO

- 4 канала дискретного вывода типа перекидного контакта электромеханического реле с нагрузочной способностью до 5 А.

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.15. Технические характеристики приведены в таблице 1.11.

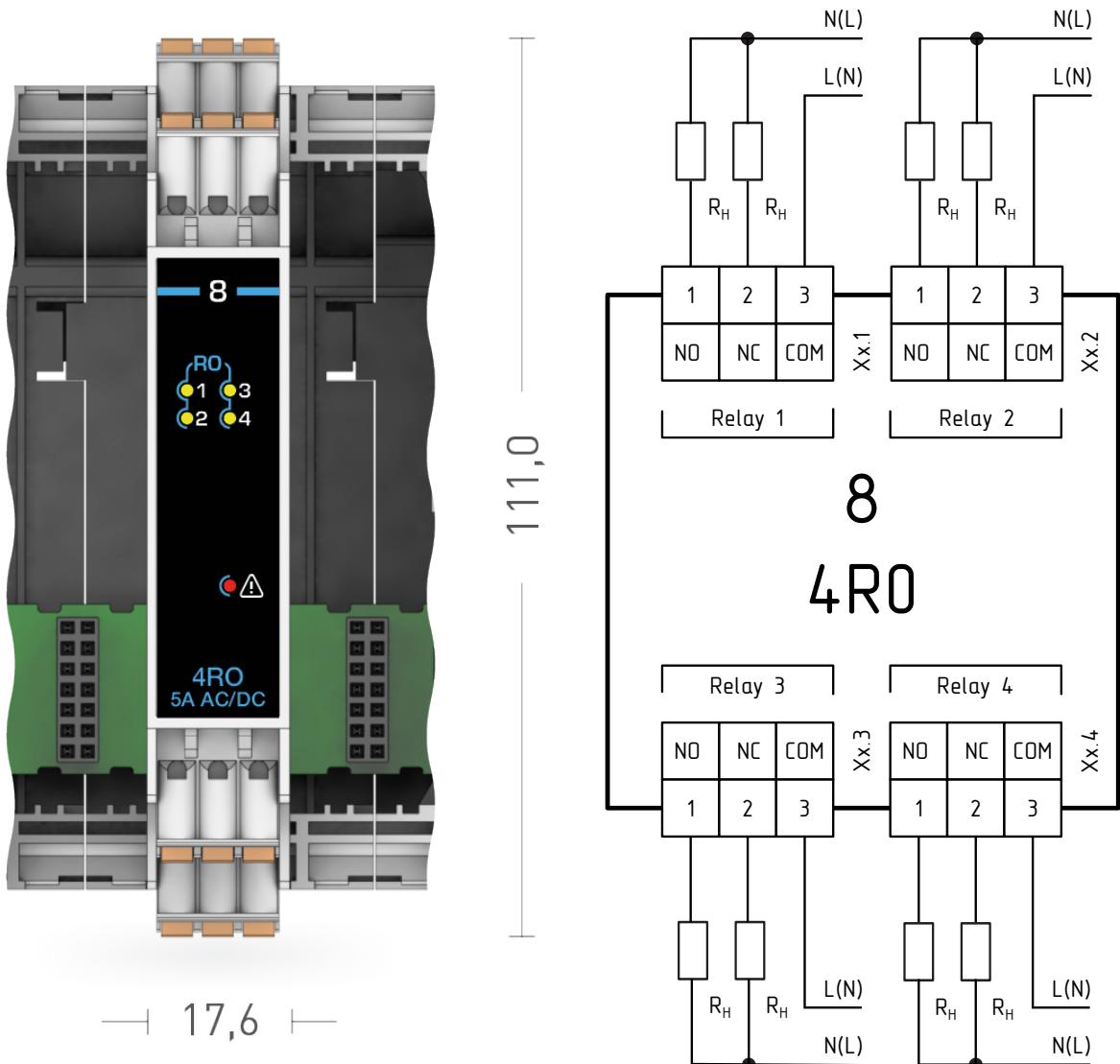


Рисунок 1.15 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-8-4RO

Таблица 1.11 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 8

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Канал дискретного вывода сигналов</i>	
Количество, шт.	4
Тип	Релейный, перекидной
Нагрузочная способность, А	5
Коммутируемое напряжение переменного/постоянного тока, В	264/30
Ресурс под нагрузкой (количество срабатываний) не менее	100 000
Задержка срабатывания, мс, не более	10
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Каналы вывода - системная шина, В	2500 AC
Междугканалами, В	2500 AC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В ×Ш), мм	111,0 ×17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,83

1.4.9 Модуль расширения MCU-9-10HDO

- 10 каналов дискретного вывода типа NO контакт твердотельного реле с нагрузочной способностью до 500 мА (до 250 В переменного тока и до 350 В постоянного тока).

Внешний вид и схема подключения приведены на рис. 1.16. Технические характеристики приведены в таблице 1.12.

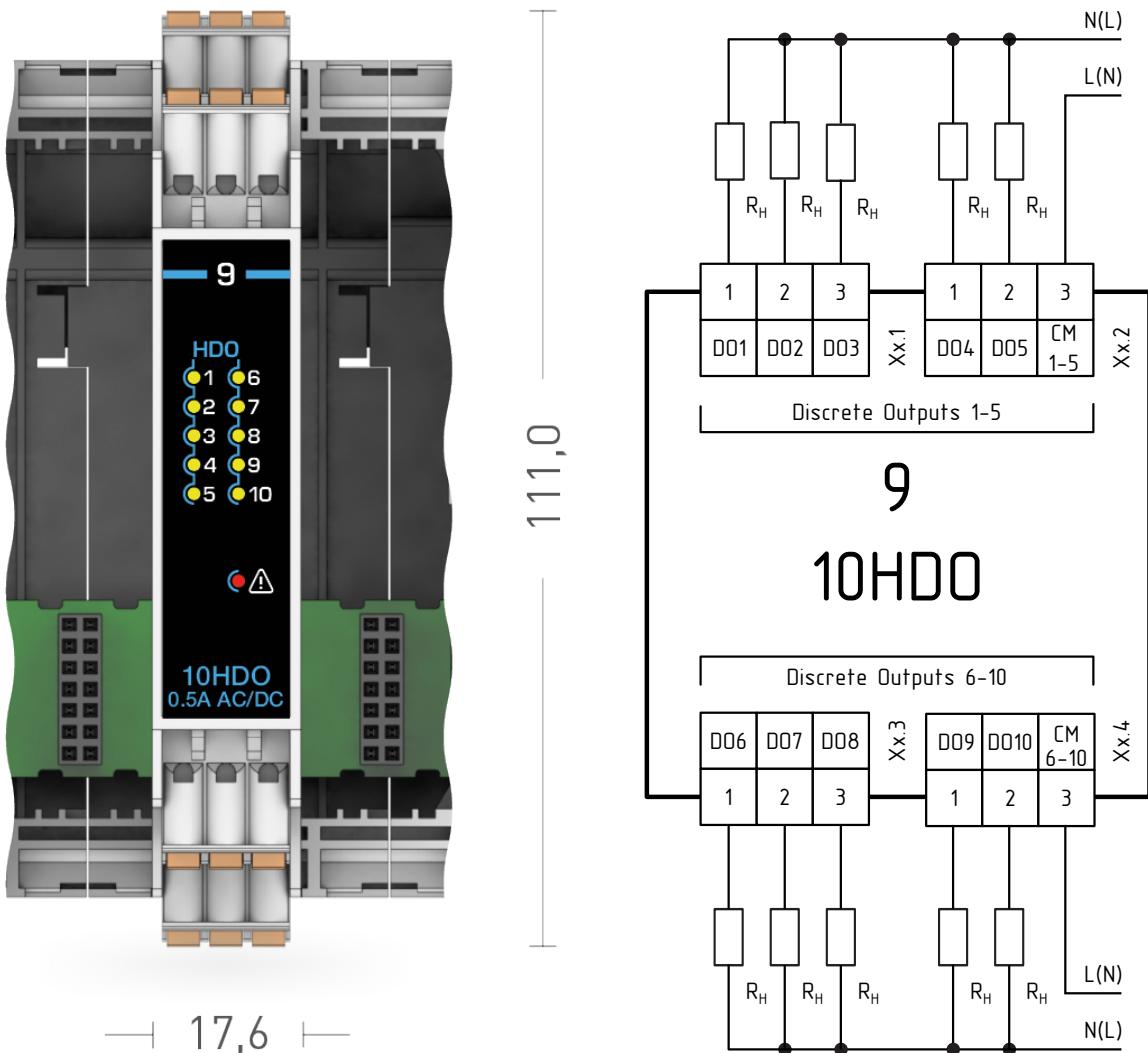


Рисунок 1.16 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения MCU-9-10HDO

Таблица 1.12 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа 9

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы дискретного вывода типа NO контакт твердотельного реле</i>	
Количество, шт.	10
Нагрузочная способность канала/группы, А	0,5/2,5
Максимальное коммутируемое напряжение переменного/ постоянного тока, В	250/350
Задержка срабатывания, мс, не более	5
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Тип	2 группы по 5 каналов
Между группами, В	2500 AC
Каналы вывода - системная шина, В	2500 AC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В ×Ш), мм	111,0 ×17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °С	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,65

1.4.10 Модуль расширения MCU-EM

- Модуль-измеритель электрической энергии.

Внешний вид и схема подключения приведены на рисунке 1.17.

Технические характеристики приведены в таблице 1.13.

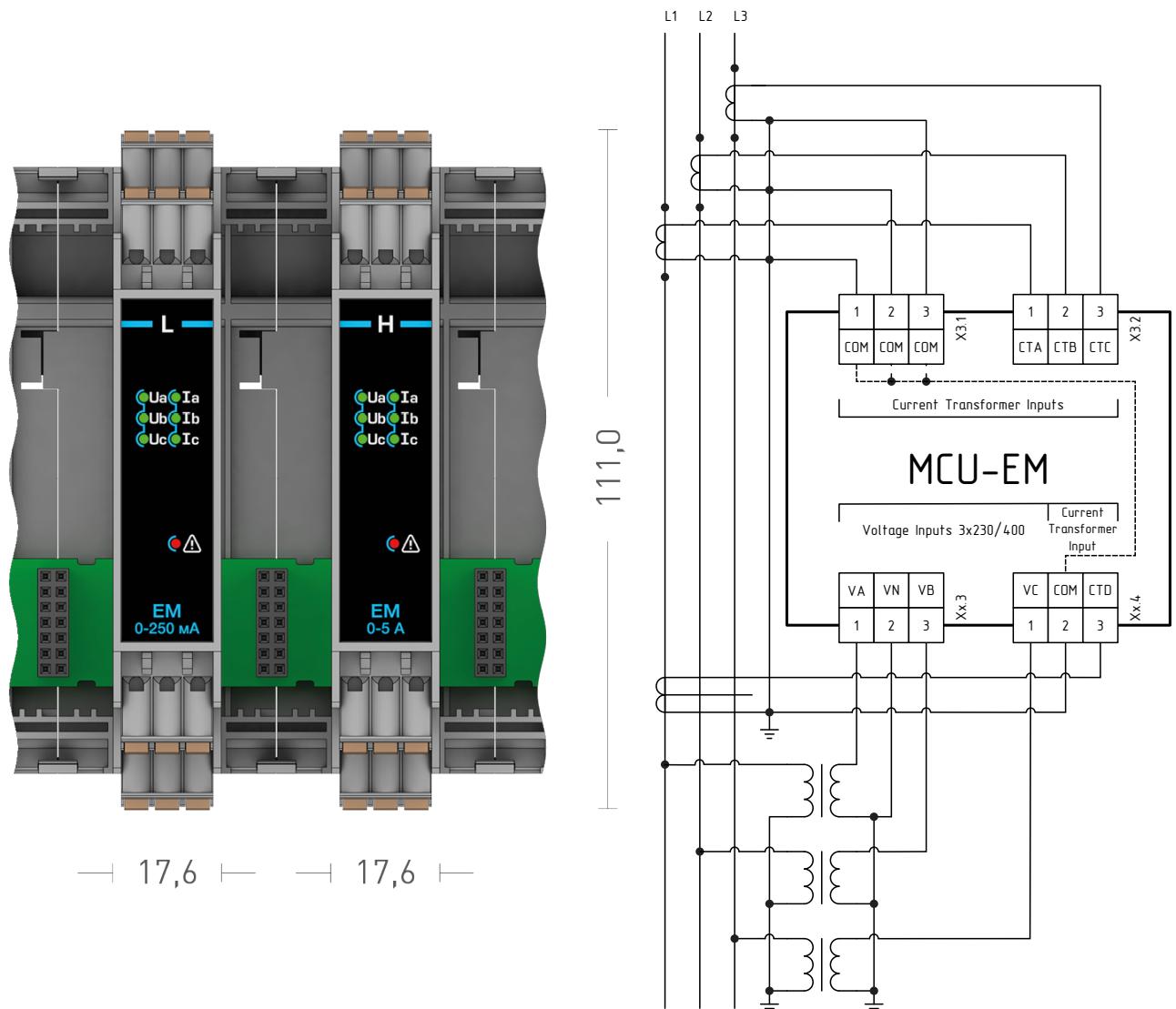


Рисунок 1.17 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения EM

Таблица 1.13 – Основные параметры и технические характеристики модулей расширения типов L и H

Наименование характеристики	Значение характеристики
Номинальное фазное (линейное) напряжение, В	230 (400)
Номинальная частота напряжения переменного тока (допустимый диапазон), Гц	50/60 (от 45 до 65)
<i>Каналы аналогового ввода сигналов напряжения переменного тока</i>	
Количество каналов, шт.	3
Номинальное значение фазного (линейного) напряжения $U_{ном}$, В	57,7/100; 230/400
Максимальное значение фазного (линейного) напряжения $U_{макс}$, В	264/457; 300/520
Диапазон измерений фазного (линейного) напряжения переменного тока, В	$0,05 \cdot U_{HOM} \leq U \leq U_{МАКС}$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений фазного (линейного) напряжения переменного тока, %	±0,2
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений фазного (линейного) напряжения переменного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %	±0,1
Диапазон измерений частоты переменного тока, Гц	45...65
Пределы допускаемой абсолютной погрешности измерений частоты переменного тока в диапазоне рабочих температур, Гц	±0,01
<i>Каналы аналогового ввода сигналов силы переменного тока</i>	
Количество каналов, шт.	3
Тип подключения	трансформаторный
Номинальный (максимальный) ток	
- исполнение L, мА ¹	250 (400)
- исполнение H, А	1 (6) или 5 (6)
Диапазон измерений силы переменного тока, А	0... $I_{макс}$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы переменного тока, %	±0,2
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы переменного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %	±0,1
<i>Измерение электрической энергии</i>	
Пределы допускаемой основной погрешности при измерении активной электрической энергии, активной электрической мощности соответствуют ² классу точности:	
- для модулей расширения MCU-EM-L	1 по ГОСТ 31819.21-2012
- для модулей расширения MCU-EM-H	0,2S по ГОСТ 31819.22-2012

Продолжение таблицы 1.13

Наименование характеристики	Значение характеристики
Средний температурный коэффициент при измерении активной электрической энергии, активной электрической мощности соответствует ² классу точности: - для модулей расширения MCU-EM-L - для модулей расширения MCU-EM-H	1 по ГОСТ 31819.21-2012 0,2S по ГОСТ 31819.22-2012
Пределы допускаемой основной погрешности при измерении реактивной электрической энергии, реактивной электрической мощности соответствуют ³ классу точности	1 по ГОСТ 31819.23-2012
Средний температурный коэффициент при измерении реактивной электрической энергии, реактивной электрической мощности соответствует ³ классу точности	1 по ГОСТ 31819.23-2012
<i>Каналы аналогового ввода сигналов дифференциального тока (тока утечки)</i>	
Количество каналов, шт.	1
Диапазон показаний силы дифференциального тока, мкА	0...500 и 0...2000
<i>Стартовый ток</i>	
Стартовый ток (чувствительность), мА, не более - исполнение L	0,35
- исполнение H	1 или 5
<i>Гальваническая изоляция (эл. прочность)</i>	
Каналы аналогового ввода – системная шина, В	2500 AC
<i>Прочие параметры</i>	
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм, не более	111,0 × 17,6
Масса, кг, не более	0,15
Диапазон рабочих температур, °C	от -40 до +60
Потребляемая мощность, Вт, не более	0,25

¹ Проверка в поддиапазоне 65 (100) мА исполнения L не предусмотрена.

² Диапазон измерений, пределы допускаемой основной погрешности измерений активной электрической энергии, активной электрической мощности и средний температурный коэффициент соответствуют диапазонам измерений, пределам основной погрешности измерений активной энергии и среднему температурному коэффициенту для указанных классов точности по ГОСТ 31819.21-2012 и ГОСТ 31819.22-2012.

³ Диапазон измерений, пределы допускаемой основной погрешности измерений реактивной электрической энергии, реактивной электрической мощности и средний температурный коэффициент соответствуют диапазонам измерений, пределам основной погрешности измерений реактивной энергии и среднему температурному коэффициенту для указанных классов точности по ГОСТ 31819.23-2012.

1.4.11 Модуль расширения MCU-F

- Одноканальный модуль-регулятор со встроенным графическим LED-дисплеем.
Внешний вид и схема подключения приведены на рисунках 1.18, 1.19.
Технические характеристики приведены в таблице 1.14.

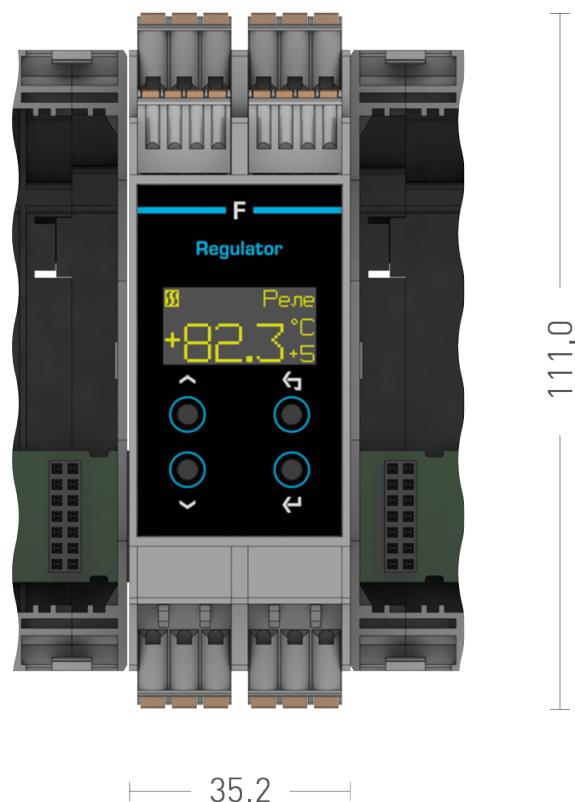


Рисунок 1.18 – Внешний вид модуля расширения MCU-F

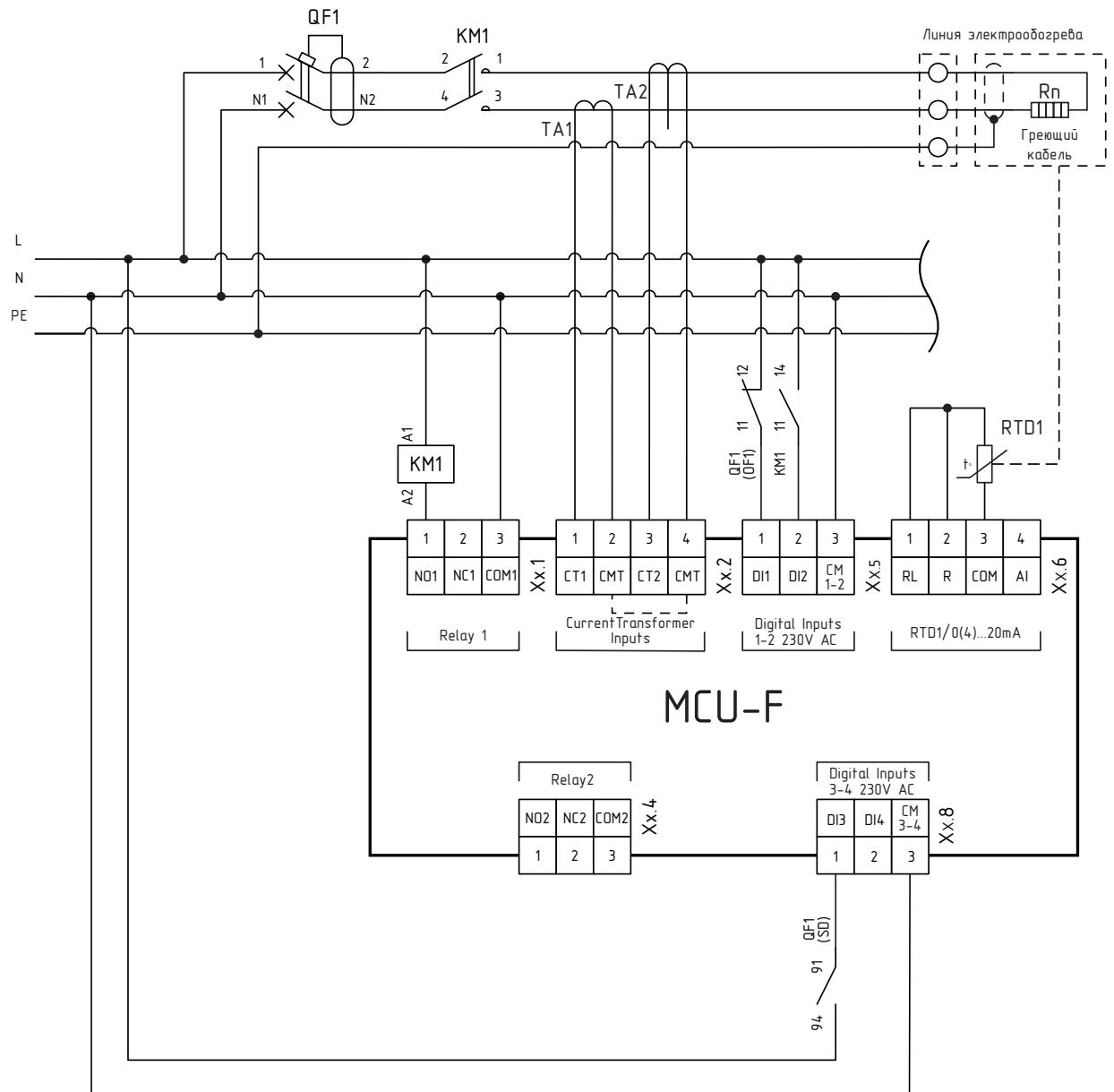


Рисунок 1.19 – Схема подключения модуля расширения MCU-F

Таблица 1.14 – Основные параметры и технические характеристики модуля расширения типа F

Наименование характеристики	Значение характеристики
<i>Каналы управления</i>	
Количество, шт.	2
Тип	Переключающиеся контакты реле
Нагрузочная способность на переменном токе, А	0...12
Коммутируемое напряжение переменного тока, В	0...264
<i>Каналы аналогового ввода сигналов термопреобразователей сопротивления</i>	
Количество, шт.	1
Схема подключения датчиков	Трехпроводная
<i>Диапазоны измерений входных сигналов от термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651-2009 в температурном эквиваленте, °C</i>	
Типы поддерживаемых датчиков	Диапазон измерения температуры, °C
Pt 50 ($\alpha = 0,00385^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
Pt100 ($\alpha = 0,00385^{\circ}C^{-1}$)	-200...+500
Pt500 ($\alpha = 0,00385^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
Pt1000 ($\alpha = 0,00385^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
50П ($\alpha = 0,00391^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
100П ($\alpha = 0,00391^{\circ}C^{-1}$)	-200...+500
500П ($\alpha = 0,00391^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
1000П ($\alpha = 0,00391^{\circ}C^{-1}$)	-200...+850
50М ($\alpha = 0,00428^{\circ}C^{-1}$)	-180...+200
100М ($\alpha = 0,00428^{\circ}C^{-1}$)	-180...+200
500М ($\alpha = 0,00428^{\circ}C^{-1}$)	-180...+200
1000М ($\alpha = 0,00428^{\circ}C^{-1}$)	-180...+200
Cu50 ($\alpha = 0,00426^{\circ}C^{-1}$)	-50...+200
Cu100 ($\alpha = 0,00426^{\circ}C^{-1}$)	-50...+200
Cu500 ($\alpha = 0,00426^{\circ}C^{-1}$)	-50...+200
Cu1000 ($\alpha = 0,00426^{\circ}C^{-1}$)	-50...+200
Ni100 ($\alpha = 0,00617^{\circ}C^{-1}$)	-60...+180
Ni120 ($\alpha = 0,00617^{\circ}C^{-1}$)	-60...+180
Ni500 ($\alpha = 0,00617^{\circ}C^{-1}$)	-60...+180
Ni1000 ($\alpha = 0,00617^{\circ}C^{-1}$)	-60...+180
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений сигналов от термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651-2009 в температурном эквиваленте, %	±0,25 для Pt50, Pt100, Pt500, Pt1000, 50П, 100П, 500П, 1000П; ±0,5 для остальных
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений сигналов от термопреобразователей сопротивления по ГОСТ 6651-2009 в температурном эквиваленте от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10 °C, %	±0,05
<i>Каналы аналогового ввода сигналов 0(4)...20 мА постоянного тока</i>	
Количество, шт.	1
Диапазон измерений силы постоянного тока, мА	0...24

Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы постоянного тока, %	$\pm 0,1$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы постоянного тока от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C , %	$\pm 0,05$
<i>Каналы аналогового ввода сигналов 0...100 mA переменного тока</i>	
Количество, шт.	1
Диапазоны измерений силы переменного тока частотой $(50 \pm 0,4)$ Гц, мА	0...100
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы переменного тока частотой $(50,0 \pm 0,4)$ Гц, %	$\pm 1,0$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы переменного тока частотой $(50,0 \pm 0,4)$ Гц от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C , %	$\pm 0,2$
<i>Каналы аналогового ввода сигналов дифференциального тока (тока утечки)</i>	
Количество, шт.	1
Диапазон измерения силы дифференциального тока (тока утечки) частотой $(50 \pm 0,4)$ Гц, мкА	0...100
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений основной погрешности измерений силы дифференциального тока (тока утечки) частотой $(50,0 \pm 0,4)$ Гц, %	$\pm 2,0$
Пределы допускаемой приведенной к диапазону измерений дополнительной погрешности измерений силы дифференциального тока (тока утечки) частотой $(50,0 \pm 0,4)$ Гц от изменения температуры окружающей среды в диапазоне рабочих температур на каждые 10°C , %	$\pm 0,25$
<i>Каналы дискретного ввода сигналов 230 В переменного тока</i>	
Количество, шт.	4
Уровень сигнала «лог. 1» переменного тока, В	90...264
Уровень сигнала «лог. 0» переменного тока, В	0...40
<i>Гальваническая изоляция (электрическая прочность)</i>	
Каналы аналогового ввода – системная шина, В	500 DC
Каналы дискретного ввода и вывода – системная шина, В	2500 AC
<i>Прочие параметры</i>	
Разрешение графического монохромного LED-дисплея	128×64 точки
Степень защиты корпуса	IP20
Габаритные размеры (В × Ш), мм	$111,0 \times 35,2$
Масса, кг, не более	0,3
Диапазон рабочих температур, $^{\circ}\text{C}$	-40...+60
Потребляемая мощность, Вт, не более	1,6

1.4.12 Модуль расширения MCU-0 - заглушка

- Не содержит каналов ввода/вывода, схема подключения отсутствует.

Внешний вид приведен на рисунке 1.20.



Рисунок 1.20 – Внешний вид модуля расширения MCU-0

1.5 Параметры надежности

Параметры надежности устройства в соответствии с ГОСТ 27.003:

- средняя наработка на отказ, часов, не менее: 120000;
- средний срок службы, лет, не менее: 25;
- среднее время восстановления на объекте эксплуатации силами и средствами дежурной смены, часов, не более: 0,5.

Отказом устройства считается прекращение выполнения одной из функций или нарушение метрологических характеристик вследствие внутренних повреждений, либо вследствие сбоя программного обеспечения.

Примечание - Критерием предельного состояния является экономическая нецелесообразность дальнейшей эксплуатации устройства или его ремонта, если стоимость ремонта равна или превышает 50 % стоимости нового устройства.

1.6 Индикация

Процесс функционирования базовых модулей и модулей расширения и их текущее состояние отображается при помощи светодиодных индикаторов.

Возможные режимы работы индикаторов описаны в таблице 1.15.

Таблица 1.15 – Режимы индикации

Режим	Описание
Flickering	Периодическое мигание индикатора длительностью 50 мс и частотой 10 Гц.
Blinking	Периодическое мигание индикатора длительностью 200 мс и частотой 2,5 Гц.
Single flash	Одиночное периодическое мигание индикатора длительностью 200 мс и общим периодом в 1200 мс.
Double flash	Двойное периодическое мигание индикатора длительностью 200 мс с паузой в 200 мс и общим периодом в 1600 мс.
Triple flash	Тройное периодическое мигание индикатора длительностью 200 мс с паузой в 200 мс и общим периодом в 2000 мс.
Quadruple flash	Четверное периодическое мигание индикатора длительностью 200 мс с паузой в 200 мс и общим периодом в 2400 мс.
Short flash	Однократное короткое мигание индикатора длительностью 30 мс.
On	Постоянное свечение индикатора.
Off	Индикатор выключен.

1.6.1 Системный индикатор «S» (Status). Цвет синий.

Режим и состояние индикатора «S» описываются в таблице 1.16.

Таблица 1.16

Режим	Состояние	Описание
On	Работа	Нормальная работа устройства.
Off	Устройство выключено	Устройство выключено или полностью неработоспособно.
Flickering	Загрузка/инициализация	Устройство инициализируется после подачи питания или рестарта ПО. Продолжительность режима индикации 2000 мс, если процесс загрузки требует больше времени, то по факту.
Single flash	Аппаратная ошибка	Отказ или некорректная работа каких-либо аппаратных компонентов устройства. Приоритет индикации 1 (высокий)
Blinking	Ошибка конфигурации	Установлена недопустимая комбинация параметров для исполнения всех или некоторых функций устройства. Приоритет индикации 2 (средний).

1.6.2 Индикация состояния прикладного ПО «P» (PR). Цвет синий.

Режим и состояние индикатора «P» описываются в таблице 1.17.

Таблица 1.17

Режим	Состояние	Описание
On	ПО запущено	Прикладное ПО запущено и работает штатно
Off	ПО отсутствует	Прикладное ПО отсутствует
Single flash	ПО остановлено	Прикладное ПО штатно находится в режиме «Стоп»
Flickering	Ошибка ПО	Ошибка прикладного ПО

1.6.3 Индикатор коммуникационного порта «Rx/Run» (Modbus RTU/CANopen). Цвет зеленый.

Режим и состояние индикатора «R» в зависимости от работающего порта описываются в таблицах 1.18 и 1.19.

Таблица 1.18 – Индикация при работе порта RS-485

Режим	Состояние	Описание
Short flash	Прием байта	Выполняется прием байта. Если прием байтов происходит чаще чем длительность Short flash – непрерывное свечение до приема последнего байта.
Off	Нет приема	Нет приема данных.

Таблица 1.19 – Индикация при работе порта CAN

Режим	Состояние	Описание
Blinking	PREOPERATIONAL	Машина состояний данного порта в «PREOPERATIONAL».
Single flash	STOPPED	Машина состояний данного порта в «STOPPED».
On	OPERATIONAL	Машина состояний данного порта в «OPERATIONAL».
Off	BUS OFF	Машина состояний данного порта в «BUS OFF».

1.6.4 Индикатор коммуникационного порта «T». Цвет желтый.

Режим и состояние индикатора «T» в зависимости от работающего порта описываются в таблицах 1.20 и 1.21.

Таблица 1.20 – Индикация при работе порта RS-485

Режим	Состояние	Описание
Short flash	Передача байта	Выполняется передача байта. Если передача байтов происходит чаще чем длительность Short flash – непрерывное свечение до передачи последнего байта.
Off	Нет передачи	Нет передачи данных.

Таблица 1.21 – Индикация при работе порта CAN

Режим	Состояние	Описание
Short flash	Передача фрейма	Выполняется передача CAN-фрейма. Если передача фреймов происходит чаще чем длительность Short flash – непрерывное свечение до передачи последнего фрейма.
Off	Нет передачи	Нет передачи данных.

1.6.5 Индикатор входного дискретного сигнала «DI», «HDI». Цвет зеленый.

Режим и состояние индикатора «DI», «HDI» описывается в таблице 1.22.

Таблица 1.22

Режим	Состояние	Описание
On	Есть сигнал	Входной сигнал равен или выше порога срабатывания.
Off	Нет сигнала	Входной сигнал равен или ниже порога отключения.

1.6.6 Индикатор входного дискретного сигнала «AI», «CTI». Цвет зеленый.

Режим и состояние индикатора «AI» и «CTI» описываются в таблице 1.23.

Таблица 1.23

Режим	Состояние	Описание
On	Есть сигнал	Входной сигнал находится в номинальном диапазоне.
Off	Нет сигнала	Входной сигнал ниже порога чувствительности.
Flickering	Перегрузка	Входной сигнал выше допустимого.

1.6.7 Индикатор входного аналогового сигнала термосопротивлений «RTD».

Цвет зеленый

Режим и состояние индикатора «RTD» описываются в таблице 1.24.

Таблица 1.24

Режим	Состояние	Описание
On	Датчик подключен	Датчик подключен.
Off	Датчик не подключен	Датчик не подключен или обрыв в цепях датчика.
Flickering	Короткое замыкание	Короткое замыкание в цепях датчика.

1.6.8 Индикатор выходного аналогового сигнала термосопротивлений «АО». Цвет желтый

Режим и состояние индикатора «АО» описываются в таблице 1.25.

Таблица 1.25

Режим	Состояние	Описание
On	Есть сигнал	Есть выходной сигнал.
Off	Нет сигнала	Нет выходного сигнала.
Flickering	Обрыв	Обрыв в цепи подключения потребителя сигнала или нет вспомогательного напряжения питания.

1.6.9 Индикатор выходного дискретного сигнала «DO», «HDO». Цвет желтый.

Режим и состояние индикатора «DO» и «HDO» описываются в таблице 1.26.

Таблица 1.26

Режим	Состояние	Описание
On	Включен	Выход включен.
Off	Выключен	Выход отключен.

1.7 ЭМС

1.7.1 ЭМС устройства согласно ГОСТ 30804.6.2-2013 соответствует следующим параметрам:

- а) Устойчивость к магнитному полю промышленной частоты. Степень жесткости испытаний 4 по ГОСТ IEC 61000-4-10-2014, критерий качества функционирования А;
- б) Устойчивость к радиочастотному электромагнитному полю по ГОСТ 30804.4.3-2013:
 - Степень жёсткости 3 в диапазоне 80 МГц – 1 ГГц. Критерий качества функционирования А;
 - Степень жёсткости 2 в диапазоне 1,4 ГГц - 2,0 ГГц. Критерий качества функционирования А;
 - Степень жёсткости 1 в диапазоне 2 ГГц - 2,7 ГГц. Критерий качества функционирования А.
- в) Устойчивость к электростатическим разрядам. Степень жёсткости 3. Критерий качества функционирования В по ГОСТ 30804.4.2-2013;
- г) Устойчивость к кондуктивным помехам, наведённым радиочастотными электромагнитными полями. Степень жёсткости 3. Критерий качества функционирования А по ГОСТ 51317.4.6-99;
- д) Устойчивость к наносекундным импульсным помехам. Степень жёсткости 4. Критерий качества функционирования В по ГОСТ 30804.4.4-2013;
- е) Устойчивость к микросекундными импульсными помехам большой энергии. Класс условий эксплуатации 3. Критерий качества функционирования В по ГОСТ Р 51317.4.5-99;
- ж) Устойчивость к провалам, кратковременным прерываниям и изменениям напряжения электропитания по ГОСТ 30804.4.11-2013:
 - Провалы напряжения электропитания. Класс электромагнитной обстановки 3. Критерий качества функционирования А;
 - Прерывания напряжения электропитания. Класс электромагнитной обстановки 3. Критерий качества функционирования С.

1.7.2 Создаваемые устройством электромагнитные помехи соответствуют требованиям ГОСТ 30804.6.4-2013.

1.8 Сеть

1.8.1 При использовании в качестве интерфейса связи интерфейса RS-485 следует руководствоваться требованиями стандарта TIA/EIA 485-A.

1.8.2 При использовании в качестве интерфейса связи интерфейса CAN следует руководствоваться требованиями стандарта ISO-11898.

1.9 Упаковка

1.9.1 Внутренняя упаковка устройств соответствует категории ВУ-І по ГОСТ 23216 и обеспечивает защиту от прямого попадания атмосферных осадков, брызг воды и солнечной ультрафиолетовой радиации, ограничение попадания пыли, песка, аэрозолей.

1.9.2 Для изделий, поставляемых на суда, внутренняя упаковка устройств соответствует категории ВУ-ІІА по ГОСТ 23216 и обеспечивает защиту от проникания атмосферных осадков, аэрозолей, брызг воды, солнечной ультрафиолетовой радиации, пыли, песка, предотвращения развития плесневых грибов и ограничивает проникание к изделию газов и водяных паров.

1.9.3 Транспортная тара соответствует категории КУ-1 по ГОСТ 23216 и обеспечивает защиту от прямого попадания атмосферных осадков, брызг воды и солнечной ультрафиолетовой радиации, ограничение попадания пыли, песка, аэрозолей.

1.9.4 Конструкция транспортной тары должна исключать свободное перемещение устройств внутри.

1.9.5 Вид и размеры транспортной тары, а также массу грузового места определяет изготовитель.

2 ИСПОЛЬЗОВАНИЕ ПО НАЗНАЧЕНИЮ

2.1 Высоковольтные испытания и испытания на электрическую прочность

2.1.1 При использовании устройства в составе комплектного оборудования и проведении высоковольтных испытаний/испытаний прочности изоляции этого оборудования необходимо отключить все подводящие проводники к устройству.

2.1.2 При проведении высоковольтных испытаний/испытаний прочности изоляции устройства необходимо руководствоваться техническими характеристиками на каждый отдельный модуль.

2.2 Указания по эксплуатации

2.2.1 Эксплуатация устройства должна производиться в соответствии с настоящим руководством по эксплуатации.

2.2.2 Подключение и отключение устройства к измерительным цепям, а также к цифровым интерфейсам необходимо выполнять только после отключения цепей питания, приняв меры против случайного включения.

2.3 Эксплуатационные ограничения

2.3.1 Устройство не предназначено для работы в условиях взрывоопасной и агрессивной среды.

2.3.2 Тип атмосферы по содержанию коррозионно-активных агентов на открытом воздухе – промышленный (II) в соответствии с ГОСТ 15150-69.

2.3.3 Охлаждение устройства осуществляется за счет естественной конвекции. При работе устройства не должны подвергаться воздействию прямого нагрева источниками тепла до температуры более плюс 70 °С.

2.3.4 В помещении не должно быть резких колебаний температуры, вблизи места установки устройств не должно быть источников сильных электромагнитных полей.

2.3.5 При монтаже устройства должен обеспечиваться тепловой зазор между приборами по горизонтали не менее 5 миллиметров.

2.4 Подготовка к монтажу

2.4.1 Перед извлечением устройства выдержать его в упаковке при комнатной температуре не менее 1 часа.

2.4.2 После получения устройства со склада убедиться в целостности упаковки. Распаковать, извлечь устройства и паспорт (обеспечить сохранность паспорта).

2.4.3 Произвести внешний осмотр устройства, убедиться в отсутствии видимых механических повреждений.

2.4.4 Для устройств MCU-xT2R-x и MCU-xTRC-x, при необходимости подключить смещающие резисторы, необходимо перевести оба движка в положение “ON”. Для отключения в положение “OFF” (Рисунок 2.1). По умолчанию он находится в положении «OFF».

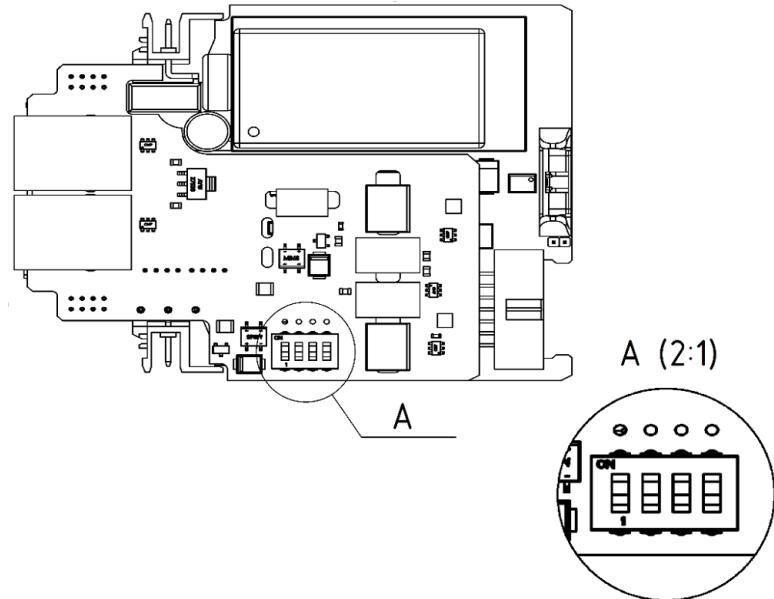


Рисунок 2.1 – Переключатели резисторов смещения

2.5 Общие указания по монтажу

2.5.1 Все работы по монтажу, эксплуатации и демонтажу производить с соблюдением действующих правил, обеспечивающих безопасное выполнение работ в электроустановках.

2.5.2 Монтаж/демонтаж устройства, отдельного модуля необходимо выполнять только после отключения цепей питания, приняв меры против случайного включения.

2.5.3 Крепление устройств осуществлять на монтажную рейку DIN 35 мм.

2.5.4 Подключение устройств к измерительным и сигнальным цепям производить проводами сечением не более 2,5 мм^2 .

2.6 Монтаж/демонтаж устройства

2.6.1 Для демонтажа устройства необходимо вытянуть металлическое ушко фиксатора, расположенного в нижней части корпуса, и снять устройство как показано на рисунке 2.2.

2.6.2 Монтаж устройства производится прижатием к рейке до щелчка фиксатора.

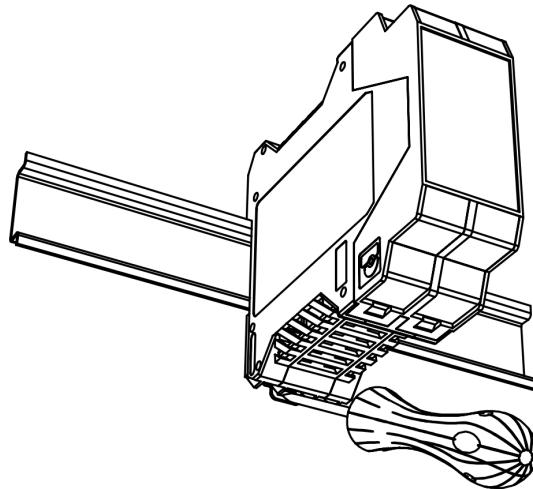


Рисунок 2.2 – Демонтаж устройства с DIN-рейки

2.7 Монтаж/демонтаж модуля

2.7.1 Для демонтажа модуля необходимо:

- Отсоединить все разъемы от демонтируемого модуля согласно рисунку 2.3.

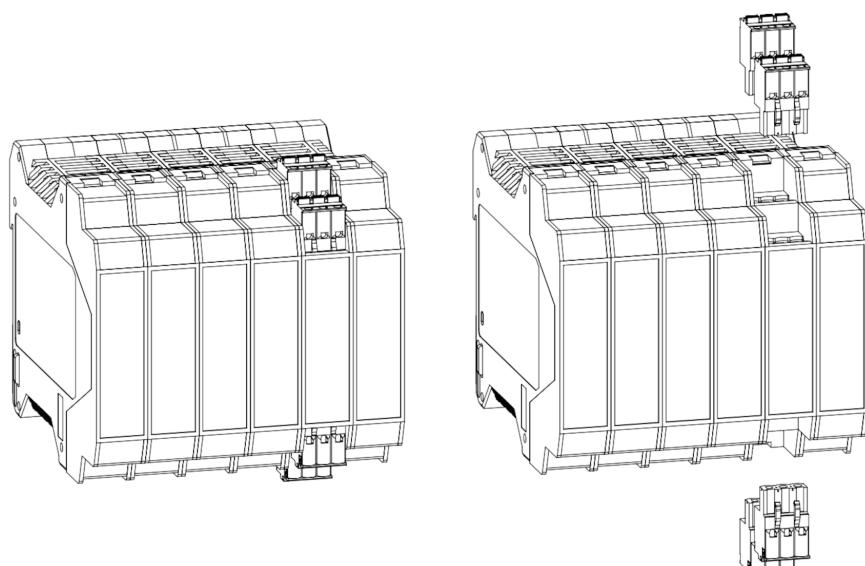


Рисунок 2.3 – Снятие разъемов с модуля

- Надавить на защелки в верхней и нижней частях корпуса и извлечь модуль, как показано на рисунке 2.4.

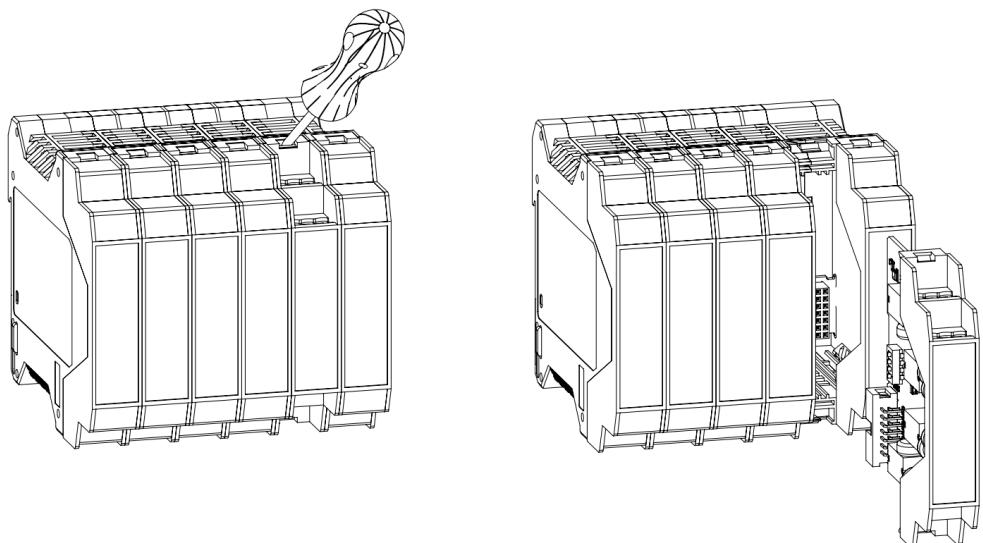


Рисунок 2.4 – Демонтаж модуля

- Для монтажа необходимо вставить плату в пазы и задвинуть модуль до щелчка. Присоединить разъемы.

3 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ И РЕМОНТ

3.1 Общие указания

3.1.1 Эксплуатационный надзор за работой устройства должен производиться лицами, за которыми закреплено данное оборудование.

3.1.2 Устройство не должно вскрываться во время эксплуатации. Нарушение целостности гарантийной наклейки снимает с производителя гарантийные обязательства.

3.2 Меры безопасности

3.2.1 Работы по техническому обслуживанию должны выполняться квалифицированным персоналом.

3.2.2 Персонал, осуществляющий обслуживание устройств, должен руководствоваться настоящим РЭ, а также «Межотраслевыми правилами по охране труда (правила безопасности) при эксплуатации электроустановок».

3.3 Порядок технического обслуживания

3.3.1 Устройства не требуют в процессе эксплуатации при нормальных условиях дополнительного технического обслуживания. Однако, в соответствии с имеющимися регламентными документами, стандартами по эксплуатации устройств возможны периодические и внеплановые осмотры, проверки оборудования.

3.3.2 Профилактическое обслуживание.

Перечень работ, которые могут быть включены на усмотрение эксплуатирующей организации в перечень плановых работ:

- проверка наличия необходимого комплекта технической, программной и эксплуатационной документации;
- проверка на актуальность версий системного и прикладного ПО;
- копирование текущей конфигурации;
- сравнение текущей конфигурации устройства с имеющейся в архиве.

4 РЕМОНТ

Ремонт устройства осуществляется изготавителем или аккредитованными юридическими и физическими лицами, имеющими право на проведение ремонта устройства.

Если устройство неисправно, или повреждено, необходимо:

- демонтировать устройство;
- составить акт неисправности, указав признаки неисправности, контактные данные лица, диагностировавшего неисправность;
- надежно упаковать устройство, чтобы исключить вероятность его повреждения при транспортировке;
- отправить устройство вместе с актом неисправности и сопроводительным письмом, содержащим адрес и Ф.И.О. контактного лица.

Сервисный центр изготавителя располагается по адресу производственной площадки:

450005, г. Уфа, ул. 50-лет Октября, д. 15. к 1.

Тех. поддержка: +7 (812) 245-05-62 доп. 512

support@prom-tec.net

www.prom-tec.net

Получить консультацию и/или пройти обучение по использованию устройства можно в обучающем центре, расположенным по адресу производственной площадки.

5 ХРАНЕНИЕ

Устройство должно храниться в упаковке в складских помещениях потребителя (поставщика) согласно ГОСТ 15150 группа 4 с дополнением:

- температура окружающего воздуха от минус 50 до плюс 75°C.

6 ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ

Условия транспортирования устройств в транспортной таре предприятия-изготовителя должно соответствовать группе С по ГОСТ 23216, ГОСТ 15150 группа 4 с дополнением:

- температура окружающего воздуха от минус 50 до плюс 75 °C.

7 УТИЛИЗАЦИЯ

Данное изделие не содержит веществ, представляющих опасность для жизни, здоровья людей и окружающей среды. По окончании срока эксплуатации потребитель осуществляет утилизацию изделия.

8 ГАРАНТИИ ИЗГОТОВИТЕЛЯ

Изготовитель гарантирует соответствие изделия требованиям настоящего руководства при соблюдении потребителем условий хранения, транспортирования, монтажа и эксплуатации, установленных руководством. Гарантийный срок эксплуатации - 24 (двадцать четыре) месяца со дня продажи.

Приложение А
(Справочное)
Режимы управления линией электрообогрева

Режимы управления линией электрообогрева в целом как совокупности следующих компонентов: выхода управления, нагревательных элементов и датчиков температуры (если есть):

«Постоянно выкл.» («Heater OFF»)

Постоянно выключена.

«Постоянно вкл.» («Heater ON»)

Постоянно включена.

«Дистанционный» («Remote»)

Управление осуществляется дистанционно через интерфейсы связи с устройством.

«Фиксированный ШИМ» («Fixed PWM»)

Периодическое включение и отключение линии в зависимости от указанных периода и длительности рабочего цикла.

«Термостат» («Thermal Relay»)

Поддержание заданной температуры объекта путём двухпозиционного регулирования по сигналам датчика(ов) температуры.

«Пропорциональный ШИМ» («PWM Proporcional»)

Длительность рабочего цикла ШИМ линейно интерполируется между верхней и нижней уставками в зависимости от показаний датчика(ов) температуры(рис. А.1). Для каждой уставки температуры задается соответствующая ей длительность рабочего цикла.

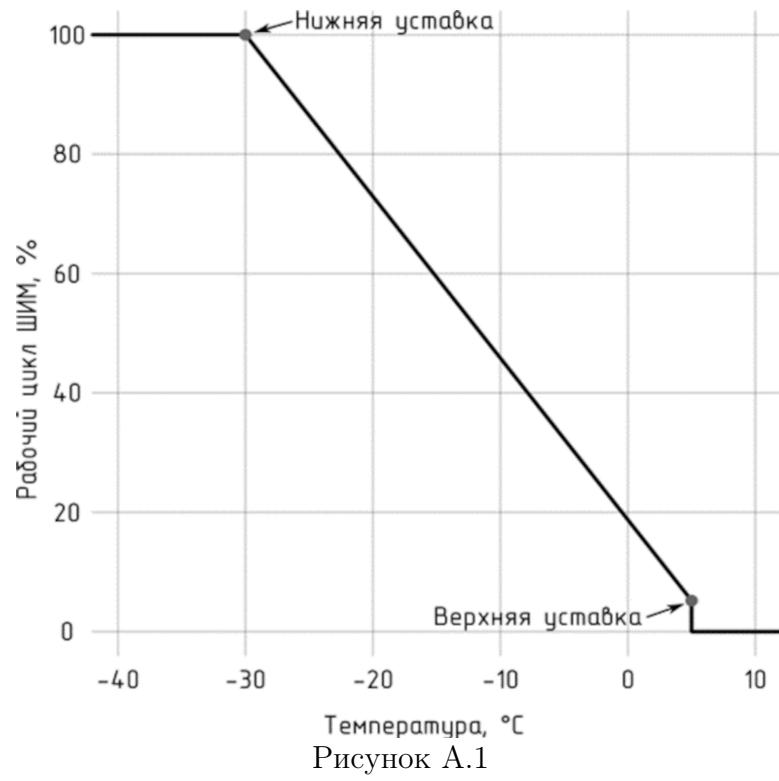


Рисунок А.1

Приложение Б
(Справочное)
Программное обеспечение

Работы с ПО устройства проводится при помощи программы «KSE Firmware Upgrade». Данная программа позволяет устанавливать, создавать резервную копию и отменять установку ПО устройства.

Подготовка к работе

Для работы с программным обеспечением (далее ПО) настраиваемого устройства необходимо кабелем USB подключить модуль к ПК.

Перед началом работы необходимо скачать актуальное ПО на ПК с сайта разработчика по ссылке <https://prom-tec.net/model/184> в разделе «Загрузки».

Перед первым запуском программы требуется установить необходимый драйвер. Для этого необходимо:

- Перевести устройство в режим обновления ПО. Для этого следует удерживать кнопку «RST» на устройстве до включения индикатора «S».
- Запустить ПО и выбрать пункт меню «Установить драйвер устройства» (рис. Б.1). Либо запустить программу **Zadig** (файл Zadig.exe находится в рабочей папке программы KSE Firmware Upgrade).

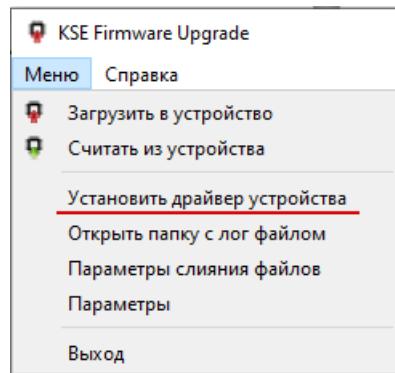


Рисунок Б.1 – Выбор пункта меню «Установить драйвер устройства»

- В открывшемся окне (рис. Б.2):
 - а) Выбрать устройство «STM Device in DFU Mode» или «STM32 BOOTLOADER» (отмечено цифрой 1),
 - б) Выбрать драйвер «libusbK» (отмечено цифрой 2),
 - в) Убедиться, что в поле «USB ID» (VID/PID) стоят значения «0483» и «DF11» (отмечено цифрой 3),
 - г) Нажать кнопку «Replace Driver» (отмечено цифрой 4).
- В появившемся окне установить флаг «Всегда доверять программному обеспечению...» и нажать «Установить» как на рисунке Б.3.
- По завершении установки появится сообщение как на рисунке Б.4:

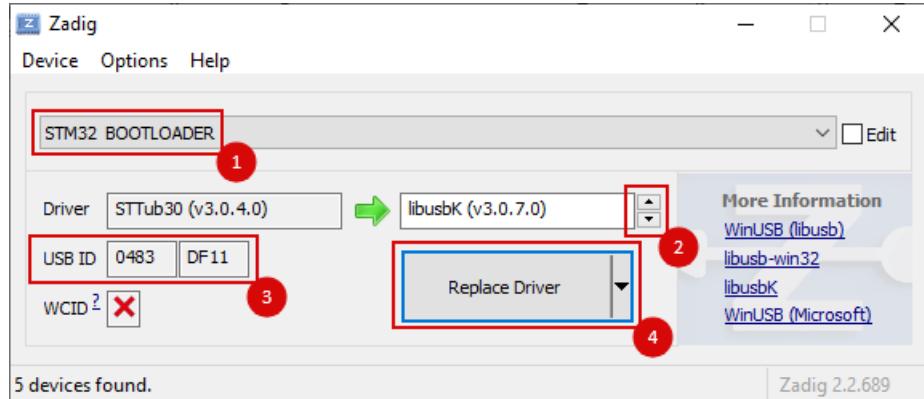


Рисунок Б.2 – Окно программы «Zadig»

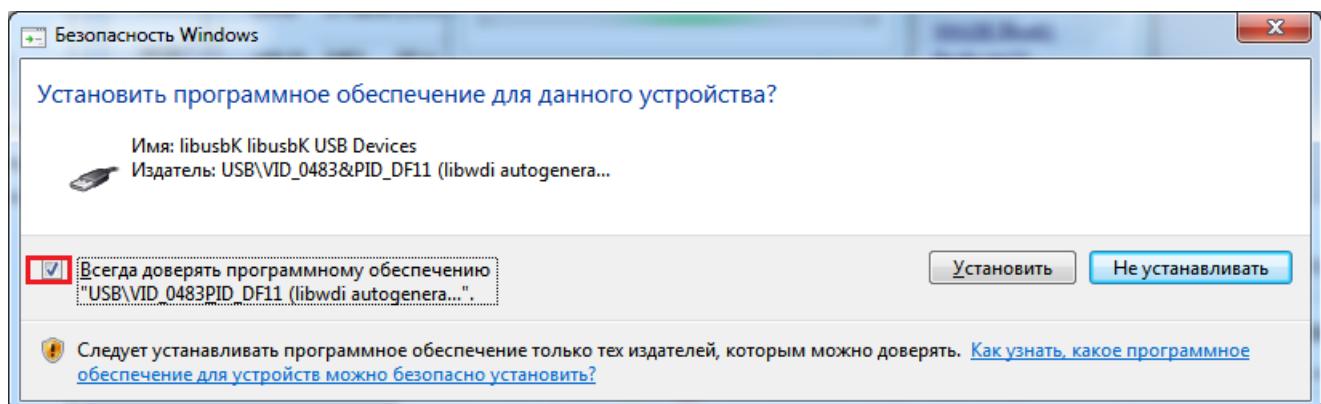


Рисунок Б.3 – Окно «Безопасность Windows»

Работа в программе KSE Firmware Upgrade

Загрузка системного ПО в устройство

Для загрузки системного ПО на устройство необходимо:

- Запустить программу **KSE Firmware Upgrade** (файл KSEFirmwareUpgrade.exe находится в рабочей папке программы KSE Firmware Upgrade).
- Убедиться, что устройство находится в режиме обновления ПО (как на рис. Б.5).
- Нажать на кнопку «**Загрузить в устройство**» или выбрать аналогичный пункт меню. Откроется окно выбора файла с ПО Б.6. Выбрать файл ПО.

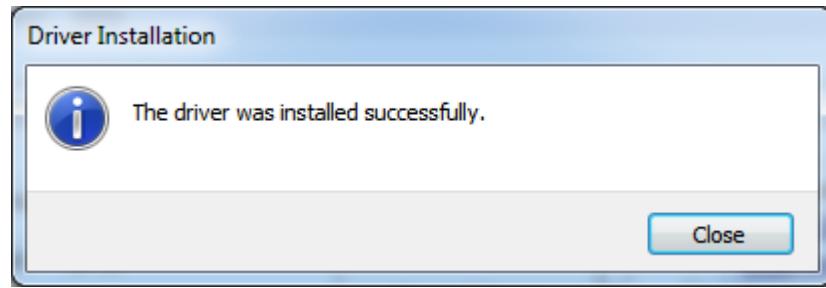


Рисунок Б.4 – Окно с сообщением об установке драйвера

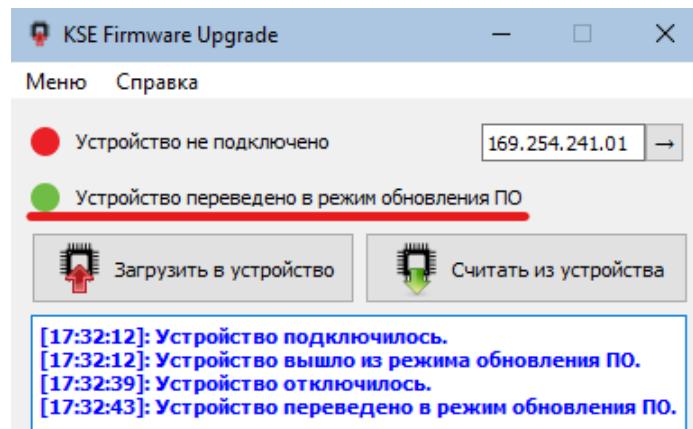


Рисунок Б.5 – Окно программы «KSE Firmware Upgrade»

- Откроется окно опций загрузки, в котором можно выбрать отдельный пункт меню: «Системное ПО», «Web-интерфейс», «Прикладное ПО», «Настройки устройства» Б.7. Далее можно стереть, загрузить ПО по каждому выбранному пункту, либо загрузить все отмеченные пункты нажав кнопку «Загрузить отмеченное». При отмеченном пункте «Создать резервную копию», перед загрузкой ПО начнется создание резервной копии (рис. Б.8).

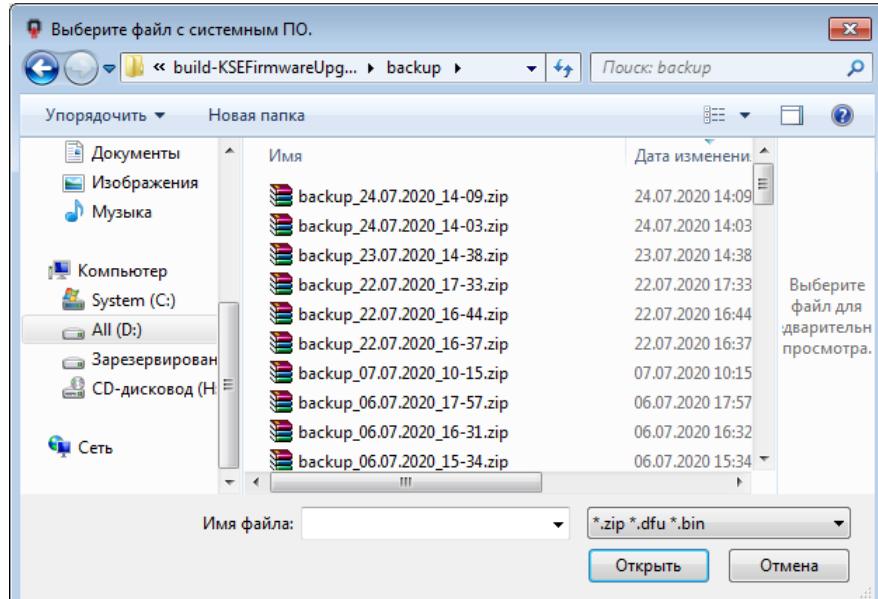


Рисунок Б.6 – Окно выбора файла

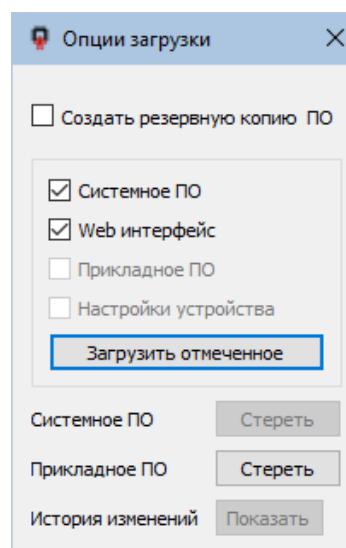


Рисунок Б.7 – Окно «Опции загрузки»

Затем откроется окно с информацией о текущем и о записываемом на устройство ПО Б.9. При нажатии кнопки «Да» начнется процесс записи ПО на устройство.

- По завершении загрузки в окне сообщений появится сообщение «Загрузка завершена» (рис. Б.9). Откроется окно выбора опций загрузки того же файла для загрузки на **другое** устройство. Если в этом нет необходимости, окно можно закрыть.

Считывание системного ПО

Для считывания системного ПО из устройства необходимо выполнить следующие действия:

- a) Убедиться, что устройство находится в режиме обновления ПО,
- б) Нажать кнопку «Считать из устройства»,
- в) Начнется процесс создания резервной копии ПО из устройства,

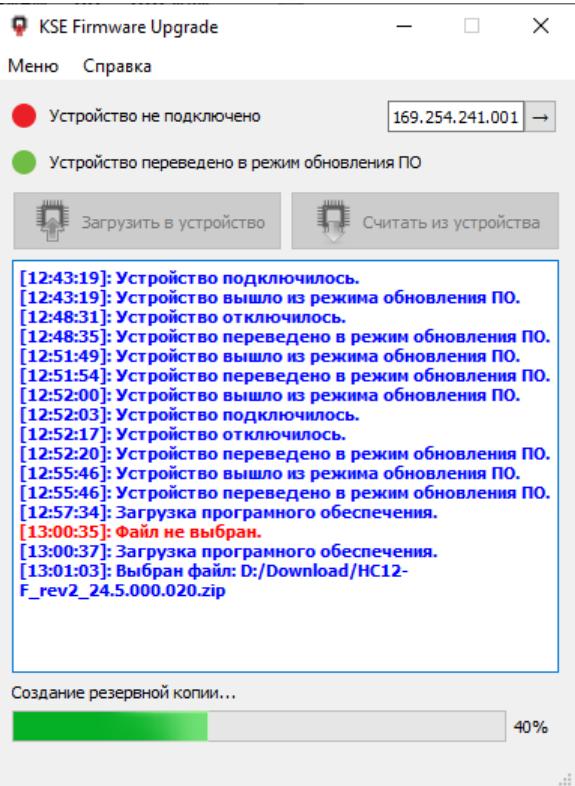


Рисунок Б.8 – Создание резервной копии

г) По завершении загрузки в окне сообщений появится сообщение «Загрузка завершена».

Загрузка резервной копии системного ПО

Перед запуском процесса записи ПО на устройство программа **KSE Firmware Upgrade** автоматически выгружает из устройства текущее ПО в каталог {путь к папке пользователя}/AppData/Roaming/k-soft/KSEFirmwareUpgrade/backup.

Файлам с выгруженным ПО автоматически присваивается имя в формате: *{/backup}_{/Дата}_{/Время выгрузки}.zip*.

Поэтому после записи ПО на устройство существует возможность вернуть ранее установленную версию ПО.

Для этого необходимо следовать указаниям пункта Б «Запись ПО в устройство» и выбрать файл с выгруженным ПО в домашней папке устройства.

Слияние файлов настроек Modbus

При различии в файлах настроек Modbus-адресов на устройстве выйдет окно выбора действий (рис. Б.10):

- Следует выбрать необходимое действие:
 - Кнопка «Перезаписать» – для перезаписи файла на устройстве файлом из архива,
 - Кнопка «Пропустить» – для сохранения файла на устройстве без изменений,
 - Кнопка «Редактировать» – для запуска внешней программы сравнения файлов, указанной в «Параметрах слияния файлов» (по умолчанию программа

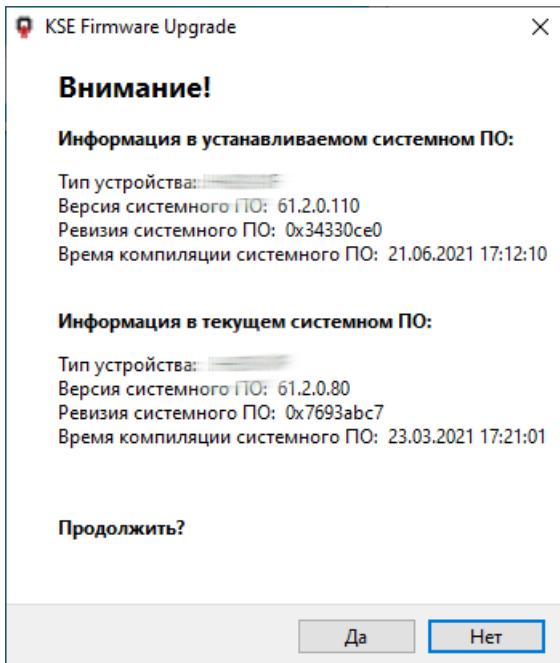


Рисунок Б.9 – Окно с информацией о ПО

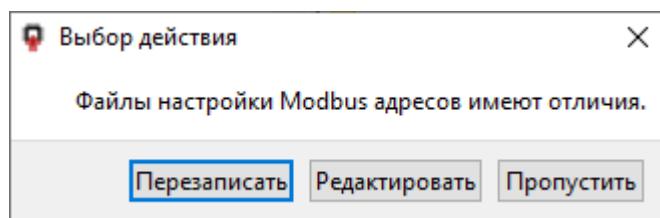


Рисунок Б.10 – Окно выбора действия

«WinMerge»). При отсутствии программы по указанному адресу, выйдет окно ошибки (рис. Б.11) и окно выбора действия (рис. Б.12).

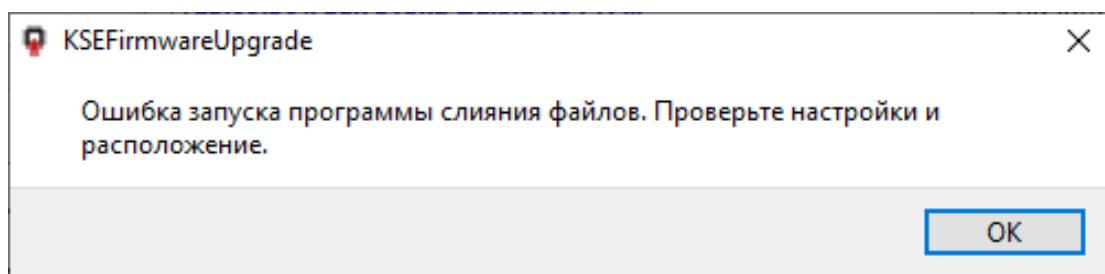


Рисунок Б.11 – Окно ошибки запуска программы слияния файлов настроек Modbus–адресов

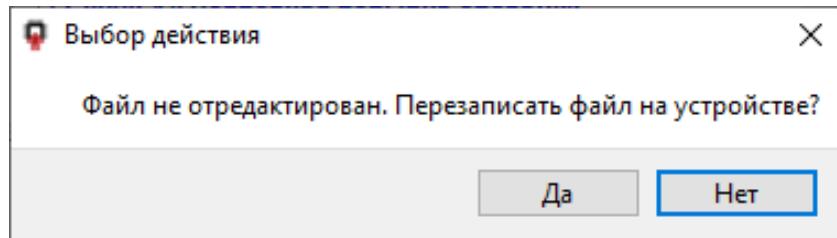


Рисунок Б.12 – Окно выбора действия

- б) Отредактировать записываемый файл (поле 2) (рис. Б.13), ориентируясь на содержание загружаемого файла (поле 1) и содержание файла настроек на устройстве (поле 3),

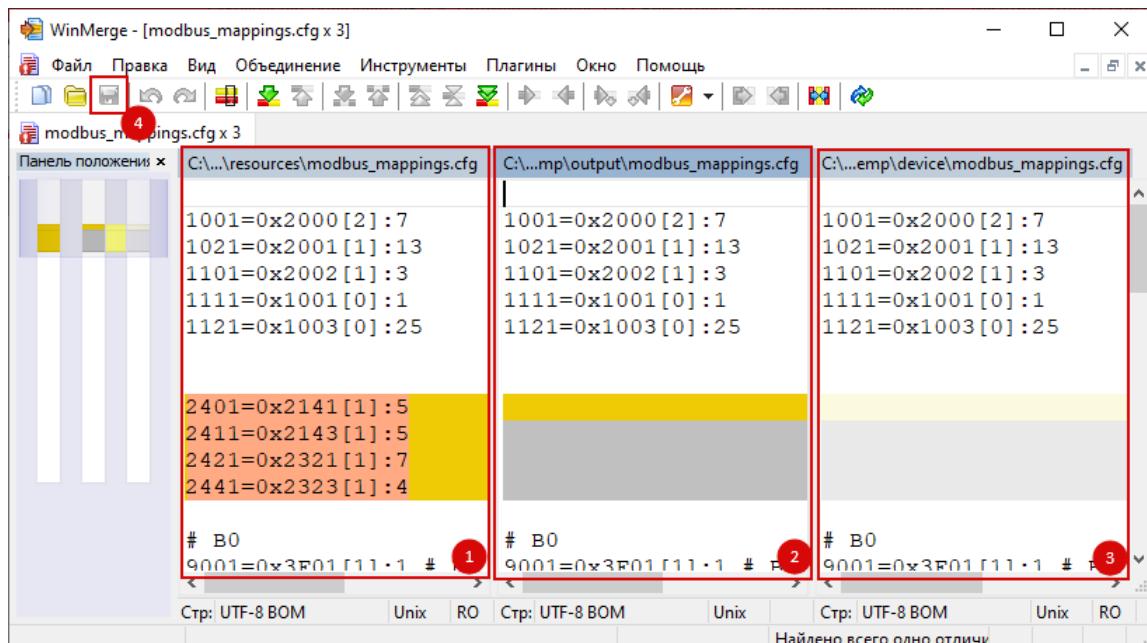


Рисунок Б.13 – Окно программы «WinMerge»

- в) Далее необходимо сохранить файл (кнопка 4) (рис. Б.13) и закрыть программу сравнения файлов «WinMerge»,
г) Во всплывшем окне выбора действия нажать «Да» или «Нет» в зависимости от необходимости сохранения отредактированного файла в устройстве (рис. Б.14).

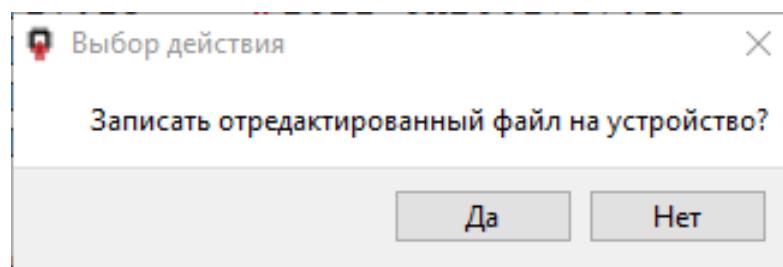


Рисунок Б.14 – Окно выбора действия

Настройка программы

Параметры загрузки

- a) Выбрать пункт «Параметры» главного меню (рис. Б.15)

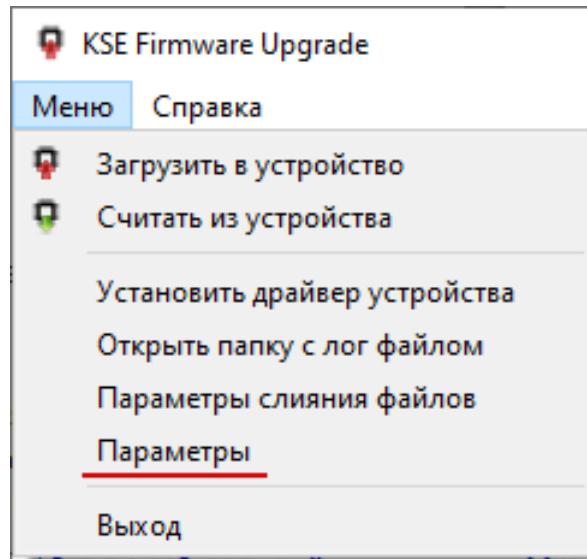


Рисунок Б.15 – Выбор пункт «Параметры»

- б) Установить необходимые параметры (рис. Б.16):

- IP адрес устройства,
- Имя пользователя для подключения по FTP,
- Пароль для подключения по FTP,
- Время ожидания подключения по FTP, по истечении которого выйдет сообщение об ошибке,
- Время ожидания подключения по TCP, по истечении которого выйдет сообщение об ошибке,
- Для сброса параметров до значений по умолчанию нажать кнопку «По умолчанию»,
- При необходимости установить флаг для создания резервной копии ПО (дублирует поле в меню загрузки).

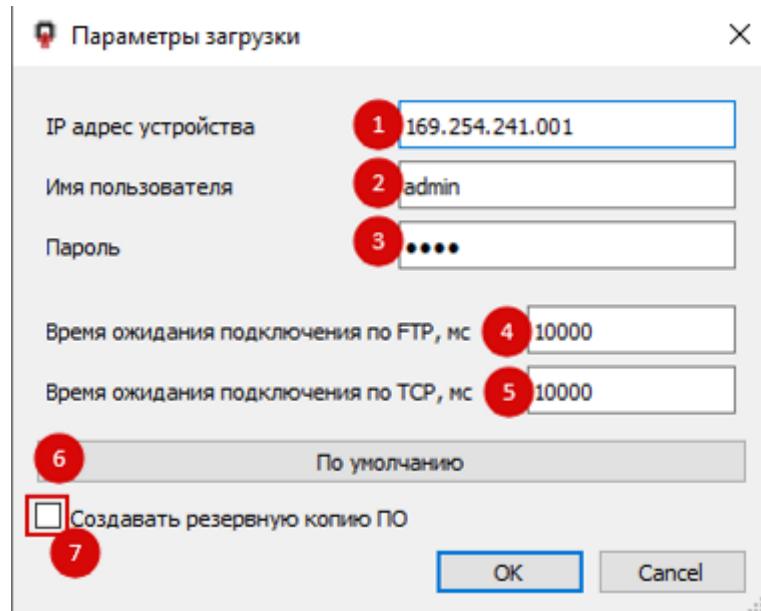


Рисунок Б.16 – Окно параметров загрузки

Параметры слияния файлов настроек Modbus

- a) Выбрать пункт «Параметры слияния файлов» главного меню (рис. Б.17),

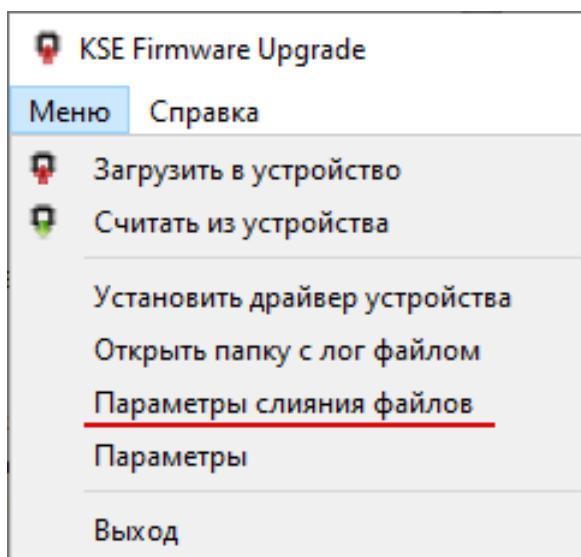


Рисунок Б.17 – Окно параметров слияния файлов

6) Указать командную строку для вызова программы слияния файлов в (пункт 2) или выбрать команду по умолчанию (пункт 1) (рис. Б.18). Использовать ключи \$REMOTE, \$MERGE и \$LOCAL для указания путей к файлам:

- \$REMOTE – путь к файлу настроек Modbus из архива,
- \$MERGE – путь к результирующему файлу настроек Modbus, который запишется на устройство,
- \$LOCAL – путь к файлу настроек Modbus с устройства.

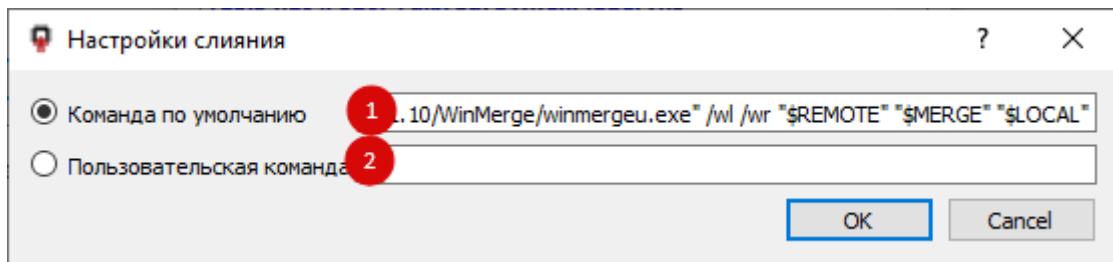


Рисунок Б.18 – Окно настройки слияния файлов

Приложение В
(Справочное)

Настройка устройства через Web-интерфейс

Для настройки общих параметров и параметров сети через Web-интерфейс необходимо подключить модуль к ПК кабелем USB A (miniUSB) через USB-порт.

Запустить на ПК браузер и подключиться к устройству по адресу <http://169.254.241.1> (это IP адрес устройства по умолчанию, который может быть изменен). Откроется страница с основными настройками, показанная на рисунке B.1. Устройство готово к настройке.

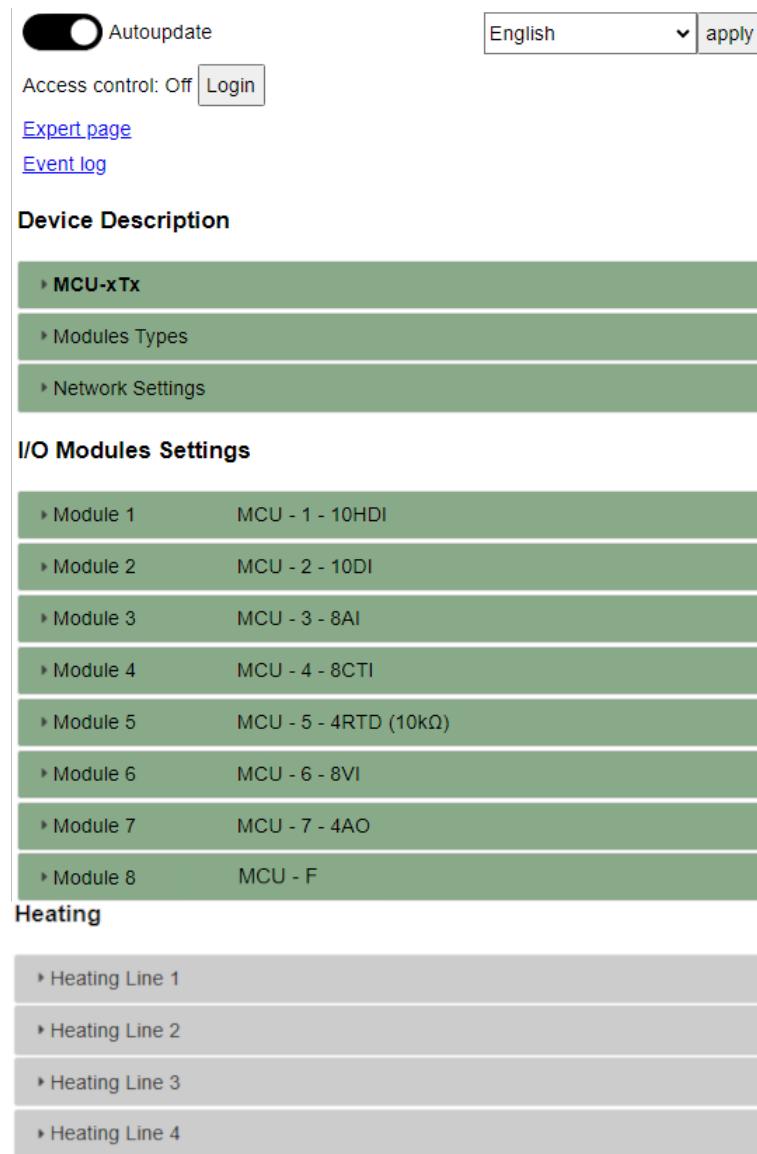


Рисунок B.1

Управление автообновлением

Раздел предназначен для включения/отключения автообновления параметров модуля с помощью соответствующего переключателя (рис. В.2).



Рисунок В.2

При включенном переключателе обновление выполняется каждые 2-3 секунды, при отключенном переключателе обновление происходит однократно при загрузке страницы. Раздел так же содержит информацию о текущем уровне доступа:

- Off – контроль доступа отключен, полный доступ, можно менять любые параметры модуля;
- User – контроль доступа включен, вход не выполнен, доступ ограничен, можно менять только текущие оперативные параметры, настройки доступны только для чтения;
- Admin – контроль доступа включен, вход выполнен, полный доступ, можно изменять любые параметры.

В разделе есть переключатель языка страницы Web-интерфейса (русский, английский), активные ссылки на расширенные настройки Expert Page (предустановлены, изменение пользователем не требуется) и журнал событий устройства Event Log.

«Device Description»

Раздел на рисунке В.3 содержит общую информацию по устройству и возможность применить одну из команд, либо восстановить настройки по умолчанию.

Вкладка Info содержит:

- UID – уникальный идентификатор устройства;
- SW version – версия системного ПО;
- Date and time – возможность ручного ввода даты и времени либо загрузки с ПК;
- Battery voltage, V – заряд батарейки;
- Command – команда, позволяющая:
 - включить контроль доступа;
 - отключить контроль доступа;
 - сбросить уровень доступа;
 - сменить пароль доступа;
 - перезагрузка;
 - обновить прикладное ПО*;
 - скачать прикладное ПО*;
 - удалить прикладное ПО*.
- Restore Default Settings – восстановить настройки по умолчанию. Для сброса настроек ввести в поле "load".

*Детально действия с прикладным ППО описаны в разделе Е.

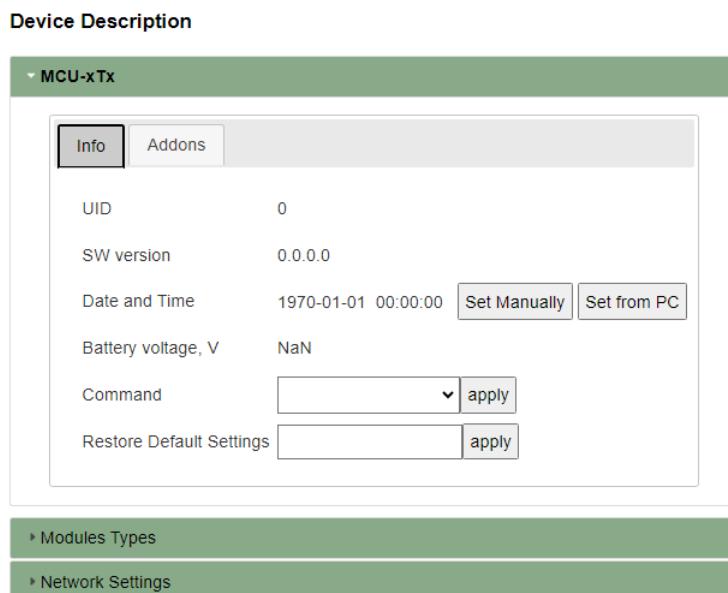


Рисунок В.3

Вкладка Addons (рис. В.4) содержит активные ссылки, по которым можно скачать дамп параметров с устройства (Download Dump) и загрузить его в устройство (Upload Dump).

Device Description



Рисунок B.4

«Modules Types»

Во вкладке (рис. B.5) выбираются тип базового модуля и подключаемых модулей расширения.

Device Description

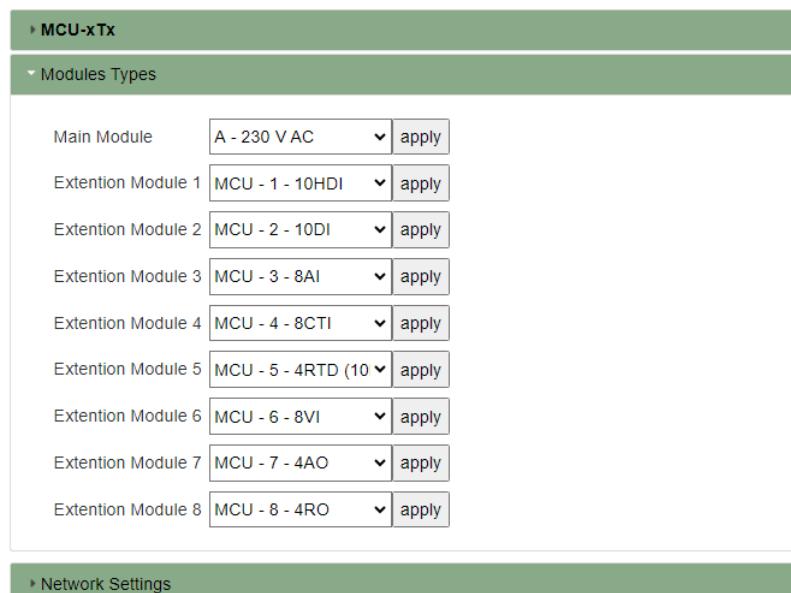


Рисунок B.5

«Network Settings»

Вкладка содержит настройки сети, возможные интерфейсы и протоколы.

Настройка интерфейса Ethernet

Раздел (рис. В.6) содержит параметры интерфейса Ethernet включает:

- IP Address – IP-адрес интерфейса Ethernet;
- Net Mask – маску подсети;
- Gateway – адрес шлюза;
- DNS 1, DNS 2 – адреса DNS-серверов;
- DHCP Enable – включение динамического получения IP-адреса.

Параметры Modbus TCP Slave:

- Enable – указывает на то, что Modbus TCP включен;
- Device address – адрес устройства;
- Poll Timeout – тайм-аут опроса, по прошествии которого принимается решение о том, что отсутствует опрос со стороны *Master*.

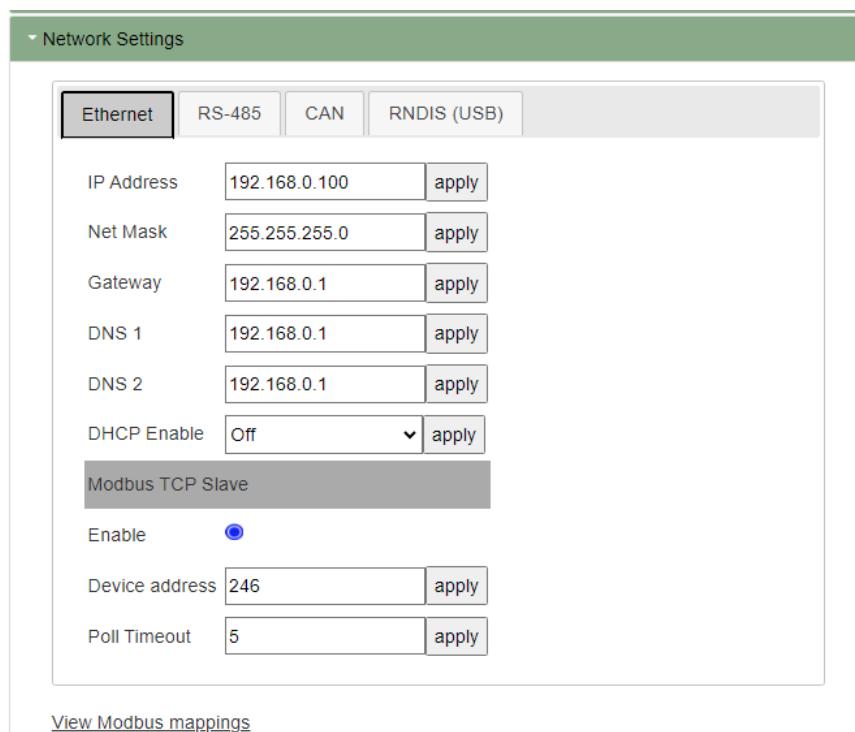


Рисунок В.6

Настройка интерфейса RS-485 и протокола Modbus RTU

Раздел содержит параметры последовательного порта и параметры протокола Modbus RTU (рис. B.7).

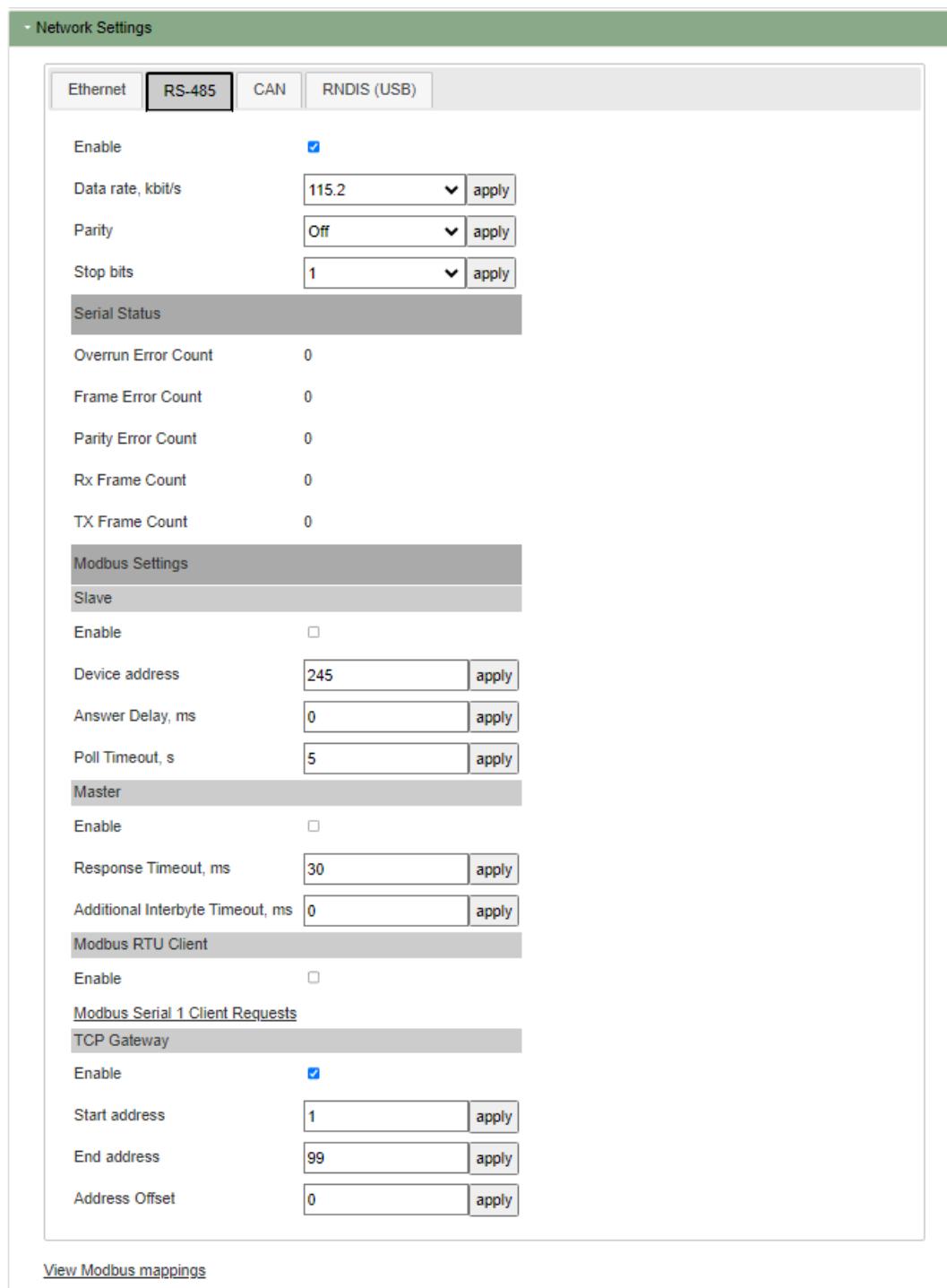


Рисунок B.7

Параметры последовательного порта:

- Enable – включение/отключение интерфейса;
- Data rate – скорость передачи данных, кбит/с;
- Parity – проверка чётности;

- Stop bits – количество стоповых бит.

Статус последовательного порта:

- Overrun Error Count – количество пропущенных кадров;
- Frame Error Count – количество ошибочных кадров;
- Parity Error Count – количество кадров с неверным битом четности;
- RX Frame Count – количество принятых кадров;
- TX Frame Count – количество отправленных кадров.

Настройки протокола Modbus:

Параметры Modbus Slave:

- Enable – включение/отключение Slave устройства;
- Device address – адрес Slave устройства в сети;
- Answer Delay – дополнительная задержка ответа (для поддержки устаревших устройств, которые не могут немедленно приступить к обработке ответа после выдачи запроса);
- Poll Timeout – тайм-аут опроса, по прошествии которого принимается решение о том, что отсутствует опрос со стороны *Мастер*.

Параметры Modbus Master:

- Enable – включение/отключение Master устройства;
- Response Timeout, ms – максимальное время ожидания ответа от опрашиваемых устройств;
- Additional Interbyte Timeout, ms – дополнительный межбайтовый тайм-аут;

Modbus RTU клиент:

- Enable – включение/отключение RTU клиента;
- Modbus Serial 1 Client Requests – активная ссылка на страницу настройки запроса на один последовательный порт в Expert Page.

Параметры Modbus TCP Gateway:

- Start address – начальное значение диапазона Unit ID Modbus-TCP запросов, пересылаемых в данный порт RS-485 по протоколу Modbus-RTU;
- End address – конечное значение диапазона Unit ID Modbus-TCP запросов, пересылаемых в данный порт RS-485 по протоколу Modbus-RTU;
- Address Offset – смещение Slave Adress Modbus-RTU относительно Unit ID Modbus-TCP при пересылке запросов (Slave Adress Modbus-RTU = Unit ID Modbus-TCP + Adress Offset). Adress Offset может принимать отрицательные значения.

Настройка интерфейса CAN и протокола CANopen

Раздел содержит параметры CAN и параметры протокола CANopen (рис. B.8):

- Enable – включение/отключение интерфейса;
- Data rate – скорость передачи данных, кбит/с;

- Статус протокола CAN:
 - RX Count – количество принятых пакетов;
 - TX Count – количество отправленных пакетов;
 - RX Error Count – количество ошибок приема;
 - TX Error Count – количество ошибок передачи;
 - Error Code – код ошибки.
- Настройки протокола CAN: Node id1...id8 – идентификаторы узлов 1-8 устройства в сети CAN, присоединенных к CAN-сети и осуществляющих коммуникации в соответствии с CAN-протоколами (возможные значения 1-7f).

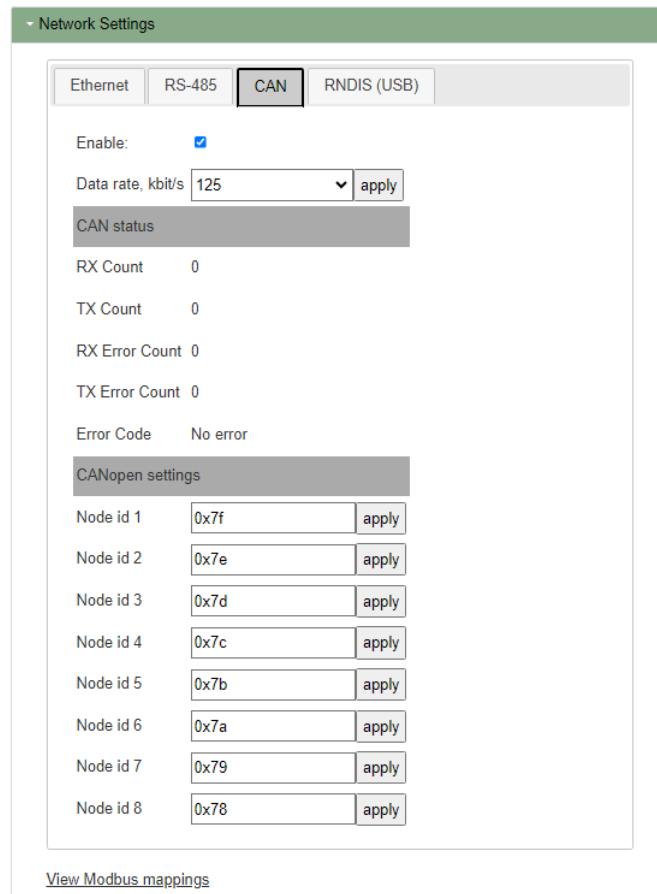


Рисунок B.8

RNDIS (USB)

В разделе задается IP-адрес устройства (рис. В.9). По умолчанию 169.254.241.1.



Рисунок В.9

View Modbus Mappings

Кнопка View Modbus Mappings открывает окно просмотра привязки адресного пространства Modbus к адресному пространству CANopen.

В разделе соотносятся названия объектов устройства, соответствующие им регистры в Modbus-протоколе и индексы в CANopen-протоколе.

Вкладки Registers (16-битовый тип данных) (рис. В.10) и Coils (однобитовый тип данных) (рис. В.11) содержат следующие данные:

- Register – номер регистра в протоколе Modbus;
- Index: Subindex – двухуровневая адресация CANopen;
- Name Index-Subindex, Comment – название объекта устройства, с которым соотносится данный регистр и адрес;
- Data Type – тип данных (например, беззнаковое – uint, целое – int, двоичное – bool и т.д.);
- Access Type – тип доступа (например, только чтение – ro или запись – rw).

Активная ссылка modbus_mappings.cfg позволяет скачать Modbus Mappings.

Mapping of CANopen objects in Modbus address space

Registers	Coils																																																																																										
Modbus Mappings																																																																																											
<u>modbus_mappings.cfg</u>																																																																																											
<table border="1"> <thead> <tr> <th>Register</th><th>Index:Subi</th><th>Name Index - Subindex</th><th>Comment</th><th>Data Type</th><th>Access Type</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1001</td><td>0x2000:2</td><td>Description - Product Code</td><td>Код типа устройства</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1002</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1003</td><td>0x2000:3</td><td>Description - Revision Number</td><td>Ревизия аппаратной части</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1004</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1005</td><td>0x2000:4</td><td>Description - UID</td><td>Серийный номер</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1006</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1007</td><td>0x2000:5</td><td>Description - Manufacturing Date</td><td>Дата производства в формате BCD</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1008</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1009</td><td>0x2000:6</td><td>Description - SW Version</td><td>Версия ПО, Десятичное число</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1010</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1011</td><td>0x2000:7</td><td>Description - SW Build</td><td>Контрольная сумма версии сборки ПО</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1012</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> <tr> <td>1013</td><td>0x2000:8</td><td>Description - EDS File Checksum</td><td>Контрольная сумма электронного словаря</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1014</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> </tbody> </table>		Register	Index:Subi	Name Index - Subindex	Comment	Data Type	Access Type	1001	0x2000:2	Description - Product Code	Код типа устройства	uint32	ro	1002						1003	0x2000:3	Description - Revision Number	Ревизия аппаратной части	uint32	ro	1004						1005	0x2000:4	Description - UID	Серийный номер	uint32	ro	1006						1007	0x2000:5	Description - Manufacturing Date	Дата производства в формате BCD	uint32	ro	1008						1009	0x2000:6	Description - SW Version	Версия ПО, Десятичное число	uint32	ro	1010						1011	0x2000:7	Description - SW Build	Контрольная сумма версии сборки ПО	uint32	ro	1012						1013	0x2000:8	Description - EDS File Checksum	Контрольная сумма электронного словаря	uint32	ro	1014					
Register	Index:Subi	Name Index - Subindex	Comment	Data Type	Access Type																																																																																						
1001	0x2000:2	Description - Product Code	Код типа устройства	uint32	ro																																																																																						
1002																																																																																											
1003	0x2000:3	Description - Revision Number	Ревизия аппаратной части	uint32	ro																																																																																						
1004																																																																																											
1005	0x2000:4	Description - UID	Серийный номер	uint32	ro																																																																																						
1006																																																																																											
1007	0x2000:5	Description - Manufacturing Date	Дата производства в формате BCD	uint32	ro																																																																																						
1008																																																																																											
1009	0x2000:6	Description - SW Version	Версия ПО, Десятичное число	uint32	ro																																																																																						
1010																																																																																											
1011	0x2000:7	Description - SW Build	Контрольная сумма версии сборки ПО	uint32	ro																																																																																						
1012																																																																																											
1013	0x2000:8	Description - EDS File Checksum	Контрольная сумма электронного словаря	uint32	ro																																																																																						
1014																																																																																											
Register gap																																																																																											
<table border="1"> <tbody> <tr> <td>1021</td><td>0x2001:1</td><td>Device Status - Restart Reason</td><td>Флаги причин перезагрузки</td><td>uint16</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1022</td><td>0x2001:2</td><td>Device Status - Restart Count</td><td>Счётчик перезагрузок</td><td>uint16</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1023</td><td>0x2001:3</td><td>Device Status - Time From Start</td><td>Время со старта, с.</td><td>uint32</td><td>ro</td></tr> <tr> <td>1024</td><td></td><td></td><td></td><td></td><td></td></tr> </tbody> </table>		1021	0x2001:1	Device Status - Restart Reason	Флаги причин перезагрузки	uint16	ro	1022	0x2001:2	Device Status - Restart Count	Счётчик перезагрузок	uint16	ro	1023	0x2001:3	Device Status - Time From Start	Время со старта, с.	uint32	ro	1024																																																																							
1021	0x2001:1	Device Status - Restart Reason	Флаги причин перезагрузки	uint16	ro																																																																																						
1022	0x2001:2	Device Status - Restart Count	Счётчик перезагрузок	uint16	ro																																																																																						
1023	0x2001:3	Device Status - Time From Start	Время со старта, с.	uint32	ro																																																																																						
1024																																																																																											

Рисунок B.10

Registers	Coils						
Modbus Mappings of Coils (for functions: 1, 2, 5 and 15)							
<table border="1"> <thead> <tr> <th>Coil</th><th>Index:Subi</th><th>Name Index - Subindex</th><th>Comment</th><th>Data Type</th><th>Access Type</th></tr> </thead> </table>		Coil	Index:Subi	Name Index - Subindex	Comment	Data Type	Access Type
Coil	Index:Subi	Name Index - Subindex	Comment	Data Type	Access Type		

Рисунок B.11



Для сохранения каждого изменённого значения нажать кнопку "apply".

Приложение Г
(Справочное)
Настройка модулей расширения

MCU-1-10HDI и MCU-2-10DI

WEB-интерфейс данного модуля расширения содержит две вкладки (рис. Г.1).

Вкладка *Input* отображает состояние входов с флагами, которые указывают инвертировано ли это состояние. Параметр *Value* указывает на наличие уровня логической «1» на входе. *Invert Polarity* указывает на инверсию уровня логической «1».



Индикатор работает независимо от инверсии.

Вкладка *Settings* позволяет задать *Invert polarity* – возможность инвертирования состояния входа и *Filter time* – время фильтрации при изменении состояния входа, в мс (20-120 мс).

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

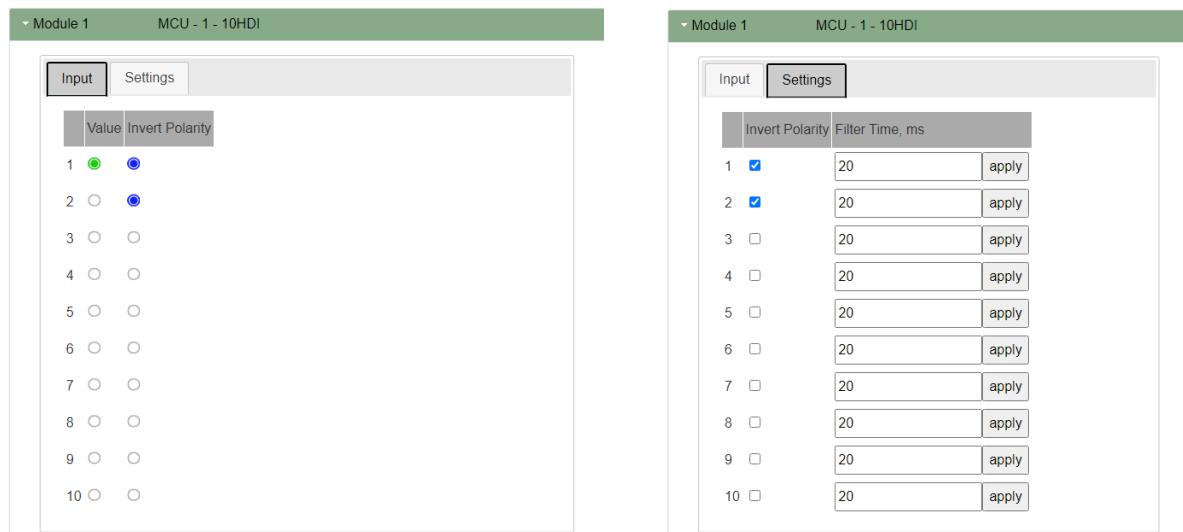


Рисунок Г.1 – Внешний вид и схема подключения модуля расширения 1-10HDI

MCU-3-8AI

На вкладке *Input* (рис. Г.2) отображаются состояния входов.

Параметр *Value* указывает на значение входного аналогового сигнала, мА.

Status – статус входа, *Scaled* – задано ли масштабирование входа во вкладке *Scaling*.

Во вкладке *Deadband* параметр *Deadband Reference* определяет диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Вкладка *Settings* – параметр *Filter Time* задает время фильтрации для каждого входа, в мс (0-240 мс), *Input Range* позволяет выбрать диапазон входного тока;

Вкладка *Scaling* позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*):

$$\text{Умасштабированное} = (\text{Уполученное} - \text{Offset}) \times \text{Scaling}.$$

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

The figure consists of four screenshots of a software interface for the MCU-3-8AI module. Each screenshot shows a tabbed panel with four tabs: Input, Deadband, Settings, and Scaling. The screenshots are arranged in a 2x2 grid.

- Top Left (Module 3):** Shows the Input tab. It displays 8 input channels, each with a value (NaN), status (Normal), and a radio button for scaling. The first and fifth channels have their scaling radio buttons selected.
- Top Right (Module 5):** Shows the Deadband tab. It lists 8 channels with their Deadband Reference values (e.g., 192.00000, 96.00000, etc.) and Deadband, % values (all 0.50000). Each row has an "apply" button.
- Bottom Left (Module 5):** Shows the Settings tab. It lists 8 channels with their Input Range (e.g., 0 - 20, 0 - 4, etc.) and Filter Time, ms (all 0). Each row has an "apply" button.
- Bottom Right (Module 5):** Shows the Scaling tab. It lists 8 channels with their Scaling and Offset values. The scaling values range from 0.80000 to 1.00000, and the offset values range from 0.00000 to 7.00000. Each row has an "apply" button.

Рисунок Г.2

MCU-4-8CTI

На вкладке *Input* (рис. Г.3) отображаются состояния входов.

Параметр *Value* указывает на значение входного аналогового сигнала, мА, *Range* – диапазон измерений тока.

Во вкладке *Deadband* параметр *Deadband Reference* определяет диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Вкладка *Settings* – параметр *Filter Time* задает время фильтрации для каждого входа, в мс (0-240 мс);

Вкладка *Scaling* позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*):

$$\text{Умасштабированное} = (\text{Уполученное-Offset}) \times \text{Scaling}.$$

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

The figure consists of four screenshots of the MCU-4-8CTI software interface, arranged in a 2x2 grid. Each screenshot shows a list of 8 input channels (1-8) with their current values and ranges.

- Module 4 - Input Tab:** Shows raw values (Value), ranges (Range), and scaled values (Scaled). All values are listed as NaN.
- Module 1 - Deadband Tab:** Shows Deadband Reference values (e.g., 1495.00000) and Deadband % values (e.g., 3.00000). An 'apply' button is present for each row.
- Module 1 - Settings Tab:** Shows Filter Time, ms values (e.g., 15, 0, 0, 2, 0, 7, 0, 0) for each channel. An 'apply' button is present for each row.
- Module 1 - Scaling Tab:** Shows Scaling and Offset values for each channel. Scaling values range from 1.00000 to 23.00000, and Offset values range from -4.00000 to 0.00000. An 'apply' button is present for each row.

Рисунок Г.3

MCU-5-4TI

На вкладке *Input* (рис. Г.4) отображаются состояния входов. Параметр *Value* указывает на значение входного аналогового сигнала, мА.

Status – статус входа, *Scaled* – задано ли масштабирование входа во вкладке *Scaling*.

Во вкладке *Deadband* параметр *Deadband Reference* определяет диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Вкладка *Settings* – параметр *Filter Time* задает время фильтрации для каждого входа, в мс (0-240 мс), параметр *Sensor Type* задает тип датчика на каждом из входов (типы датчиков и их характеристики указаны в п. 1.8);

Вкладка *Scaling* позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*):

$$V_{\text{масштабированное}} = (V_{\text{полученное}} - \text{Offset}) \times \text{Scaling}.$$

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

The figure consists of four screenshots of the MCU-5-4TI software interface, arranged in a 2x2 grid. Each screenshot shows a different tab selected for a specific module.

- Module 4 (Top Left):** Shows the **Input** tab. It has four rows, each corresponding to an input channel (1, 2, 3, 4). Each row contains a dropdown menu for **Sensor Type** (e.g., RTD Cu 100, TC S, TC A-1, R 0-0,4 kOhm), an **apply** button, a **Filter Time, ms** input field (set to 0), and another **apply** button.
- Module 5 (Top Right):** Shows the **Scaling** tab. It has four rows, each corresponding to an input channel (1, 2, 3, 4). Each row contains a **Scaling** input field (e.g., 15, 1, 1, 1) and an **apply** button, followed by an **Offset** input field (e.g., 0, 0, 0, 0) and another **apply** button.
- Module 5 (Bottom Left):** Shows the **Input** tab. It has four rows, each corresponding to an input channel (1, 2, 3, 4). Each row contains three buttons: **Value**, **Status** (radio buttons for Normal or Fault), and **Scaled**.
- Module 4 (Bottom Right):** Shows the **Deadband** tab. It has four rows, each corresponding to an input channel (1, 2, 3, 4). Each row contains a **Deadband Reference** input field (e.g., 0.00000, 0.00000, 0.00000, 0.00000) and an **apply** button, followed by a **Deadband, %** input field (e.g., 12, 0.5, 4, 0.50000) and another **apply** button.

Рисунок Г.4

MCU-6-8VI

Графический интерфейс модуля расширения имеет четыре вкладки (рис. Г.5): Вкладка *Input*, параметр *Value* отображает значения на соответствующих входах (возможные значения 0..10 В), *Scaled* - задано ли масштабирование входа во вкладке *Scaling*.

Вкладка *Deadband reference* – диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Вкладка *Settings* – в Filter Time задается время фильтрации для каждого входа, в мс (0-240 мс);

Вкладка *Scaling* – вкладка позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*):

$$\text{Масштабированное} = (\text{Полученное-Offset}) \times \text{Scaling}$$

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

The figure consists of four screenshots of the MCU-6-8VI graphical interface, each showing a different tab selected:

- Input Tab:** Shows a list of 8 inputs labeled 1 to 8. Inputs 5 and 6 have a blue dot next to them, indicating they are selected. The "Scaled" column shows that inputs 5 and 6 are scaled (indicated by a checked checkbox).
- Deadband Tab:** Shows a table with 8 rows, each containing an input number and a "Deadband, %" value of 0.5. To the right of each value is an "apply" button.
- Settings Tab:** Shows a table with 8 rows, each containing an input number and a "Filter Time, ms" value of 0. To the right of each value is an "apply" button.
- Scaling Tab:** Shows a table with 8 rows, each containing an input number, a "Scaling" value (either 1 or 15), an "Offset" value (either 0 or 1), and an "apply" button for each.

Рисунок Г.5

MCU-7-4AO

Графический интерфейс модуля представлен тремя вкладками (рис. Г.6):

На вкладке *Output* задаются значения тока на выходах, (0(4)...20 mA), *Scaled* - задано ли масштабирование выхода во вкладке *Scaling*.

Вкладка *Error Mode* задает режим безопасности – позволяет включить или выключить безопасный режим и установить безопасное значение*.

Scaling – вкладка позволяет задать значения масштабирования выходного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого выхода (*Offset*).

В режиме «Воспроизведения напряжения» для получения фактического значения выходного напряжения в В коэффициент *Scaling* задается 0,5.

V_{масштабированное}=V_{полученное}/Scaling-Offset.

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

*- в системном ПО не обрабатывается, реализация в прикладном ПО.

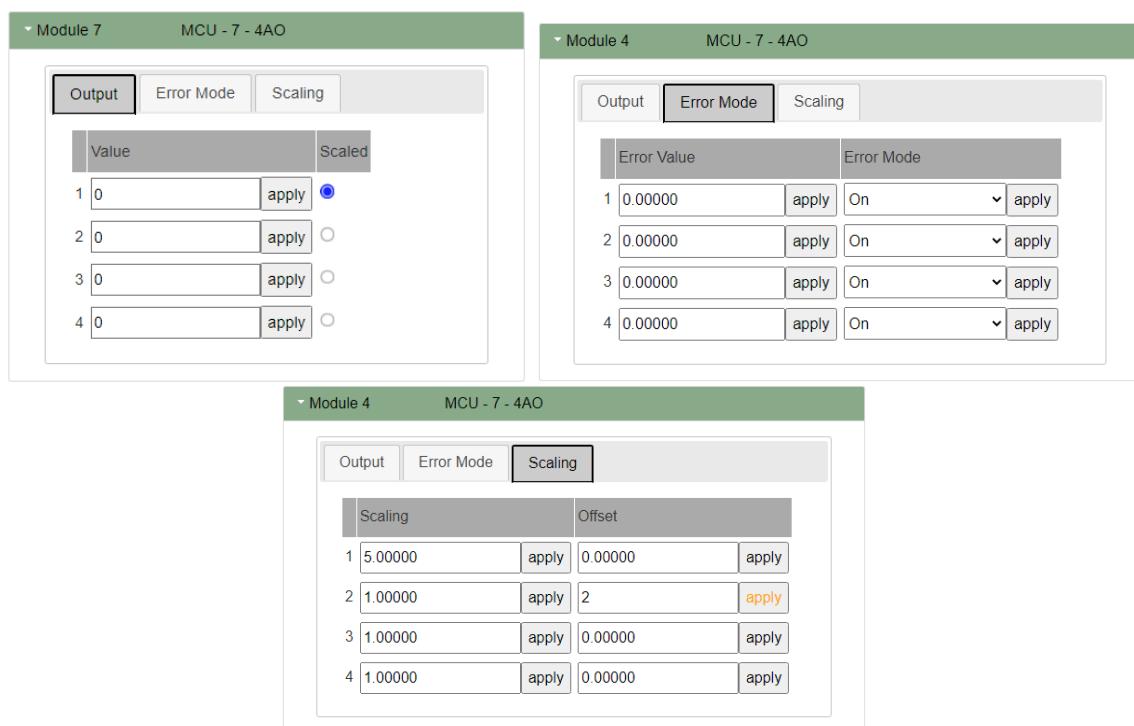


Рисунок Г.6

MCU-8-4RO

На вкладке *Output* (рис. Г.7) в параметре *Invert Polarity* флагами отображаются выходы, которые были заданы инверсными во вкладке *Settings*.

В пункте Value включаются соответствующие выходы.

Error mode – режим безопасности. Позволяет включить или выключить безопасный режим (*Error Mode*) и установить безопасное значение (*Error Value*)*.

Filter Mask – возможно подключить на каждый выход маскирование управления*.

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

* - в системном ПО не обрабатывается, реализация в прикладном ПО.

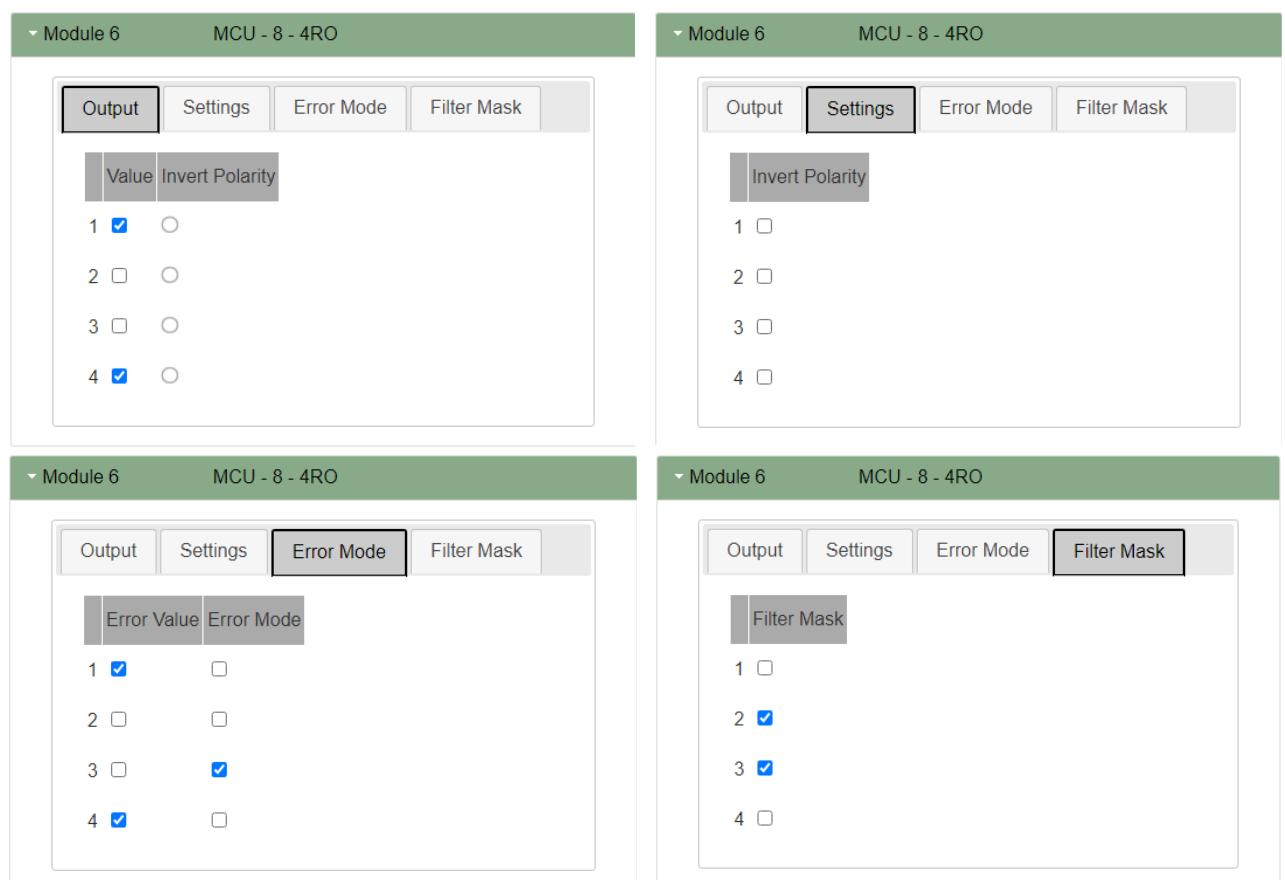


Рисунок Г.7

MCU-9-10HDO

На рисунке Г.8 представлен графический интерфейс модуля расширения.

На вкладке *Output* в *Invert Polarity* отображаются выходы, которые были заданы инверсными во вкладке *Settings*.

В пункте *Value* включаются соответствующие выходы.

Error Mode – режим безопасности. Позволяет включить или выключить безопасный режим и установить безопасное значение*.

Filter Mask – возможность подключить на каждый выход маскирование управления*. Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

* - в системном ПО не обрабатывается, реализация в прикладном ПО.

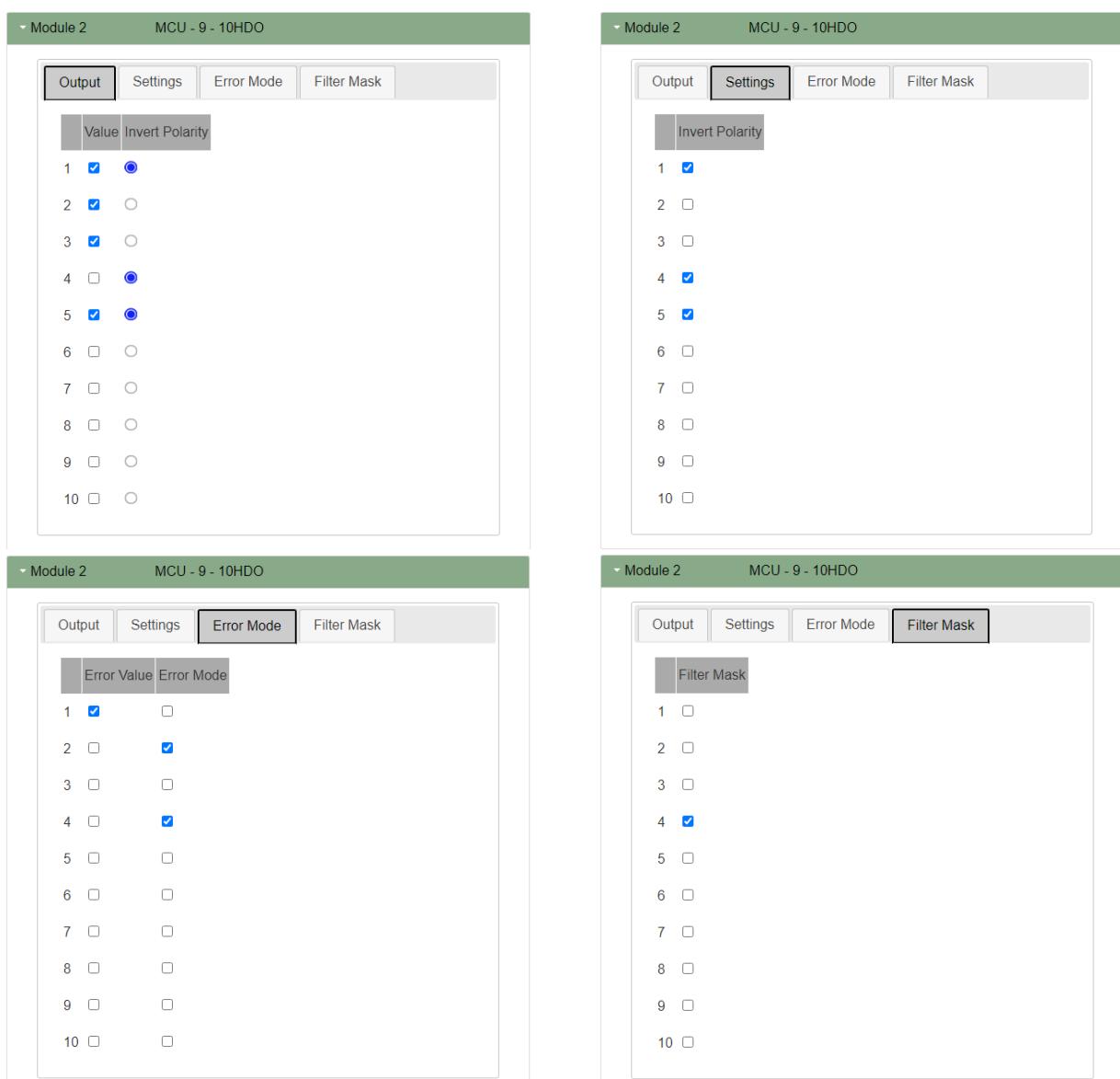


Рисунок Г.8

MCU-EM

В графическом интерфейсе модуля отражены вкладки с текущими параметрами и настройками устройства:

- a) Current, Voltage, PF – токи, напряжения, коэффициенты мощности;
 - б) Power – мощности;
 - в) Energy – энергии;
 - г) Quality – показатели качества;
 - д) Misc – разное;
 - е) Deadband – зоны нечувствительности;
 - ж) Settings – настройки.
- а) Токи, напряжения, коэффициенты мощности (рис. Г.9):
- 1) Отображаются действующие значения токов: - I_A, I_B, I_C , А – действующее значение фазного тока (фазы А, В, С), - I_{avg} , А – среднее действующее значение фазного тока, - I_d , А - дифференциальный ток;
 - 2) Действующие значения напряжений:
 - U_A, U_B, U_C , В – фазное значение напряжения (фазы А, В, С),
 - U_{avg} , В – среднее действующее значение фазного напряжения, UL_{avg} , В;
 - U , В – линейное значение напряжения (фазы U_{AB}, U_{BC}, U_{CA}), - среднее действующее значение линейного напряжения AVG;
 - 3) Коэффициент мощности:
 - $PF\cos\varphi$ – коэффициент мощности пофазно (фазы А, В, С),
 - PF_{avg} – усредненное значение коэффициента мощности.

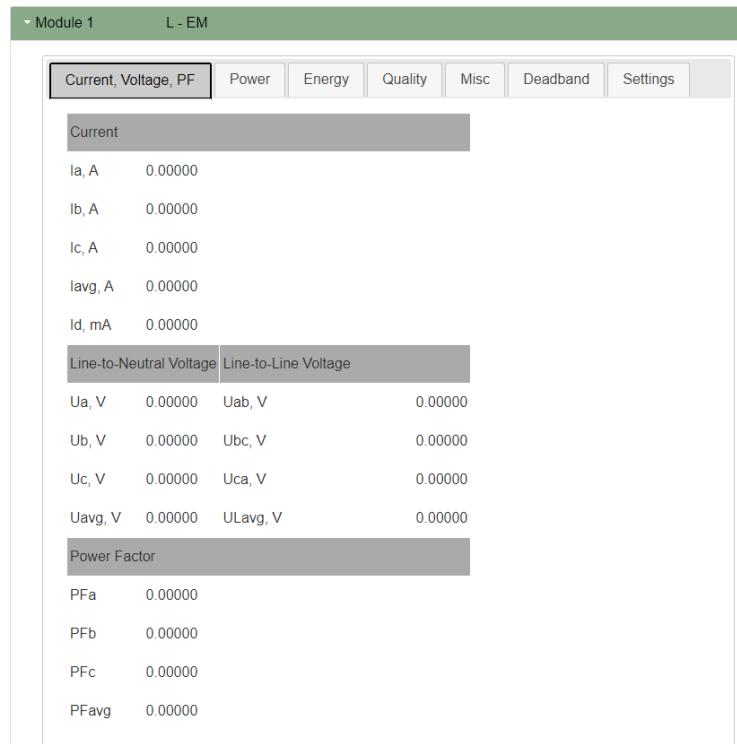


Рисунок Г.9

6) Мощность (рис. Г.10):

Вкладка отображает значения текущих измеряемых мощностей:

- P , кВт – активная мощность фазы нагрузки (P_A , P_B , P_C), P – суммарная активная мощность;
- Q , квр – реактивная мощность фазы нагрузки (Q_A , Q_B , Q_C), Q – суммарная реактивная мощность;
- S , кВ \times А – полная электрическая мощность фазы нагрузки (S_A , S_B , S_C), S – суммарная полная мощность.

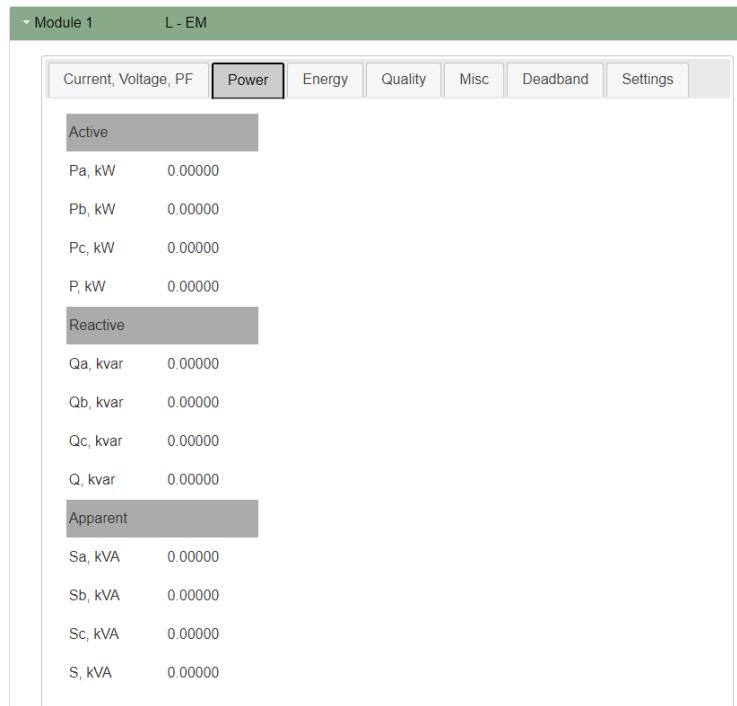


Рисунок Г.10

в) Энергия (рис. Г.11):

Активная:

- W_- , кВт·ч – накопленное значение генерации активной энергии;
- W_{A-} , W_{B-} , W_{C-} , кВт·ч - генерация активной энергии пофазно;
- W_+ , кВт·ч - накопленное значение потребления активной энергии;
- W_{A+} , W_{B+} , W_{C+} , кВт·ч – потребление активной энергии пофазно;
- W_{Q+} , кварт·ч – накопленное значение потребления активной энергии;

Реактивная:

- W_{QA+} , W_{QB+} , W_{QC+} , кварт·ч – потребление реактивной энергии пофазно;
- W_{Q-} , кварт·ч – накопленное значение генерации реактивной энергии;
- W_{QA-} , W_{QB-} , W_{QC-} , кварт·ч – генерация реактивной энергии пофазно;
- W_S , кВ·А·ч – накопленное значение полной энергии;

Полная:

- W_{SA} , W_{SB} , W_{SC} , кВ·А·ч – полная (суммарная) энергия фазы нагрузки;
- Pulse Qty, кВт·ч/кварт·ч/кВ·А·ч – вес разряда;
- Reset Values – кнопка позволяет осуществить сброс счетчиков.

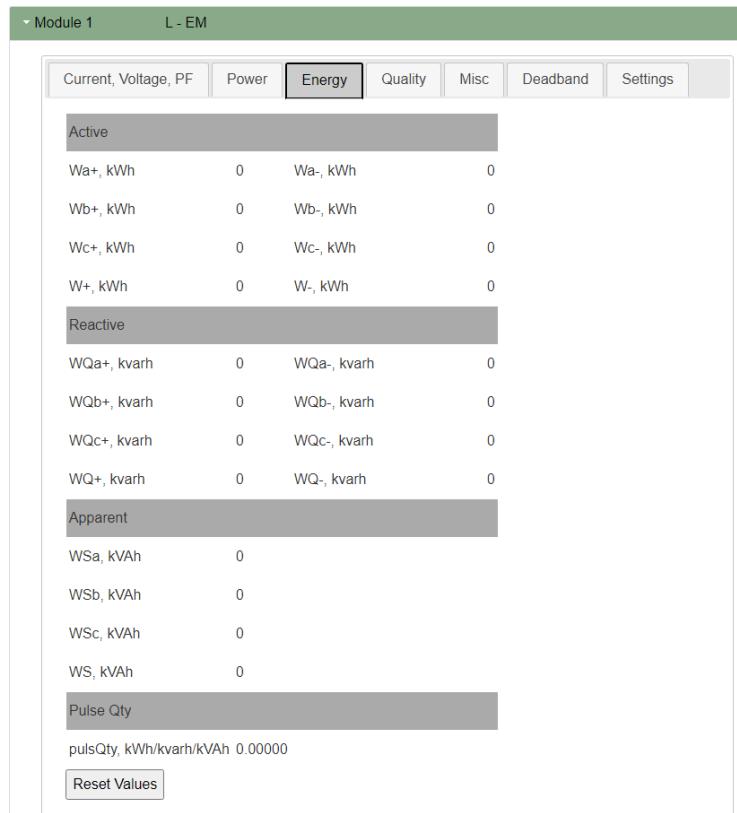


Рисунок Г.11

г) Показатели качества (рис. Г.12):

- Frequency, Hz – частота;
- THD Current, % – коэффициент гармонических искажений тока пофазно (THD I_A , THD I_B , THD I_C) и THD I_{avg} , % – среднее значение;
- THD voltage, % – коэффициент гармонических искажений напряжения пофазно (THD U_A , THD U_B , THD U_C) и THD U_{avg} , % – среднее значение.

д) Разное (рис. Г.13):

- Symmetrical components – симметричные компоненты:
- U_1 , В – прямая составляющая напряжения;
- U_2 , В – обратная составляющая напряжения;
- U_0 , В – нулевая составляющая напряжения;
- K_{U2} , % – коэффициент обратной составляющей;
- K_{U0} , % – коэффициент нулевой составляющей.
- Operating Hours – счетчик моточасов пофазно (A, B, C) и общие моточасы;
- Reset Values – сброс счетчиков.

е) Зоны нечувствительности (пределы, внутри которых измеряемая величина может изменяться, не вызывая отправку данных) (рис. Г.14). Эти пределы задаются, чтобы снизить чувствительность канала к изменяющимся условиям.

Зоны нечувствительности, Deadband, % задаются для параметров:

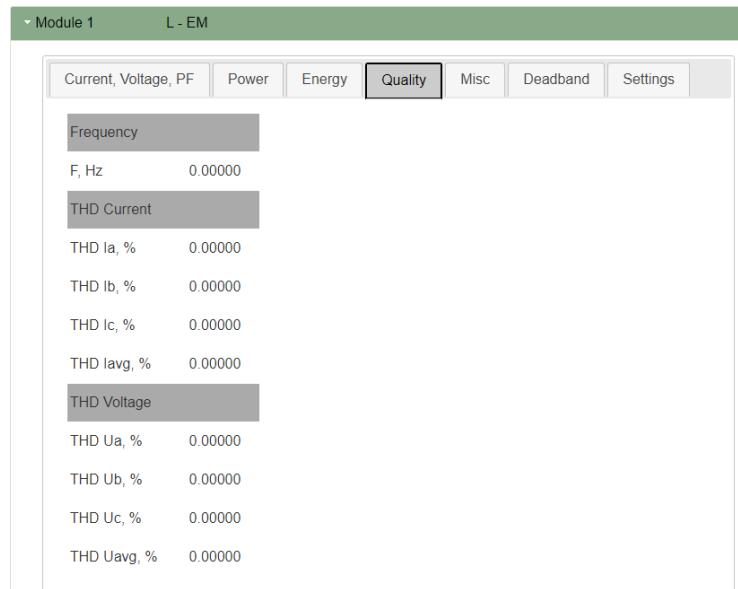


Рисунок Г.12

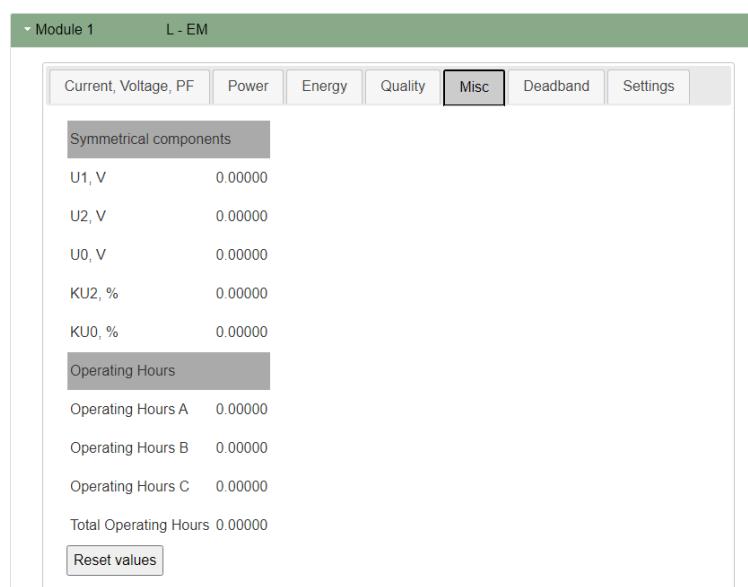


Рисунок Г.13

- I_A, I_B, I_C, I_d – токи пофазно и дифференциальный ток;
- U , В – напряжения;
- P , kW/Q,kvar/S,kVA – мощности;
- PF , F, Hz – коэффициента мощности;
- THD_I , % – коэффициента гармонических искажений тока;
- THD_U , % – коэффициента гармонических искажений напряжения;
- K , % – коэффициента симметричных компонентов.

Module 1		L - EM		
		Current, Voltage, PF	Power	Energy
		Quality	Misc	Deadband
		Deadband Reference	Deadband, %	
Ia, Ib, Ic, A	0.10000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
Id, A	0.10000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
U, V	250.00000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
P, kW/ Q, kvar/ S, kVA	0.02500	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
PF	1.00000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
F, Hz	50.00000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
THD I, %	100.00000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
THD U, %	100.00000	0.50000	<input type="button" value="apply"/>	
K, %		0.50000	<input type="button" value="apply"/>	

Рисунок Г.14

ж) Настройки (рис. Г.15):

- Scheme – из выпадающего списка выбирается схема подключения (4LN3, 4LL3, и т.д.);
- Current range I_A, I_B, I_C – из выпадающего списка выбирается диапазон токов пофазно (фазы А, В, С) (возможные варианты - Н-5А/L-0,1А, Н-1,25А/L-0,025А);
- Current range I_d – из выпадающего списка выбирается диапазон дифференциального тока (возможные значения - 0,5 мА, 0,125 мА);
- CTR I_A, I_B, I_C – указывается коэффициент трансформации трансформаторов тока нагрузки;
- CTR I_d – указывается коэффициент трансформации трансформаторов дифференциального тока;
- VTR – указывается коэффициент трансформации трансформаторов напряжения.

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

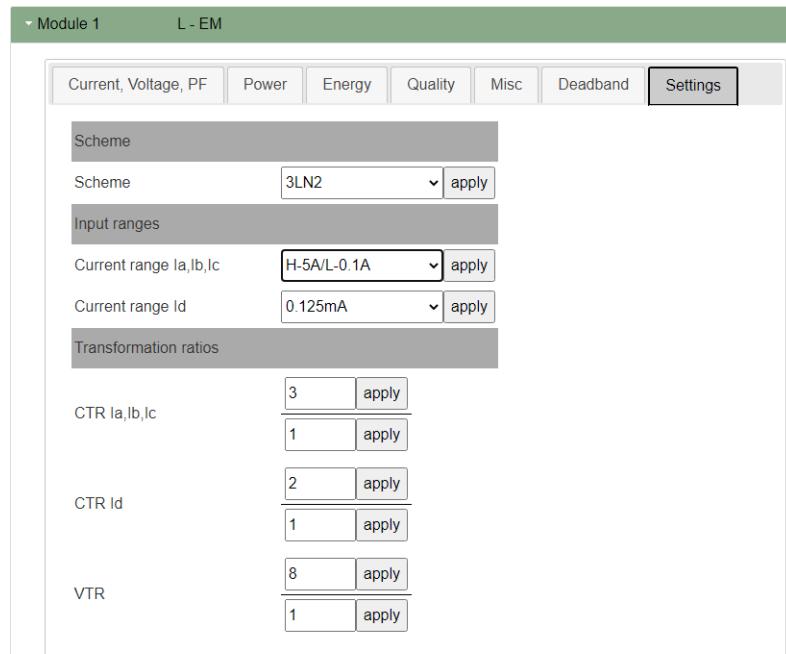


Рисунок Г.15

MCU-F

Ручная настройка модуля MCU-F приведена в приложении З.

WEB-интерфейс модуля содержит 6 основных вкладок и представлен на рисунке Г.16.

RTD (резистивный датчик температуры).

Во вкладке *Input* отображается состояние входа: *Value* указывает значение параметра, *Status* на его статус, *Scaled* – задано ли масштабирование значения входного сигнала во вкладке *Scaling*.

Вкладка *Deadband* включает два параметра: *Deadband reference* – диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Во вкладке *Settings* параметр *Sensor Type* позволяет выбирать тип датчика (PT100, NTC и т.п.), *Filter Time* – задавать время фильтрации, в мс (0-240 мс).

Scaling – вкладка позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения сигнала для каждого входа (*Offset*):

$$V_{\text{масштабированное}} = (V_{\text{полученное}} - \text{Offset}) \times \text{Scaling}.$$

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

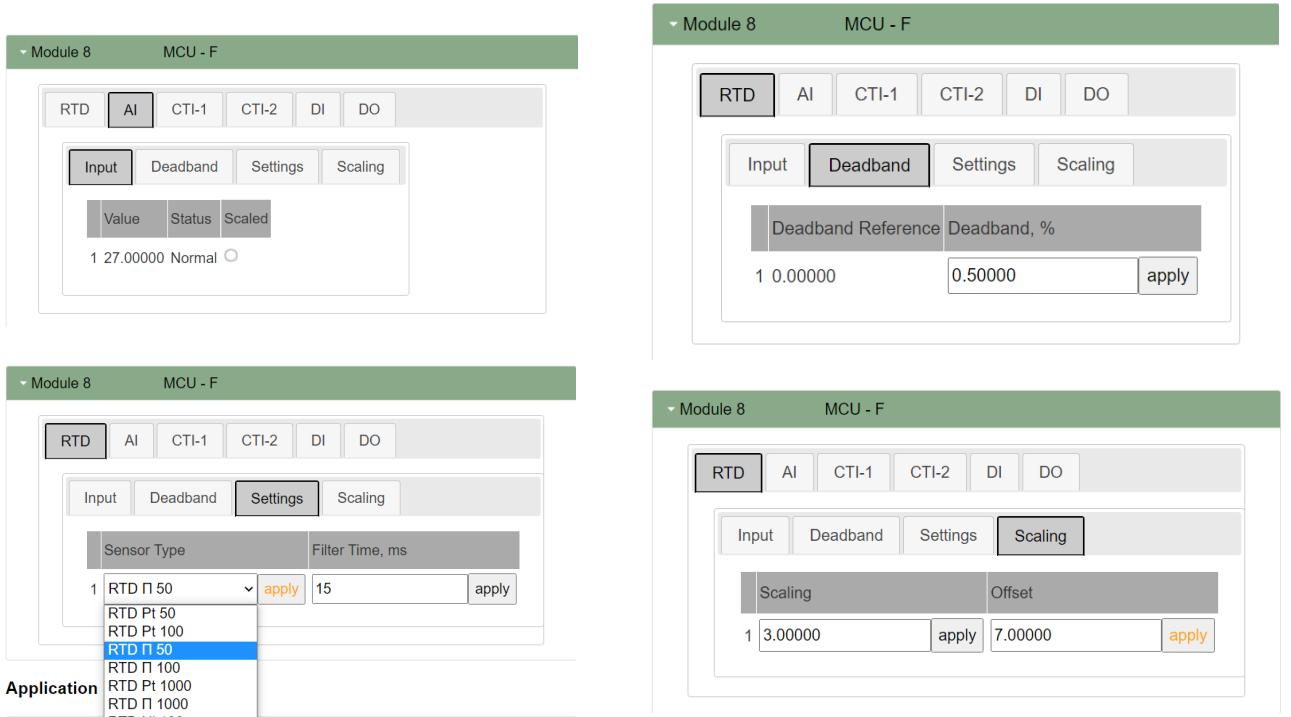


Рисунок Г.16

АИ (аналоговый вход для постоянного тока) (рис. Г.17):

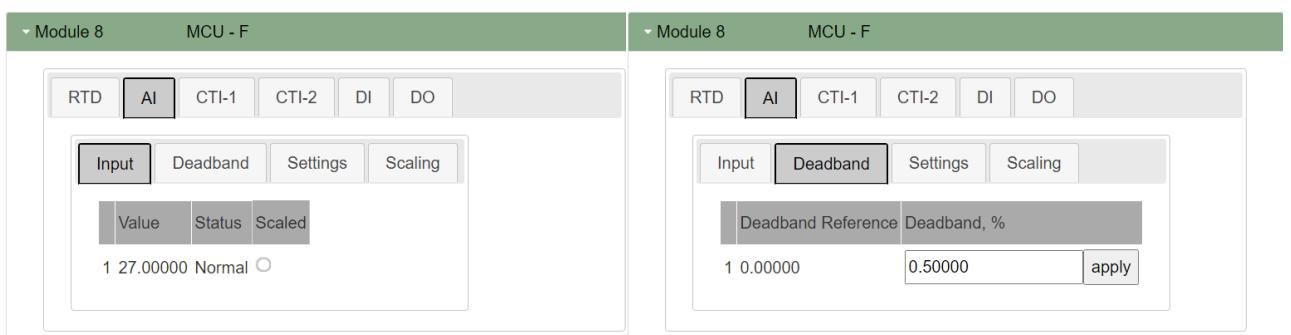
Вкладка *Input* отображается состояние входа: *Value* указывает значение тока, в мА, *Status* на статус входа, *Scaled* – задано ли масштабирование значения входного сигнала во вкладке *Scaling*.

Вкладка *Deadband* включает два параметра: *Deadband Reference* – диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Во вкладке *Settings* в *Sensor Type* выбирается диапазон датчика, в *Filter Time* задается время фильтрации, в мс (0-240 мс).

Scaling – вкладка позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*):

$$V_{\text{масштабированное}} = (V_{\text{полученное}} - \text{Offset}) \times \text{Scaling}.$$



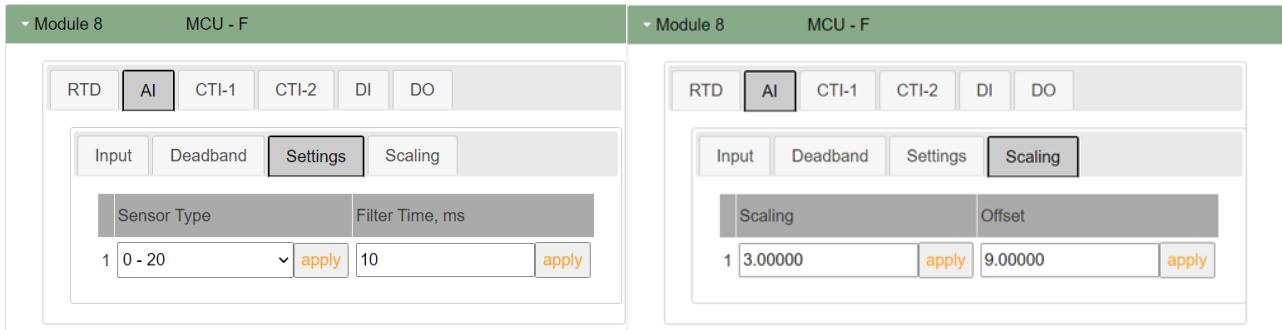


Рисунок Г.17

CTI-1, CTI-2 (вход для подключения трансформатора тока) (рис. Г.18):

Вкладка *Input* отображается состояние входа: *Value* указывает значение параметра, а *Status* на его статус.

Вкладка *Deadband* включает два параметра: *Deadband Reference* – диапазон значений входного сигнала, от которого берется *Deadband, %* (является константой);

Во вкладке *Settings* задается время фильтрации *Filter Time*, в мс (0-240 мс).

Scaling – вкладка позволяет задать значения масштабирования входного сигнала (*Scaling*) и смещения для каждого входа (*Offset*).

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

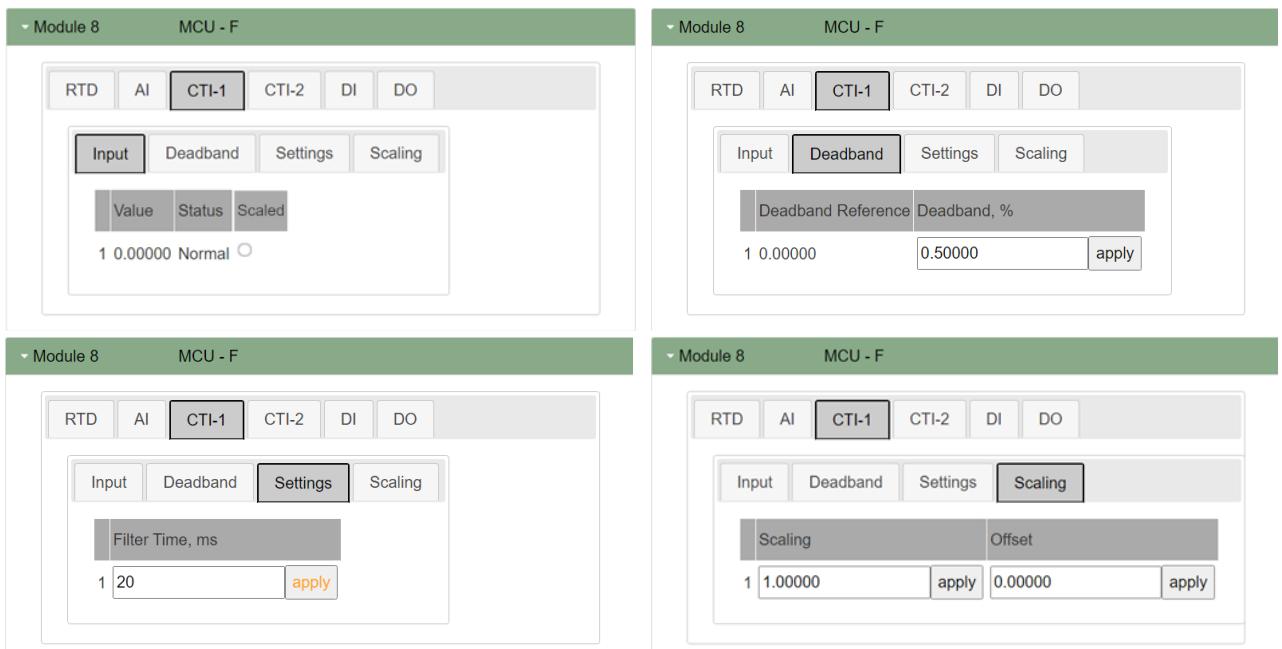


Рисунок Г.18

DI (дискретный вход) (рис. Г.19):

Параметр *Value* указывает на наличие уровня логической «1» на входе.

Параметр *Invert Polarity* во вкладке *Settings* позволяет задать выходы, которые необходимо инвертировать, а во вкладке *Input* отобразить эти инвертированные выходы.



Индикатор работает независимо от инверсии (т.е. загорается всегда при пороге 90 В).

Во вкладке *Settings* параметр *Filter Time* задает время фильтрации для каждого входа, в мс (20-120 мс).

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

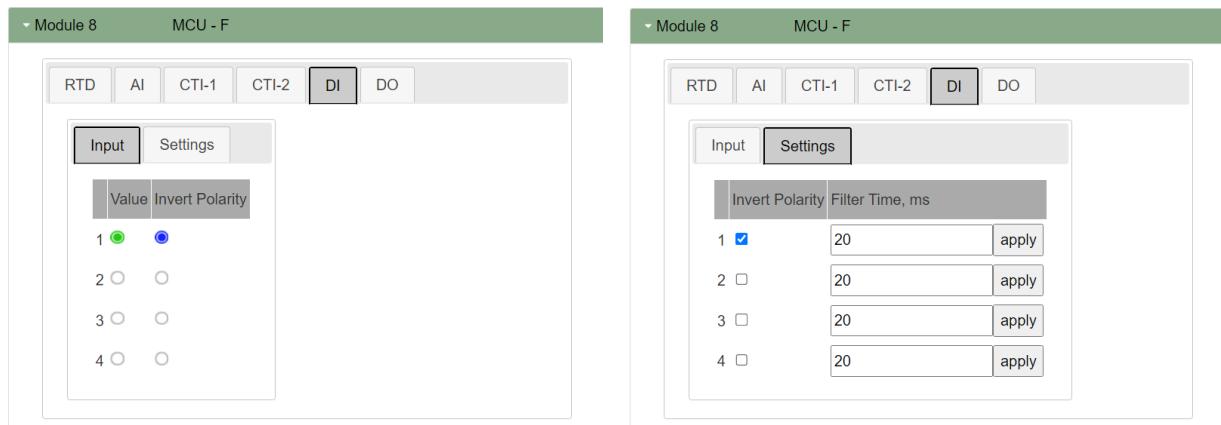


Рисунок Г.19

DO (дискретный выход) (рис. Г.20):

На вкладке *Output* в параметре *Invert Polarity* отображаются выходы, которые были заданы инверсными во вкладке *Settings*;

В пункте *Value* включаются соответствующие выходы.

Error Mode – режим безопасности. Позволяет включить или выключить безопасный режим и установить безопасное состояние*.

Filter Mask – возможность подключить на каждый выход маскирование управления*.

* - в системном ПО не обрабатывается, реализация в прикладном ПО.

Для сохранения каждого изменённого значения необходимо нажать кнопку "apply".

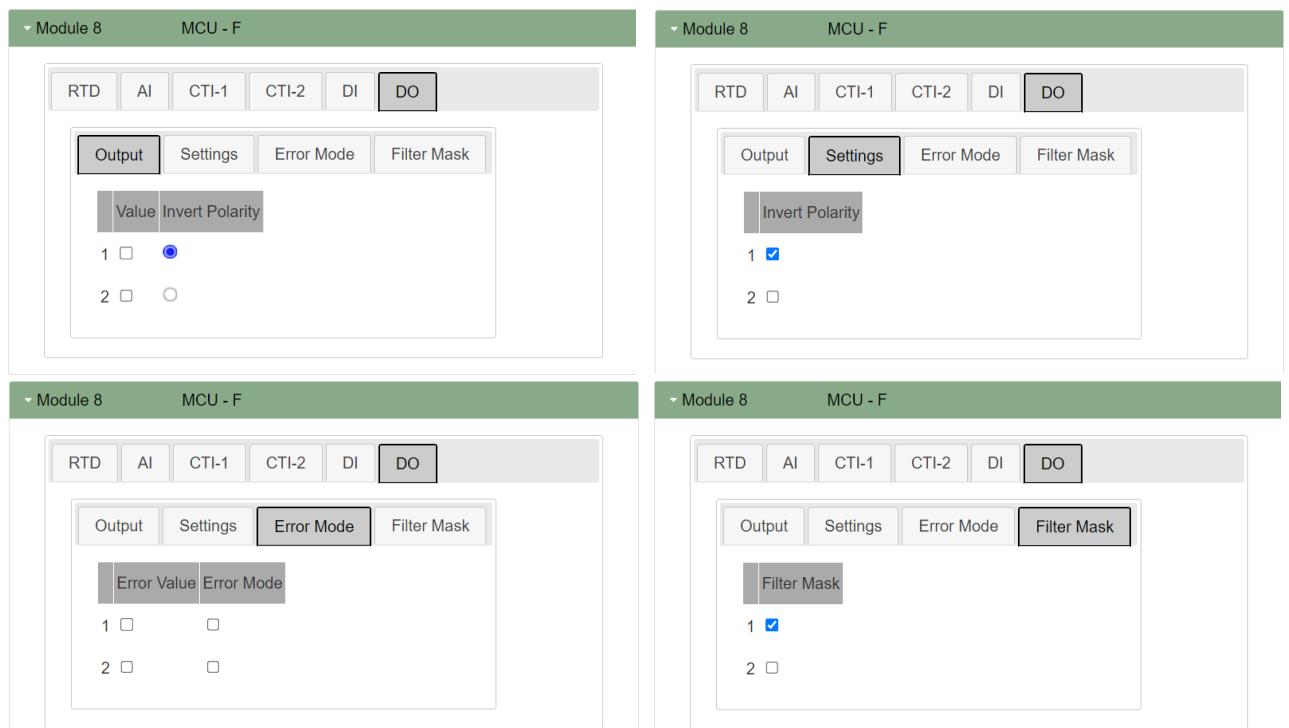


Рисунок Г.20

Приложение Д
(Справочное)

Настройка параметров линии электрообогрева

Для отображения в WEB-интерфейсе настроек линий электрообогрева необходимо подключить модуль MCU-F, скачать и установить приложение Heatline (расположено на сайте <https://prom-tec.net> в каталоге, в соответствующем разделе).

Подключение

Для настройки параметров через Web-интерфейс необходимо кабелем USB-A (miniUSB) через USB-порт подключить модуль к ПК. Запустить на ПК браузер и ввести в адресную строку <http://169.254.241.1>. Откроется страница настройки, показанная на рисунке Д.1.

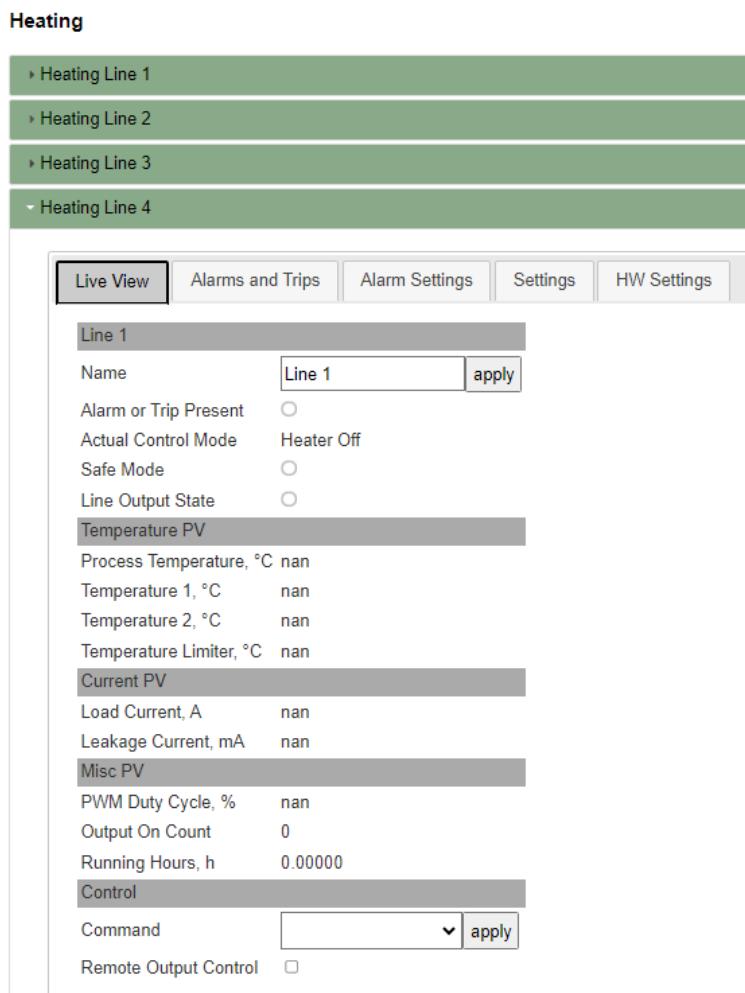


Рисунок Д.1

Модуль успешно подключен и готов к настройке.

Настройка основных режимов и просмотр параметров

Для настройки основных режимов на странице быстрой настройки необходимо перейти к разделу с индивидуальными параметрами модуля «Heating line» (рис. Д.1). Линия электрообогрева «Heating line» имеет следующие группы параметров:

- «Live View» (Текущие параметры);
- «Alarms and Trips» (Просмотр флагов ошибок и защитного отключения);
- «Alarm Settings» (Настройки аварийных пределов);
- «Settings» (Настройки параметров линии);
- «HW Settings» (Настройка канала ввода-вывода).

Live View (Текущие параметры)

Во вкладке отображается текущее состояние линии электрообогрева (рис. Д.2). Содержит значения температур, токов, состояние выхода, текущий режим работы и другие параметры. Позволяет управлять выходом линии электрообогрева в режиме дистанционного управления. Также в данном разделе осуществляется квитирование (подтверждение) при аварийном отключении.

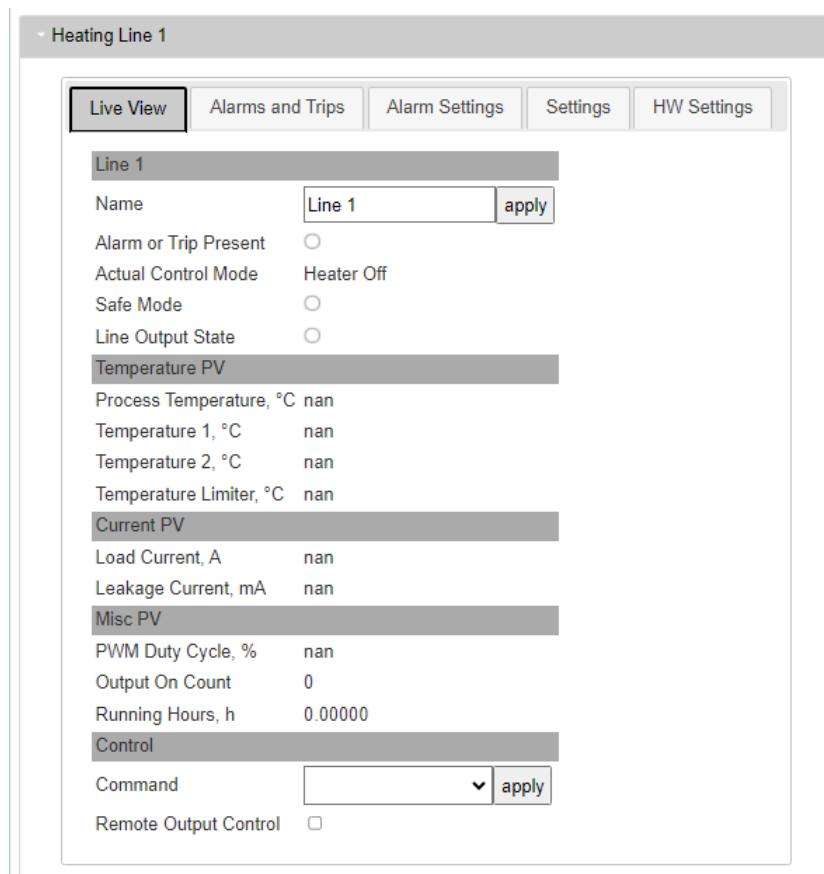


Рисунок Д.2

a) Группа «Line» отображает:

- «Name» задает имя настраиваемой линии;

- «Alarms or Trips Present» указывает на наличие аварии или аварийного отключения;
- «Actual Control Mode» отображает текущий режим работы линии электрообогрева (Heater off/Heater on/PWM);
- «Safe Mode» флаг нахождения в безопасном режиме, в который переводится линия электробогрева при невозможности определить температуру процесса (при неправильной настройке датчиков температуры или обрыве связи с датчиком);
- «Line Output State» флаг текущего состояния выхода.

б) Группа «Temperature PV» отображает:

- «Process Temperature, °C» – текущую температуру процесса, вычисленную в соответствии с выбранным способом, °C;
- «Temperature 1, °C» – температуру датчика 1, °C;
- «Temperature 2, °C» – температуру датчика 2, °C;
- «Temperature Limitter °C» – температура лимитера, °C.

в) Группа «Current PV» отображает:

- «Load Current, A» – ток нагрузки, A;
- «Leakage Current, mA» – ток утечки, mA.

г) Группа «Misc PV» отображает пределы рабочего цикла в режиме «PWM»:

- «PMW Duty Cycle, %» – длительность рабочего цикла в решиме ШИМ в %;
- «Output On Count» – счетчик циклов;
- «Running Hours, h» – наработка в часах (моточасы).

д) Группа «Control» позволяет выполнить команды:

- «Trip Reset» – квитирование (процесс подтверждения аварий) при аварийном отключении;
- «Running Hours Reset» – сброс счетчика моточасов;
- «Switch On Counter Reset» – сброс счетчика циклов.

е) Кнопка «Remote output control» – при включении флага устанавливается управление через интерфейсы связи. Параметр отвечает за состояние канала в дистанционном режиме. При этом логика работы обеспечивает обработку ошибок и функционирование защит.

Alarms and Trips (Просмотр флагов ошибок и защитного отключения)

Группа просмотра флагов ошибок отображает основные ошибки и состояние защитного отключения по этим ошибкам (см. рисунок Д.3). Пределы параметров задаются во вкладке Alarm Settings, при выходе любого параметра за установленный диапазон появляется флаг ошибки.

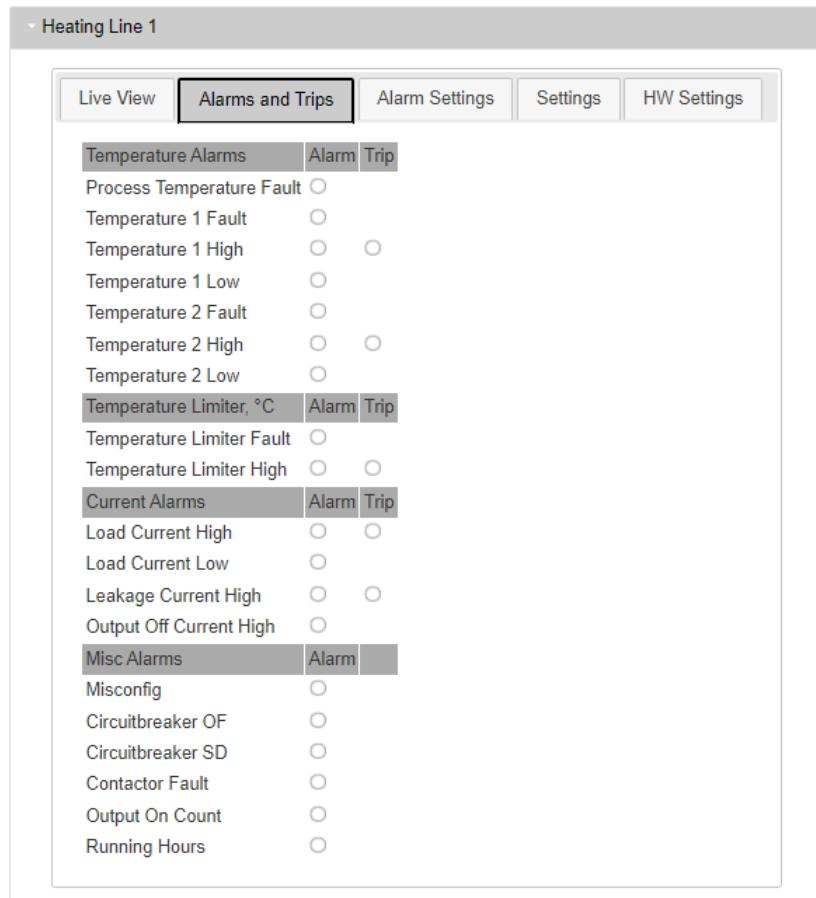


Рисунок Д.3

a) «Temperature Alarms» – аварии, связанные с температурой процесса и датчиками температуры:

- «Process Temperature Fault» – ошибка расчета температуры. Возникает при условии ошибки вычисления температуры процесса;
- «Temperature 1 Fault» и «Temperature 2 Fault» – обрыв, короткое замыкание, неправильное подключение датчика температуры;
- «Temperature 1 High» и «Temperature 2 High» – превышение верхней допустимой границы температуры датчиков. Если была включена блокировка по этому параметру, то флаг «Trip» также будет отображаться в случае аварии, сработает защитное отключение;
- «Temperature 1 Low» и «Temperature 2 Low» – выход за нижнюю допустимую границу температуры линии датчиков.

б) «Temperature Limitter» – аварии, связанные с допустимой температурой лимитера:

- «Temperature Limitter Fault» – обрыв, короткое замыкание, неправильное подключение лимитера;
- «Temperature Limitter High» – превышение верхней допустимой границы лимитера. Если была включена блокировка по этому параметру, то флаг «Trip» также будет отображаться в случае аварии.

в) Группа «**Misc Alarms**» (прочие аварии) содержит:

- флаг аварии «Misconfig», который возникает в случае неправильной настройки канала;
- «Output On Count» – возникает в случае превышения заданного максимального числа включений канала (циклов);
- «Running Hours» – сигнализирует о превышении моточасов, в часах;
- «Circuitbreaker OF» – автоматическое отключение тока;
- «Circuitbreaker SD» – аварийное отключение автомата;
- «Contactor Fault» – сигнализирует об отказе контактора.

Alarm Settings (Настройки аварийных пределов)

Во вкладке (рис. Д.4) задаются предельные значения, при превышении которых возникает аварийный сигнал либо срабатывает ограничитель:

- В группе параметров «**Temperature Trips Mode**» (защита по температуре) включить или выключить блокировку по температуре для датчиков температуры «Temperature 1» и «Temperature 2» и лимитера.
- В группе параметров «**Current Trips Enable**» (режим защитного отключения по току) разрешить или запретить отключение при превышении:
 - «Load Current High» – верхнего предела тока нагрузки;
 - «Leakage Current High» – верхнего предела тока утечки.
- В группе параметров «**Temperature Alarm Settings**» (уставки температуры) задать пределы температуры:
 - верхний «Temperature High, °C»
 - нижний «Temperature Low, °C».
- В группе параметров «**Temperature Limiter Trip Settings**» (настройки защитного отключения лимитера) задать: «Temperature Limiter», °C». Температура лимитера – это максимальная температура, при превышении которой сработает ограничитель.

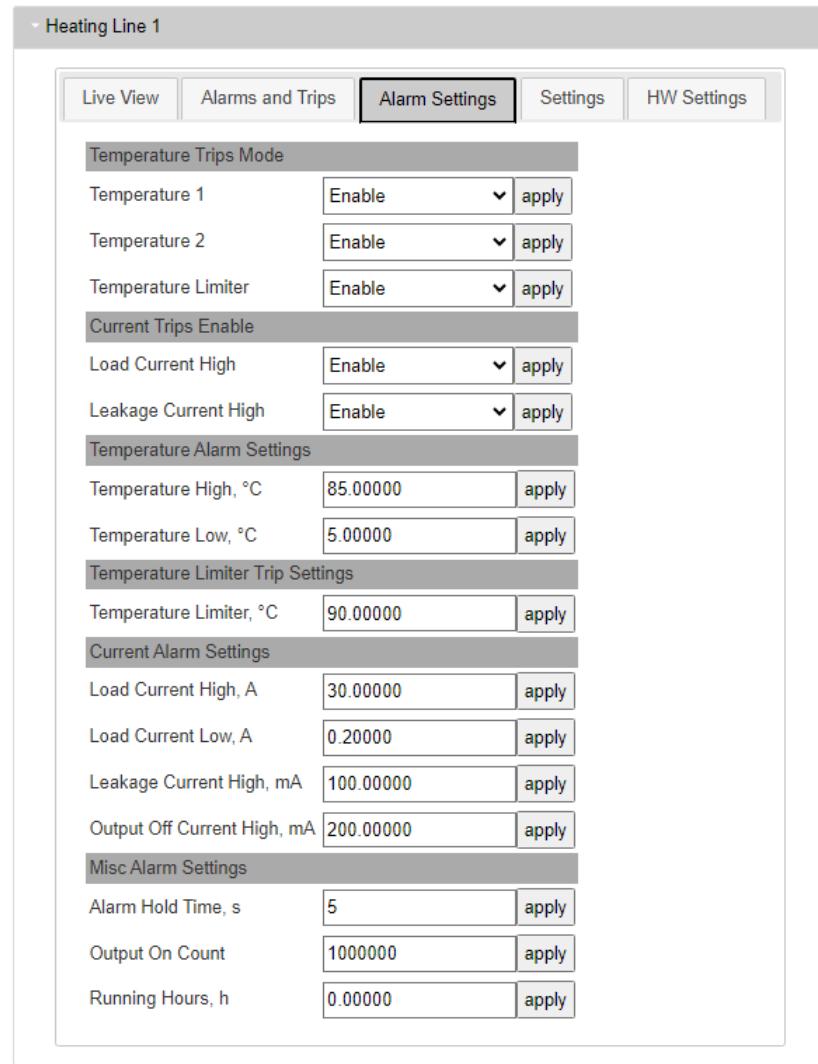


Рисунок Д.4

д) В группе параметров «**Current Alarm Settings**» (защитное отключение по току)(рис. Д.4) задать значения:

- «Load Current High, A» – верхнего предела тока нагрузки, А;
- «Load Current Low, A» – нижнего предела тока нагрузки, А;
- «Leakage Current High, A» – верхнего предела тока утечки, А;
- «Output off Current High, A» – верхнего предела тока при отключенной нагрузке, А.

е) В группе параметров «**Misc Alarm Settings**» необходимо задать:

- в поле «Alarm Hold Time, s» – время удержания состояния аварии, в секундах;
- в поле «Output On Count» – максимальное число подключений линии (циклов);
- в поле «Running Hours, h» – максимальное время наработки, в часах.

Settings (Настройки параметров работы линии электрообогрева)

Вид группы с настройками параметров работы линии электрообогрева показан на рисунке Д.5.

Режимы управления линией электрообогрева описаны в Приложении А.

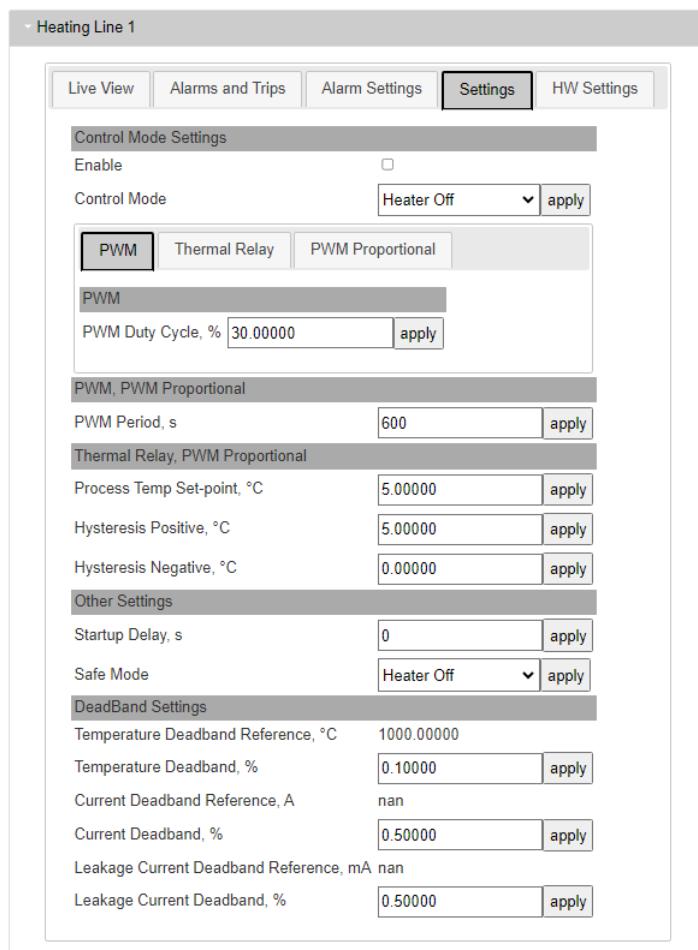


Рисунок Д.5

В группе «Control Mode Settings» необходимо ввести линию в работу (флаг в поле Enable) и выбрать режим управления линией (Control Mode).

Режим работы при отгрузке предприятием-изготовителем - «Heater Off».

В группе настроек линии находятся настройки режимов управления линией:

- a) «**ШИМ**». При выборе режима «PWM» в качестве рабочего или безопасного необходимо указать:
 - в поле «PWM Duty Cycle, %» – рабочий цикл в процентах от периода ШИМ.
- b) «**Thermal Relay**» – режим термостата (рис. Д.6).

Если в качестве рабочего режима выбран «Thermal Relay», необходимо задать следующие значения:

- «Process Temperature Calc Mode» в выпадающем списке выбрать способ вычисления температуры процесса. Возможные значения:
 - 1) «First» – по первому датчику;
 - 2) «Second» – по второму;
 - 3) «Average» – среднее по двум;
 - 4) «Min» – минимальный из двух;
 - 5) «Max» – максимальный из двух.
- «Allow Incomplete Sensors» – указать, разрешена ли работа при отказе одного из датчиков;

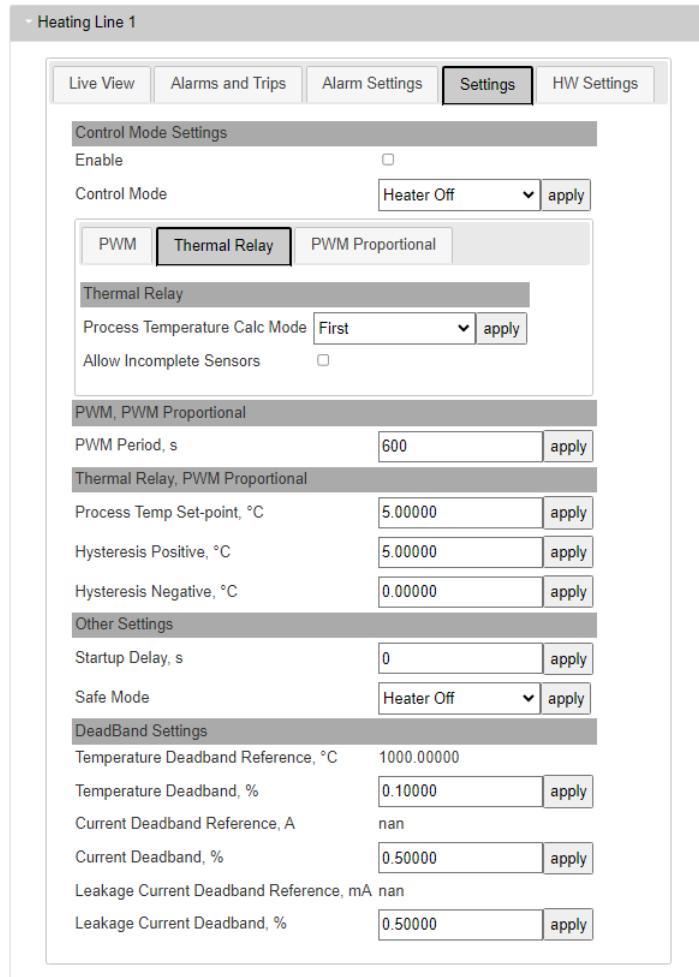


Рисунок Д.6

в) «**PWM Proportional**» – пропорциональный ШИМ (рис. Д.7).

При выборе режима «**PWM Proportional**» в качестве рабочего, необходимо указать:

- в поле «**Proportional High Temp, °C**» – верхнюю уставку температуры, °C;
- в поле «**Proportional High PWM Duty Cycle, %**» – рабочий цикл в верхней уставке температуры, %;
- в поле «**Proportional Low Temp, °C**» – нижнюю уставку температуры, °C;
- в поле «**Proportional Low PWM Duty Cycle, %**» – рабочий цикл в нижней уставке температуры, %.

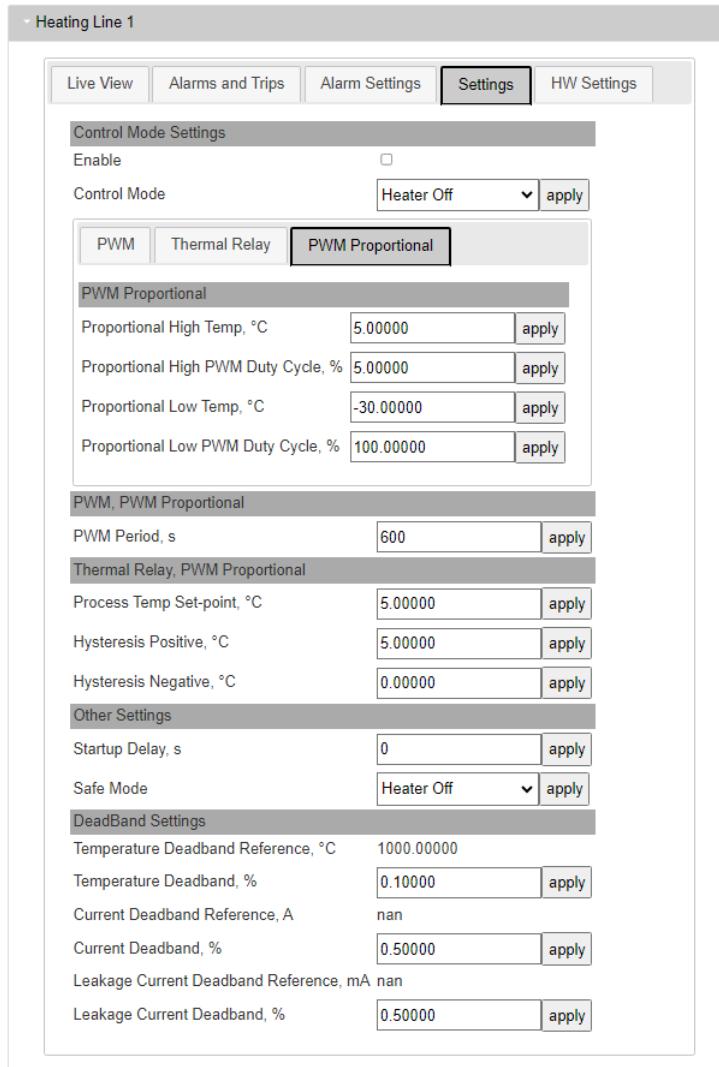


Рисунок Д.7

В группе настроек «**PWM, PWM Proportional**» задается:

- в поле «**PWM Period, s**» – период ШИМ в секундах.

В группе настроек «**Thermal Relay, PWM Proportional**» следует задать:

- в поле «**Process Temp Set-point, °C**» – задать уставку температуры, °C;
- в поле «**Hysteresis Positive, °C**» – указать зону нечувствительности в положительном направлении, °C;
- в поле «**Hysteresis Negative, °C**» – указать зону нечувствительности в отрицательном направлении, °C.

В группе «**Other Settings**» требуется задать:

- «**Startup Delay, s**» – задержку первого включения;
- «**Safe Mode**» – выбрать безопасный режим при невозможности определить температуру процесса (при неправильной настройке датчиков температуры или обрыве связи с датчиком). На выбор значения «**Heater Off**», «**Heater On**» или «**PWM**».

В группе «**DeadBand Settings**» задаются параметры зон нечувствительности. Зона нечувствительности – пределы, внутри которых измеряемая величина может изменяться, не вызывая изменения состояния канала. Эти пределы задаются, чтобы снизить чувствительность канала к изменяющимся условиям:

- «Temperature DeadBand Reference, °C» – опорный диапазон нечувствительности по температуре, °C;
- «Temperature DeadBand, %» – задать зону нечувствительности по температуре в %;
- «Current DeadBand Reference, A» – опорный диапазон нечувствительности по току нагрузки, A;
- «Current DeadBand, %» – задать зону нечувствительности по току нагрузки в %;
- «Leakage Current DeadBand Reference, mA» – опорный диапазон по току утечки, mA;
- «Leakage Current DeadBand, %» – зону нечувствительности по току утечки в %.

HW Settings (Настройка канала ввода-вывода)

В данной группе настроек (рис. Д.8) необходимо указать:

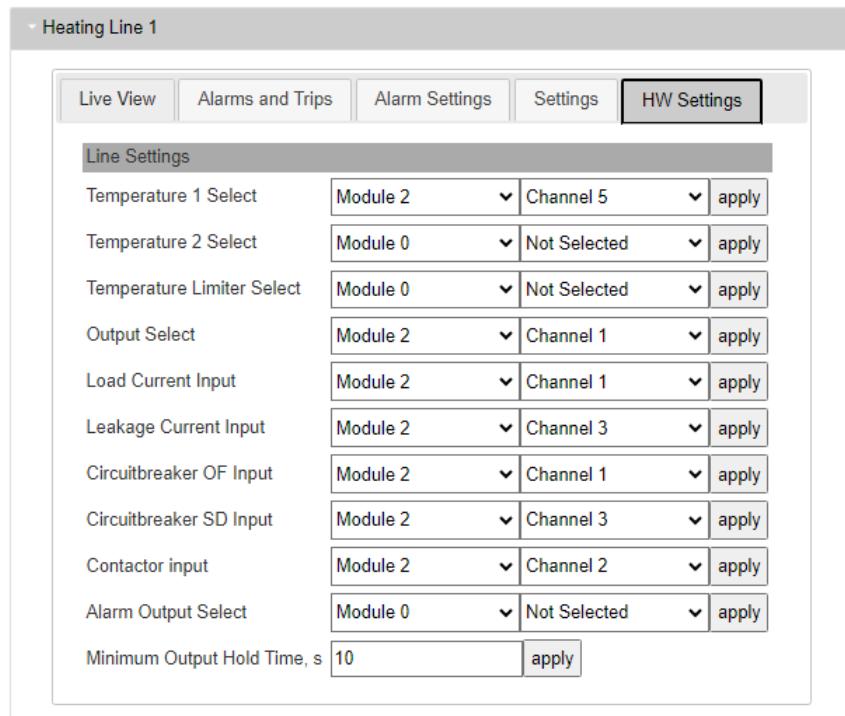


Рисунок Д.8 – HW Settings (Настройка канала ввода-вывода)

- в поле «Temperature 1 Select» – выбор датчика температуры 1;
- «Temperature 2 Select» – выбор датчика температуры 2;
- «Temperature Limiter Select» – выбор лимитера;
- «Output Select» – выбор выхода;
- «Load Current Input» – вход тока нагрузки;
- «Leakage Current Input» – вход тока утечки;
- «Circuitbreaker OF Input» – вход отключения автомата;
- «Circuitbreacer SD Input» – вход аварийного отключения автомата;
- «Contactor input» – вход контактора;
- «Alarm Output Select» – выбор выхода аварии;
- «Minimum Output Hold Time, s» – минимальное время удержания выхода, сек.

⚠ Для сохранения каждого изменённого значения нажать кнопку "apply".

После внесения необходимых изменений линия электрообогрева готова к работе.

Приложение Е

(Справочное)

Функции доступа к прошивке прикладного ПО

Работа с прикладным программным обеспечением (далее ППО) осуществляется через Web интерфейс устройства, вкладка Info в основном разделе Device Description (рис. Е.1).

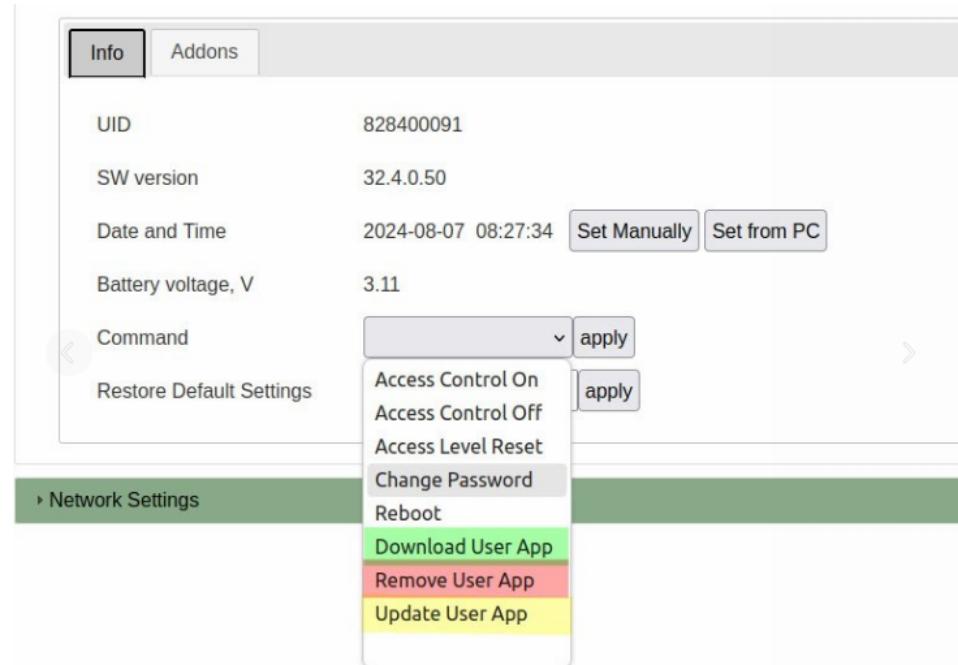


Рисунок Е.1 – Доступные действия с ППО

В выпадающей строке Command можно выбрать доступные действия с ППО:

- Обновление;
- Скачивание;
- Удаление.

Все действия над файлами выполняются в папке /app-sw/firmware.

⚠ Создание резервных копий ложится на пользователя. Автоматическое создание резервных копий не предусмотрено.

Поддерживаемые типы файлов

- .dfu.

Поддерживаемые Команды

- "dlap"(0x70616c64) – Выгрузить ППО;
- "rmap"(0x70616d72) – Удалить ППО;
- "upar"(0x70617075) – Обновить ППО.

Обновление

ПО, которое необходимо установить, поместить в папку /app-sw/firmware/update/ под любым именем с расширением .dfu.

Перед обновлением:

- Проверяется, что в папке только один файл, иначе выводится соответствующая ошибка;
- Проверяется контрольная сумма устанавливаемого ПО;
- Текущее ПО приостанавливается.

* В ходе обновления ПО записывается в системную flash память.

Загрузка (скачивание/чтение)

При наличии свободного места и наличии ППО, оно сохраняется под именем: /app-sw/firmware/download/fw_download.dfu.

Удаление

Перед удалением:

- Текущее ПО останавливается;
- ПО удаляется.

Возможные статусы

- 0 – Успешный статус;
- "tmfw"(0x77666d74) – Несколько файлов в папке для обновления;
- "brfw"(0x77667262) – ППО повреждено;
- "nofw"(0x77666f6e) – ППО отсутствует;
- "nosp"(0x70736f6e) – Не хватает места в файловой системе для совершения операции;
- "erfs"(0x73667265) – Ошибка файловой системы;
- "eemp"(0x706d6565) – Ошибка нулевой размер.

Приложение Ж
(Справочное)
Диагностические данные

В разделе представлен список отображаемых ошибок устройства.

Список аппаратных ошибок представлен в таблице Ж.1.

Таблица Ж.1 – Аппаратные ошибки устройства

Бит	Назначение
0	Отсутствие основного питания
1	Аппаратная ошибка FLASH-памяти
2	Аппаратная ошибка энергонезависимой памяти
3	Аппаратная ошибка внешнего ОЗУ
4	Недиагностируемая неисправность
5	Ошибка батареи
6	Ошибка RTC
7	Ошибка коммуникаций
8	Ошибка платы расширения №1
9	Ошибка платы расширения №2
10	Ошибка платы расширения №3
11	Ошибка платы расширения №4
12	Ошибка платы расширения №5
13	Ошибка платы расширения №6
14	Ошибка платы расширения №7
15	Ошибка платы расширения №8

Программные ошибки устройства представлены в таблице Ж.2.

Таблица Ж.2 – Аппаратные ошибки устройства

Бит	Назначение
0	Необходима перезагрузка
1	Ошибка файловой системы
2	Ошибка ОЗУ
3	Восстановление после сбоя
4	Необработанная ошибка
5	Несовместимые настройки
6	Ошибка определения времени
7	Ошибка прикладного ПО

Ошибки можно посмотреть в WEB-интерфейсе устройства или считать по одному из интерфейсов по указанным ниже адресам словаря объектов:

- Index:Subindex: 2001:12 – для аппаратных ошибок;
- Index:Subindex: 2001:13 – для программных ошибок устройства.

Приложение З

(Справочное)

Ручная настройка модуля расширения MCU-F

Настоящий документ содержит краткую информацию, необходимую для настройки модуля-регулятора MCU-F.

Ручная настройка и просмотр текущего состояния линии электрообогрева осуществляется с помощью клавиатуры на лицевой панели устройства (рис. 3.1). Параметры отображаются на встроенным графическом LED-дисплее. Перемещение по основным вкладкам меню происходит с помощью кнопок «вверх»-«вниз» (просмотр текущих значений) и «вход»-«выход» (настройка значений параметров линии).



Рисунок 3.1 – Внешний вид модуля

Для ручной настройки не требуется подключение к сети.

Просмотр текущих значений параметров линии

С помощью кнопки «вниз» можно увидеть вкладки с заданными параметрами линии электрообогрева:

- а) Главный экран – отображает текущую температуру линии и режим работы;
- б) «Trip» – флаги защитного отключения;
- в) «Alarm» – флаги аварий, возникших в связи с превышением заданных пределов;
- г) Другие текущие значения.



Рисунок 3.2 – Главный экран устройства

Главный экран

На дисплее высвечиваются текущие температура линии, режим работы, а также идет ли сейчас нагрев (рис. 3.2).

Двойным щелчком по кнопке «вход» задаются режимы работы линии (рис. 3.3):



Рисунок 3.3 – Текущие значения

- «Mode» – режим работы (выбрать нужное из выпадающего меню: ON/OFF/Relay/PWM/PWM Prop);
- «Settings» – настройки режима.

При выборе режимов Relay, PWM или PWM Prop через Settings - задать дополнительные параметры:

Для Relay (режим термостата) доступны численные значения следующих параметров:

- «TSet» – уставка температуры, °C;
- «Histeresis+» – положительный гистерезис, °C;
- «Histeresis-» – отрицательный гистерезис, °C.

Для PWM (режим ШИМ):

- «Period» – период ШИМ, сек;
- «%» – рабочий цикл ШИМ.

Для PWM Prop (режим пропорционального ШИМ):

- «T hi» – верхняя граница температуры, °C;
- «T Lo» – нижняя граница температуры, °C;

- «PWM hi» – рабочий цикл для верхней границы, °C;
- «PWM Lo» – рабочий цикл для нижней границы, °C;
- «Period» – период ШИМ, сек.

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

Trip (флаги защитного отключения)

Вкладка отображает состояние защитного отключения по основным ошибкам (см. рисунок 3.4).



Рисунок 3.4 – Флаги защитного отключения

В случае ошибки высветится флаг напротив параметра, вышедшего за установленные пределы:

- «T» – превышение верхней допустимой температуры датчика;
- «I» – превышение допустимого предела тока;
- «Tlim» – превышение верхней допустимой границы температуры лимитера;
- «ILkg» – превышение допустимого предела тока.

Для сброса ошибки необходимо нажать кнопку «вход» и в выпадающем меню «Mode» нажать «Reset» (см. рисунок 3.5).



Рисунок 3.5 – Сброс ошибки

Alarm (флаги аварий, возникших в связи с превышением заданных пределов)

Вкладка отображает флаги аварий, возникших в связи с превышением заданных аварийных пределов. (см. рисунок 3.6). В случае обнаружения ошибки высветится отметка напротив данного параметра:



Рисунок 3.6 – Флаги ошибок

- «ТН» – превышение верхней допустимой температуры датчика;
- «ИН» – превышение допустимого предела тока;
- «TlimH» – превышение верхней допустимой границы температуры лимитера;
- «ILkgH» – превышение допустимого предела тока;
- «Misconf» – неправильная настройка устройства;
- «OF» – автоматическое отключение тока;
- «SD» – аварийное отключение автомата;
- «CFault» – отказ контактора;
- «OnSWHi» – превышение числа циклов запуска устройства;
- «HoursHi» – превышение числа моточасов.

Другие текущие значения

Во вкладке отражены следующие значения (см. рисунок 3.7):

- «IP On count» – количество циклов работы линии;
- «Run hours, h» – количество отработанных моточасов;
- «Tlim, °C» – температура лимиттера;
- «TPV, °C» – температура процесса;
- «ILkg, uA» – ток утечки;
- «IPV, A» – ток нагрузки.

IPU	-----	A
ILkg	-----	uA
TPU	-----	С
Tlim	-----	С

Рисунок 3.7 – Текущие значения

Настройка основных параметров линии

Для перехода к вкладке с настройками основных параметров линии нужно нажать кнопку «выход» (рис. 3.8):

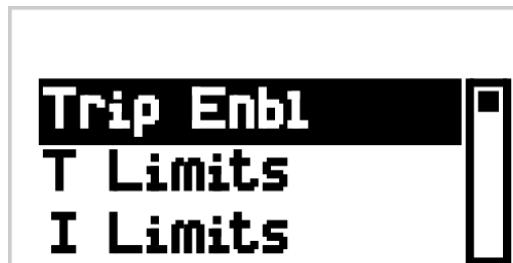


Рисунок 3.8 – Настройка основных параметров

- а) «Trip Enbl» – включение защитных режимов;
- б) «T Limits» – просмотр флагов защитного отключения;
- в) «I Limits» – просмотр флагов аварий, возникших в связи с превышением заданных аварийных пределов;
- г) «Alarm Set» – настройки аварийных пределов;
- д) «Misc Set» – прочие настройки аварий;
- е) «Modbus Set» – настройки протокола связи с интерфейсом RS-485;
- ж) «System Set» – настройки дисплея.

Trip Enbl (включение защитных режимов)

Для установки защитных режимов линии используется следующая вкладка (рис. 3.9):

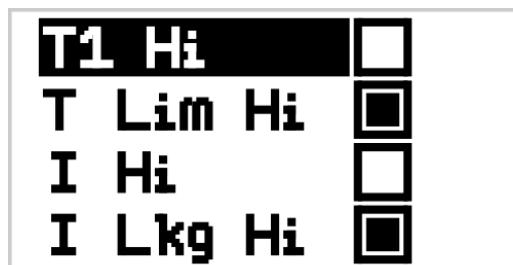


Рисунок 3.9 – Включение защитных режимов линии

- «T1 Hi» – защитное отключение по верхнему пределу температуры;
- «IH» – защитное отключение по верхнему пределу тока нагрузки;
- «TlimH» – защитное отключение по верхней допустимой границе температуры лимитера;
- «ILkgH» – защитное отключение при превышении допустимого предела тока.

Для выбора необходимого защитного режима нужно проставить флаги. Чтобы снять или проставить флаг на каждый параметр нужно переместить на него курсор кнопками «вверх» или «вниз» и активировать выбор кнопкой «вход». Выбрать необходимое значение кнопкой «вниз» и зафиксировать результат кнопкой «вход».

T Limits (просмотр флагов защитного отключения)

Для задания предельных значений температуры линии доступны трехзначные значения и знаки +, – перед ними (рис. 3.10):



Рисунок 3.10 – Установка предельных значений по температуре

- «Hi» – верхний предел уставки температуры, °C;
- «Low» – нижний предел уставки температуры, °C;
- «Lim Hi» – верхний предел температуры лимитера, °C.

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

I Limits (просмотр флагов аварий, возникших в связи с превышением заданных аварийных пределов)

Установка значений защитного отключения по току осуществляется для следующих параметров (рис. 3.11):



Рисунок 3.11 – Установка предельных значений по току

- «Hi» – верхний предел тока нагрузки, A;
- «Low» – нижний предел тока нагрузки, A;
- «Leak» – верхний предел тока утечки, A;

- «Off Hi» – верхний предел тока нагрузки при отключенной нагрузке, А.

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

Alarm Set (настройки аварийных пределов)

Вкладка настройки аварийных пределов, доступны числовые значения для следующих параметров (рис. 3.12):



HoldTime 00005
On Cnt 1000000
Run Hrs 000000

Рисунок 3.12 – Настройки аварийных пределов

- «HoldTime» – минимальное время удержания аварии, сек;
- «On Cnt» – максимальное количество циклов;
- «Run Hrs» – максимальное количество моточасов, ч.

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

Misc Set (прочие настройки аварий)

- «Delay» – задержка первого включения, сек;
- «SafeMode» – безопасный режим (доступны варианты «On», «Off», «PWM»).

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».



SafeMode PWM ▾
Delay 00000

Рисунок 3.13 – Прочие настройки аварий



Рисунок 3.14 – Настройки протокола связи по протоколу RS-485

Modbus Set (настройки протокола связи)

Настройки протокола передачи данных через интерфейс RS-485 (рис. 3.14):

- «Speed» – скорость соединения по протоколу RS-485 (выбрать из выпадающего меню нужный вариант);
- «Par» – четность по протоколу RS-485;
- «Adr» – адрес Slave устройства в сети.

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

System Set (Системные настройки)

Системные настройки (рис. 3.15):



Рисунок 3.15 – Системные настройки

В системных настройках доступен один параметр - яркость экрана – «Brightness» (числовое значение выбрать с помощью кнопки «вверх»).

После установки значений нажать кнопку «выход». Сохранить изменения, выбрав «Yes» в окне «Save?».

После внесения необходимых изменений модуль готов к работе.



ПРОМ-ТЭК

Российская Федерация, г. Санкт-Петербург,
вн.тер.г. муниципальный округ Гавань,
линия 26-я В.О., д. 15, к. 2, лит. А, пом. 168-Н офис 1
Тел.: +7 (812) 245-05-62
Тех. поддержка: +7 (812) 245-05-62 доп. 512
support@prom-tec.net
www.prom-tec.net